

Třífázové regulátory jalového výkonu

NOVAR 2400

Návod k obsluze

Revize dokumentu	Datum vydání	Platné pro verzi			
		hardware	bootloader	firmware	ENVIS
1.3	15.6.2020	2.6	4.0	3.0.33	1.8



OBSAH

1. OBECNÝ POPIS.....	5
1.1 Společné vlastnosti.....	5
1.2 Funkce.....	6
2. INSTALACE.....	9
2.1 Mechanická montáž.....	9
2.2 Připojení.....	9
2.2.1 Napájecí napětí.....	9
2.2.2 Měřené elektrické veličiny.....	10
2.2.2.1 Měřená napětí.....	10
2.2.2.2 Měřené proudy.....	11
2.2.3 Výstupy.....	11
2.2.3.1 Releové výstupy.....	11
2.2.3.2 Tranzistorové výstupy.....	12
2.2.4 Digitální vstup.....	12
3. UVEDENÍ DO PROVOZU.....	13
3.1 Nastavení přístroje.....	13
3.1.1 Nastavení připojení měřených elektrických veličin a parametrů sítě (nastavení <i>Instalace</i>).....	14
3.1.1.1 Příklad nastavení.....	14
3.1.2 Nastavení regulace účinníku (PFC).....	15
3.1.2.1 Nastavení PFC - Regulace.....	15
3.1.2.2 Nastavení PFC - Výstupy.....	16
3.1.2.3 Automatické rozpoznání výstupů (AOR).....	16
4. PODROBNÝ POPIS FUNKCE.....	18
4.1 Základní vlastnosti.....	18
4.2 Zobrazení měřených dat a stavů.....	18
4.2.1 Okno měřených veličin.....	19
4.2.2 Průměrné hodnoty.....	21
4.2.3 Celospektrální hodnoty $P/Q/PF$ a hodnoty základní harmonické složky $P_{fh}/Q_{fh}/\cos \varphi$	21
4.2.4 Formáty účinníku základní harmonické složky - $\cos\varphi/\tan\varphi/\varphi$	22
4.2.5 Příznaky regulačních odchylek.....	23
4.2.6 THD, CHL a základní harmonické složky.....	23
4.2.7 Elektroměr.....	24
4.2.7.1 Formát zobrazení "4E+MD".....	24
4.2.7.2 Formát zobrazení "8E".....	25
4.2.8 Stav výstupů.....	25
4.2.9 Indikátory stavů.....	25
4.2.9.1 Hlavní provozní stavy.....	25
4.2.9.2 Alarm.....	26
4.2.9.3 Export činného výkonu.....	26
4.2.9.4 Stav digitálního vstupu.....	26
4.2.9.5 Indikátor zobrazení parametrů.....	26

4.3 Nastavení přístroje	26
4.3.1 Prohlížení a editace parametrů.....	27
4.3.1.1 Vedlejší větev parametrů.....	27
4.3.2 Parametry <i>Instalace</i>	28
4.3.2.1 Zámek – Parametr č. 00.....	28
4.3.2.2 Násobitel napětí a proudu.....	30
4.3.2.3 Podsvětlení – Parametr č. 80.....	30
4.3.2.4 Další parametry.....	30
4.3.3 Parametry PFC–regulace.....	31
4.3.3.1 Požadovaný účinník pro tarif 1/2, parametr č. 01/06.....	31
4.3.3.2 Šířka regulačního pásma při vysokém zatížení pro tarif 1/2, č. 01/06.....	32
4.3.3.3 Doba regulace pro tarif 1/2, č. 02/07.....	32
4.3.3.4 Ofsetový výkon pro tarif 1/2, č. 03/08.....	33
4.3.3.5 Funkce 2. tarifu, č. 05.....	33
4.3.3.6 Výkon pro řízení 2. tarifu, č. 10.....	34
4.3.3.7 Strategie regulace, č. 11.....	34
4.3.3.8 Regulace s tlumivkami, č. 12.....	35
4.3.3.8.1 Režim <i>Mixed</i>	35
4.3.3.8.2 Mezní účinník pro tlumivkovou regulaci (režim <i>mixed</i>).....	36
4.3.3.8.3 Režim <i>Non-Mixed</i>	36
4.3.3.9 Regulace s ofsetem, č. 13.....	36
4.3.4 Parametry PFC–výstupy.....	37
4.3.4.1 Spouštění automatického rozpoznání výkonů stupňů (AOR), č. 20.....	37
4.3.4.2 Ruční dávkovač nastavení výstupů, č. 21.....	38
4.3.4.3 Typ a nominální výkon kompenzačních výstupů, č. 25.....	39
4.3.4.4 Stav výstupů, č. 26.....	40
4.3.4.5 Počet sepnutí a doba sepnutí výstupů, č. 27, 28.....	40
4.3.4.6 Teplotní meze pro řízení větráku či topení, č. 29 +31.....	41
4.3.4.7 Sada výstupů 2, č. 33.....	41
4.3.4.8 Doba vybíjení pro sadu výstupů 1 a 2, č. 34.....	42
4.3.4.9 Režim spínání, č. 35.....	42
4.3.5 Parametry PFC–alarmy.....	42
4.3.5.1 Běžné typy alarmů.....	46
4.3.5.2 Alarmy s rychlou akcí.....	46
4.3.5.3 Alarm od překročení počtu sepnutí - „NS>”.....	47
4.3.5.4 Alarm od chyby stupně - „OE”.....	47
4.3.5.5 Alarm od překročení/poklesu meze teploty - “T1><, T2>< “.....	48
4.3.5.6 Alarm <i>Mimo provoz</i> - „OoC”.....	48
4.3.5.7 Alarm chyby dálkového řízení - „RCF”.....	49
4.4 Popis funkce	50
4.4.1 Režim <i>Regulace</i>	50
4.4.1.1 Okamžitý stav regulační doby.....	51
4.4.2 <i>Standby</i> - stav pohotovosti, příčina standby.....	51
4.4.3 Režim <i>Ručně</i>	52
4.4.4 Automatické rozpoznání výstupů (AOR), param. č. 20.....	53
4.4.5 Test správnosti připojení PTP (CT-test), param. č. 81.....	55
4.4.6 Jednofázový režim.....	57
4.4.6.1 Připojení.....	57
4.4.6.2 Nastavení.....	59
4.4.6.2.1 Typ připojení 1Y3 / 1D3.....	59
4.4.6.2.2 Úhel napětí připojeného ke vstupu U1 (dále <i>úhel U1</i>).....	59
4.4.6.2.3 Proces ACD - automatické rozpoznání připojení.....	60
4.4.6.3 Popis funkce.....	62
4.4.7 Ruční zásah do regulačního procesu.....	62
4.4.8 Výchozí nastavení bloku PFC.....	62
4.5 Způsob měření	63
4.5.1 Způsob měření frekvence základní harmonické složky napětí.....	63
4.5.2 Způsob měření napětí a proudu.....	63

4.5.3 Způsob vyhodnocení harmonických a THD.....	64
4.5.4 Způsob vyhodnocení výkonů, účinníků a nesymetrie.....	65
4.5.5 Teplota.....	67
4.6 Vyhodnocení a agregace měřených hodnot.....	67
4.6.1 Vyhodnocení a agregace zobrazovaných aktuálních hodnot.....	67
4.6.2 Vyhodnocení průměrných hodnot.....	67
4.6.3 Elektroměr.....	68
4.6.3.1 Vyhodnocení elektrické energie.....	68
4.6.3.2 Záznam maxim průměrných činných výkonů MD (Maximum Demand).....	68
4.7 Význam a způsob vyhodnocení speciálních veličin bloku PFC.....	69
4.7.1 ΔQ_{fh} – Regulační odchylka.....	69
4.7.2 CHL – Činitel harmonického zatížení kondenzátorů.....	69
4.7.3 RC, RL – Kompenzační výkonové rezervy.....	71
5. OVLÁDÁNÍ POMOCÍ POČÍTAČE.....	74
5.1 Komunikační linka.....	74
5.1.1 Servisní rozhraní USB.....	74
5.1.2 Rozhraní RS-485 (COM).....	74
5.1.2.1 Komunikační kabel.....	74
5.1.2.2 Zakončovací odpory.....	74
5.1.3 Rozhraní Ethernet (ETH).....	74
5.2 Komunikační protokoly.....	75
Parametry dálkové komunikační linky je potřeba nastavit ve skupině parametrů č. 85.....	75
5.2.1 Komunikační protokol KMB.....	75
5.2.2 Komunikační protokol Modbus.....	75
5.3 Webserver.....	75
6. PŘÍKLADY ZAPOJENÍ.....	76
7. VYRÁBĚNÉ TYPY A ZNAČENÍ.....	82
8. TECHNICKÉ PARAMETRY.....	83
9. ÚDRŽBA, SERVIS.....	89

1. Obecný popis

Regulátory Novar 2400, stejně jako komfortnější modely Novar 2600, jsou založeny na přesném a výkonném měřicím a vyhodnocovacím jádře a tvoří kombinaci multifunkčního měřidla třífázové sítě s pokročilým regulátorem jalového výkonu.

Pro sledování stavu sítě a funkce regulace v reálném čase mohou být přístroje vybaveny dálkovým komunikačním rozhraním.

1.1 Společné vlastnosti

Regulace jalového výkonu

- regulace jalového výkonu jednotlivých fází samostatně pomocí jednofázových / dvoufázových / třífázových kondenzátorů či tlumivek
- nastavitelná strategie regulace : současná regulace podle jednofázových i třífázového účinníku / regulace pouze podle třífázového účinníku / tři nezávisle běžící jednofázové regulace
- až 18 regulačních výstupů (relé či polovodičové spínače)
- rychlost odezvy regulace nezávisle nastavitelná pro stavy nedokompenzování a překompenzování
- nastavená rychlost odezvy se automaticky zvyšuje podle velikosti okamžité regulační odchylky – buďto kvadraticky či lineárně podle poměru regulační odchylky a velikosti nejmenšího stupně (O_{MIN})
- nastavitelná šířka pásma regulace pro minimalizaci počtu regulačních zásahů u systémů s širokým regulačním rozsahem při vysokém zatížení
- možnost kompenzace i dekompenzace sítě
- možnost řízení nastavení regulačních parametrů podle hodnoty činného výkonu nebo podle stavu externího signálu (digitálního vstupu)
- automatické rozpoznání typu a velikosti kompenzačních stupňů, zcela libovolná kombinace stupňů
- průběžná kontrola stavu kompenzačních stupňů a v případě opakovaného zjištění závady dočasné vyřazení vadného stupně z regulačního procesu a aktivace alarmu; pravidelné přezkušování vyřazených stupňů a případně automatické znovuzařazení opraveného stupně do regulačního procesu (např. po výměně pojistky)
- široký sortiment nezávisle nastavitelných alarmů (podpětí, přepětí, podproud, nadproud, překročení mezí THDU atd.)

Měření a vyhodnocení

- tři napěťové vstupy s širokým rozsahem, možnosti připojení hvězda / trojúhelník / Aron
- tři proudové vstupy pro připojení přístrojových transformátorů proudu (PTP) o nominální hodnotě sekundáru $5 A_{STR}$ nebo $1 A_{STR}$
- vzorkování signálů 128/96 vzorků za periodu, měřicí cyklus 10/12 period (200 ms při 50 Hz)
- kontinuální měření napětí a proudu (bez mezer)
- vyhodnocení harmonických složek do řádu 40
- vyhodnocení průměrných veličin metodou pevného okna, plovoucího okna nebo termální funkce a záznam jejich minim a maxim
- elektroměr :
 - čtyřkvadrantní měření elektrické energie
 - záznam maxima průměrného činného výkonu
- vestavěný teploměr

Konstrukce

- plastová skříňka s panelem o velikosti 144x144 mm pro vestavbu do dveří rozvaděče
- segmentový displej typu LCD -FSTN, 4 tlačítka
- digitální vstup (pouze u modelů se 7 a 16 výstupy)

Komunikace

- servisní rozhraní USB 2.0 pro komfortní nastavování a kontrolu
- volitelně dálkové komunikační rozhraní (RS 485, Ethernet)
- firemní komunikační protokol a vizualizační, nastavovací a archivační program ENVIS
- podpora protokolů MODBUS RTU a MODBUS TCP pro možnost integrace do uživatelských systémů SCADA
- zabudovaný webserver (u přístrojů s rozhraním Ethernet)

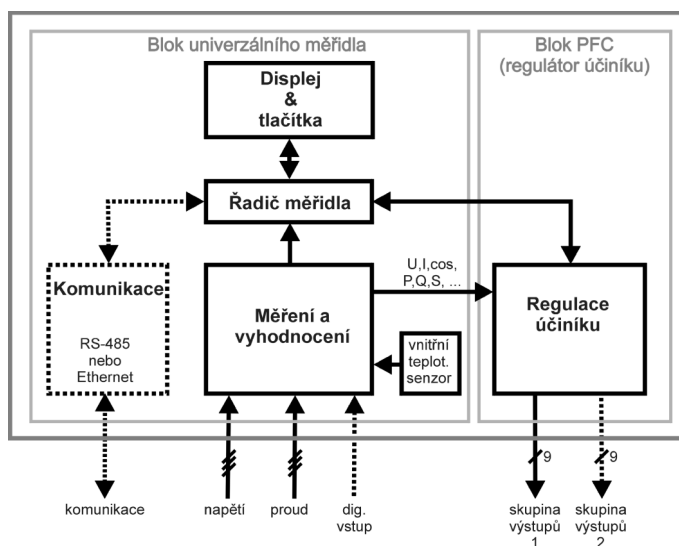
1.2 Funkce

Z hlediska funkce jsou regulátory řady Novar 2400 tvořeny dvěma hlavními bloky.

První z nich je univerzální třífázové měřidlo. Tento měřicí blok může být volitelně vybaven dálkovým komunikačním rozhraním.

Druhý blok je blok regulátoru účinníku (dále blok PFC). Tento blok používá data naměřená blokem měřidla, jinak ovšem pracují oba bloky samostatně.

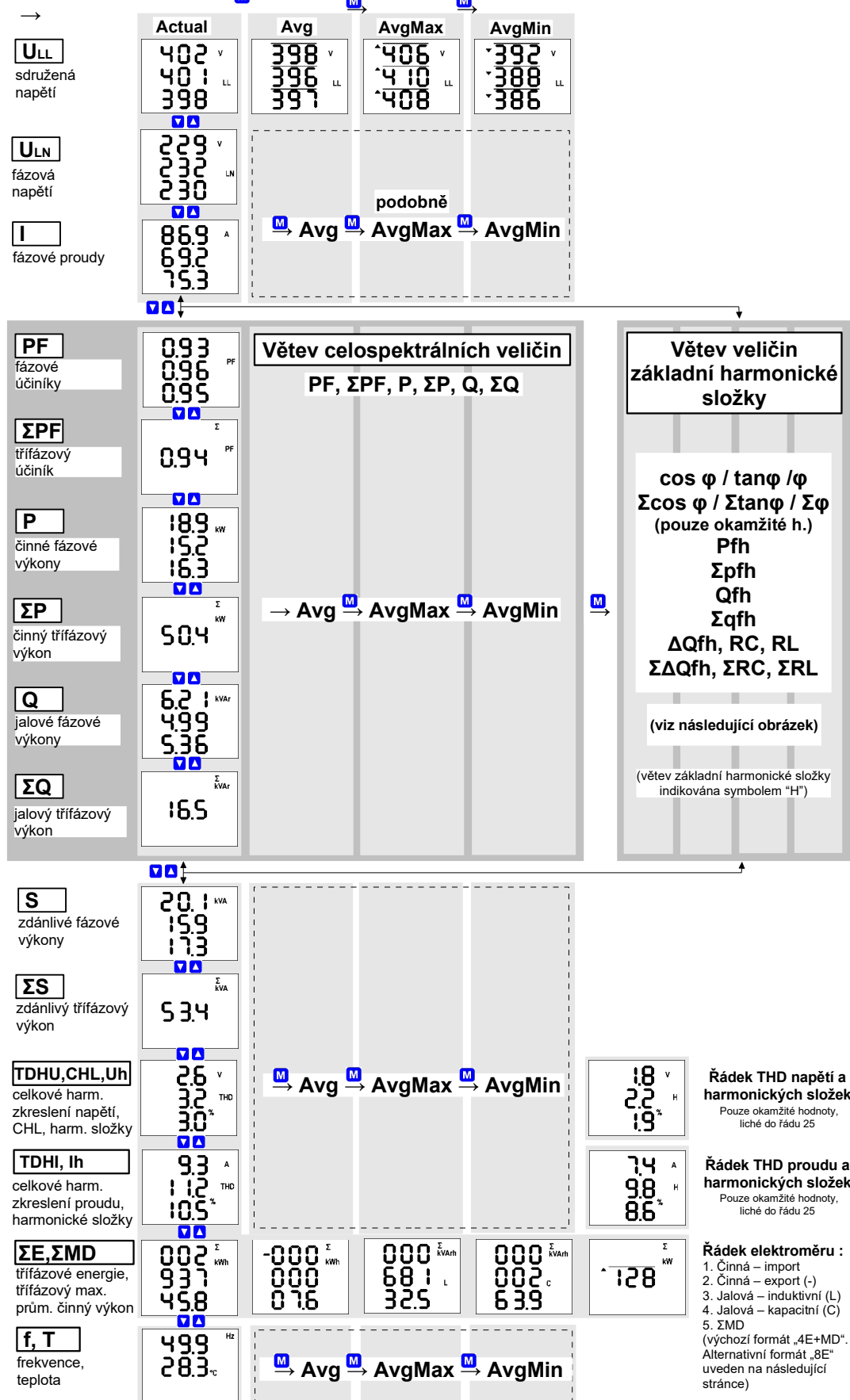
Blokové schéma regulátoru NOVAR 2400



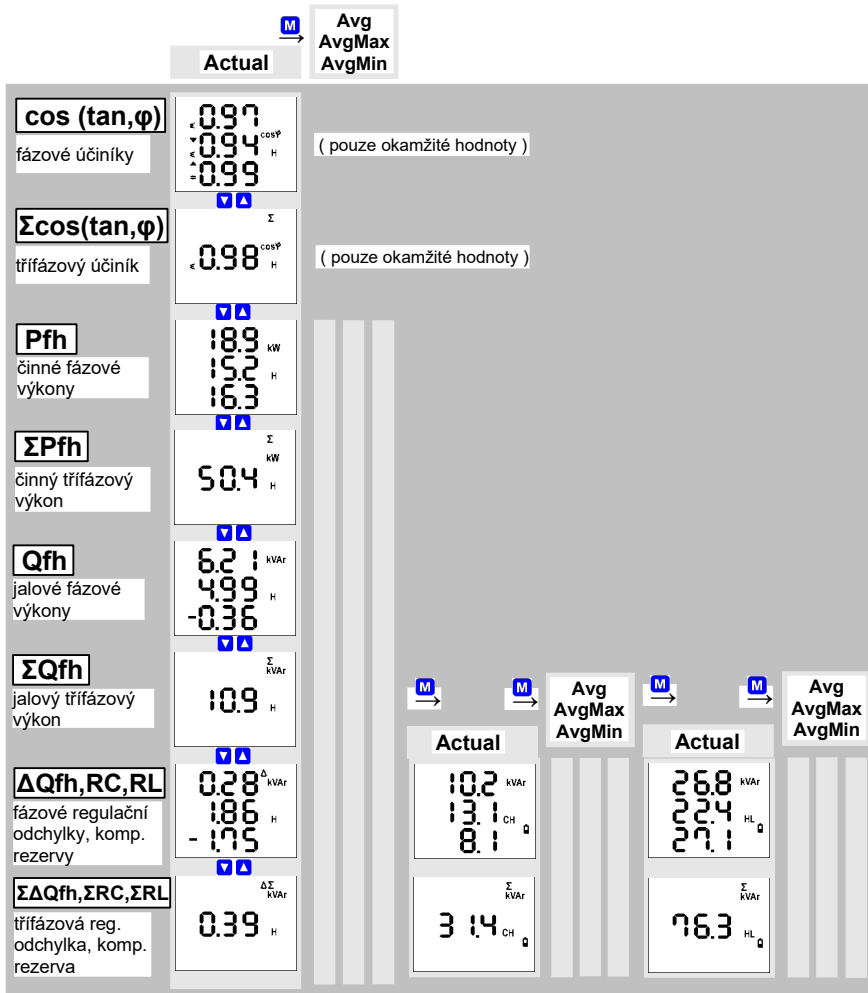
Po přivedení napájecího napětí provede měřicí blok vlastní diagnostiku a poté začne měřit a zobrazovat aktuální data. Současně startuje i blok PFC - připínáním optimální kombinace kompenzačních stupňů se snaží udržet účinník co nejbližně přednastavené hodnotě.

Většinu měřených a vyhodnocovaných údajů lze sledovat na displeji přístroje. Navigace mezi jednotlivými obrazovkami je intuitivní pomocí šipek. Jednotlivé obrazovky jsou uspořádány v řadách podle navigační mapy níže.

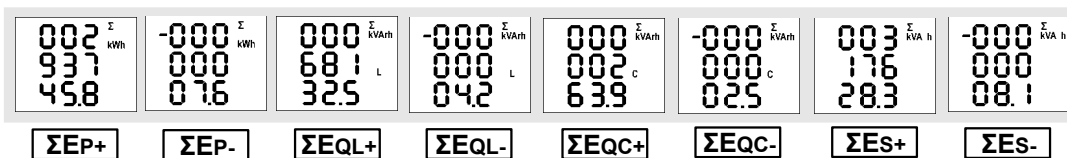
Větev měřených veličin přístroje NOVAR 2400 - navigační mapa



NOVAR 2400 – větev veličin základní harmonické složky



Elektroměr - alternativní formát zobrazení "8E"

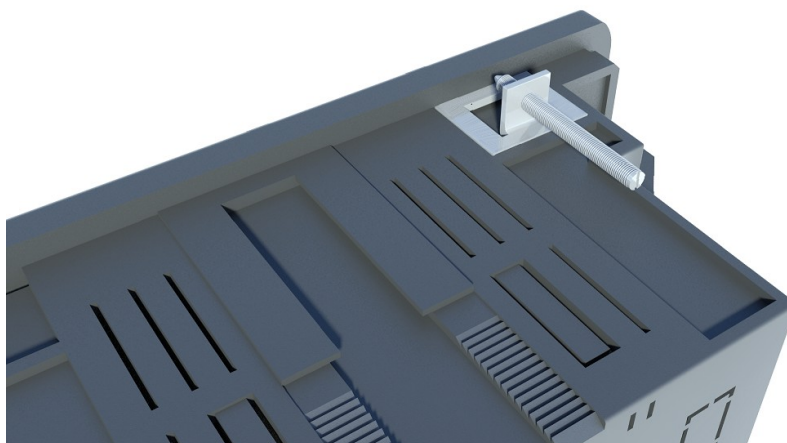


2. Instalace

2.1 Mechanická montáž

Přístroj je vestavěn v plastové krabici, určené pro montáž do panelu rozvaděče. Po zasunutí do výřezu je třeba přístroj fixovat dodanými zámkami. Zámky vsuneme do čtvercových vlisů umístěných diagonálně na horní a dolní straně krabice a šrouby dotáhneme k panelu.

Obr. 2.1: NOVAR 2400 - detail fixace pomocí zámků



Uvnitř rozvaděče by měla být zajištěna přirozená cirkulace vzduchu a v bezprostředním okolí přístroje, zejména pod přístrojem, by neměly být instalovány jiné přístroje nebo zařízení, která jsou zdrojem tepla.

2.2 Připojení

2.2.1 Napájecí napětí

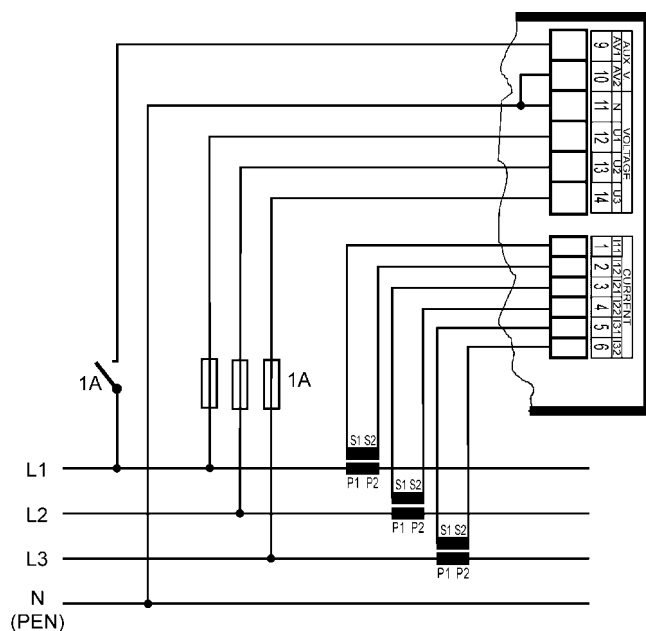
Přístroj vyžaduje pro svoji činnost střídavé či stejnosměrné napájecí napětí v rozsahu uvedeném v tabulce technických parametrů. Napájecí vstupy jsou galvanicky oddělené od ostatních obvodů přístroje.

Napájecí napětí přístroje odpovídající hodnoty je nutné připojit ke svorkám **AV1** (č. 9, L) a **AV2** (č. 10, N). Při stejnosměrném napájecím napětí na polaritě vstupů obecně nezáleží, avšak pro dosažení maximální elektromagnetické kompatibility doporučujeme připojit na svorku **AV2** pól, který je uzemněn.

Napájení přístroje je nutno externě jistit. Přístroj musí mít vypínač nebo jistič jako prostředek pro odpojení, který je součástí instalace budovy, je v bezprostřední blízkosti a snadno dosažitelný obsluhou a je označen jako odpojovací prvek. Jako odpojovací prvek je vhodné použít dvoupólový jistič s vypínací charakteristikou typu C o jmenovité hodnotě 1A, přitom musí být zřetelně označena jeho funkce a stav.

Jelikož vnitřní zdroj přístroje je impulsního typu, odebírá při připojení napětí krátkodobě špičkový proud v řádu ampér – tuto skutečnost je nutno vzít v úvahu při projekci předřazených jisticích prvků.

Obr. 2.2: Typické zapojení do hvězdy (3Y), síť 3 x 230/400 V



2.2.2 Měřené elektrické veličiny

2.2.2.1 Měřená napětí

Měřená napětí v zapojení do hvězdy, trojúhelníka nebo v Aronově zapojení se připojí ke svorkám **VOLTAGE / N** (č. 11), **U1** (12), **U2** (13) a **U3** (14). Sled fází je libovolný.

Typy připojení je uvedený v následující tabulce.

Tab. 2.1: Zapojení měřených napětí – skupina svorek VOLTAGE

Svorka VOLTAGE	Typ připojení		
	hvězda (Y)	trojúhelník (D)	Aron (A)
U ₁	napětí fáze L1	napětí fáze L1	napětí fáze L1
U ₂	napětí fáze L2	napětí fáze L2	napětí fáze L2
U ₃	napětí fáze L3	napětí fáze L3	napětí fáze L3
U _N	napětí středního vodiče	-	-

Přívodní vodiče je vhodné jistit např. tavnými pojistkami 1A.

Typ připojení napětí a proudů je třeba zadat ve skupině parametrů *Instalace* : kód značí počet připojených fází, **3Y** značí třífázové připojení do hvězdy, **3D** do trojúhelníka. **3A** značí Aronovo zapojení. Při nastavení **1Y3** či **1D3** přístroj pracuje v tzv. jednofázovém režimu – viz popis v samostatné kapitole.

V případě nepřímého připojení přes přístrojové transformátory napětí (PTN) je nutné tuto skutečnost (= způsob připojení) a hodnoty převodů PTN zadat při nastavení přístroje.

Maximální průřez připojovaných vodičů je 2,5 mm².

2.2.2.2 Měřené proudy

Přístroje jsou určeny pro nepřímé měření proudů přes externí PTP. Při instalaci je třeba dodržet orientaci PTP (svorky S1,S2). Správnost lze ověřit při znalosti okamžitého směru přenosu činné energie podle znaménka příslušného činného výkonu na displeji.

Hodnotu převodu PTP je nutno zadat ve skupině parametrů *Instalace*.

Při Aronově zapojení (A) zůstane nezapojený vstup I2.



*Pro dosažení vyšší přesnosti měření při předimenzovaných PTP lze, pokud je to možné, jimi provléknout více závitů měřeného vodiče. Pak je nutné nastavit tzv. násobitel (ve skupině parametrů *Instalace*, viz dále). Při normálním připojení s jedním průvlekem musí být násobitel nastaven na 1.*

Sekundární vinutí přístrojových transformátorů proudu o nominální hodnotě 5 A nebo 1 A (případně 0,1A u přístrojů v provedení „X/100mA“) je nutno přivést k párům svorek I11 – I12, I21 – I22, I31 – I32 (č. 1 ÷ 6) konektoru **CURRENT**.

Proti náhodnému povytažení a případnému nežádoucímu přerušení proudového okruhu je příslušný konektor vybaven šroubovým zajištěním.

Maximální průřez připojovaných vodičů je 2,5 mm².

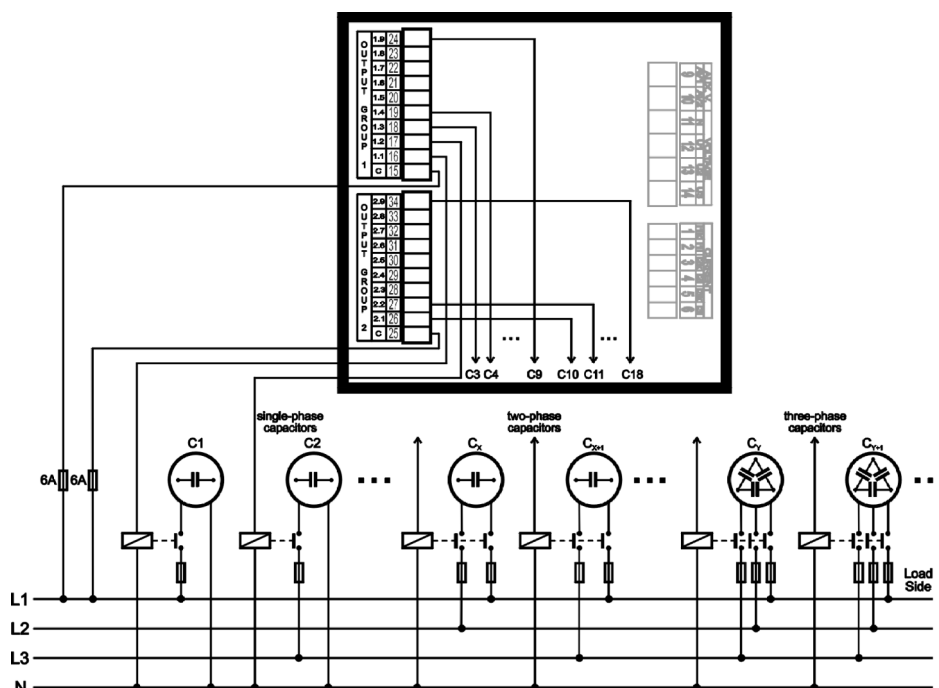
2.2.3 Výstupy

Přístroje mohou mít až 18 reléových (modely „R“) či tranzistorových (modely „T“) výstupů. Pokud má přístroj víc než 9 výstupů, jsou uspořádány do dvou skupin. Tyto skupiny jsou navzájem odděleny i elektricky. Každá skupina má jeden společný pól relé **C1**, **C2** (č. 15 a 25) a až devět výstupů 1.1 až 1.9 (16 ÷ 24) pro skupinu č. 1 a 2.1 až 2.9 (26 ÷ 34) pro skupinu č. 2.

2.2.3.1 Releové výstupy

Přes příslušné stykače může být k regulátoru připojena jakákoliv kombinace kompenzačních kondenzátorů nebo tlumivek (třífázové, dvoufázové nebo jednofázové).

Obr. 2.3: Připojení výstupů, různé typy kondenzátorů



Pokud nejsou všechny výstupy využity pro kompenzační stupně, lze nejvyšší tři z nich použít pro signalizaci alarmu nebo pro ovládání větráku či vytápění (viz příklady zapojení níže).

Maximální průřez připojovaných vodičů je 2,5 mm².

2.2.3.2 Tranzistorové výstupy

Modely „T“ jsou vybaveny sedmi až osmnácti výstupními tranzistory typu MOSFET.

Předpokládá se, že k těmto výstupům budou přes omezovací odpory připojeny vstupní optrony polovodičových spínacích modulů. Tomu jsou přizpůsobeny i mezní parametry tranzistorových výstupů (viz technické parametry).



K tranzistorovým výstupům nelze připojit napětí běžně používané pro reléové výstupy !!!

Jinak dojde k poškození přístroje. !!!

Respektujte maximální povolení zatížení výstupů dle tabulky technických parametrů.

Tranzistorové výstupy musí být napájeny ze zdroje spínacího modulu nebo z externího zdroje o napětí obvykle 24 V ss, jistěného pojistkou 1A. Záporný pól zdroje doporučujeme připojit na společné svorky **C1**, **C2** (č.15 a 25), obecně je ovšem polarita výstupů libovolná.

Přes spínací moduly může být k regulátoru připojena jakákoliv kombinace kompenzačních kondenzátorů nebo tlumivek (třífázové, dvoufázové nebo jednofázové). Pokud nejsou všechny výstupy využity pro kompenzační stupně, lze nejvyšší tři z nich použít pro signalizaci alarmu nebo pro ovládání větráku či vytápění, vzhledem k charakteru výstupů obvykle přes pomocná relé.

2.2.4 Digitální vstup

Modely se 7 a 16 výstupy jsou vybaveny digitálním vstupem. Ten může být použit pro přepínání regulačních parametrů pro 2. tarif, pro synchronizaci času nebo pro řízení tarifu elektroměru.

Pro připojení digitálního vstupu jsou určeny svorky **D1A** (č.23) a **D1B** (24, viz příklady zapojení v příslušné kapitole níže). Vstup je galvanicky oddělen od ostatních obvodů přístroje. Pro aktivaci výstupu je nutno na uvedené svorky přivést napětí stanoveném rozsahu.

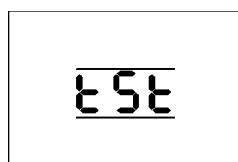


POZOR !!! Rozsah vstupních napětí digitálního vstupu je u regulátorů s výstupy typu „T“ přizpůsoben pro ovládací napětí 12 až 48 V DC - viz tabulku technických parametrů. V tom se liší modelů s výstupy typu „R“ a při jeho připojování je nutné vzít tuto skutečnost na vědomí. Překročení mezního napětí digitálního vstupu může způsobit poškození přístroje !!!

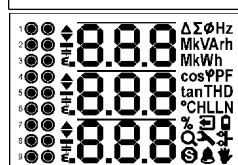
3. Uvedení do provozu

3.1 Nastavení přístroje

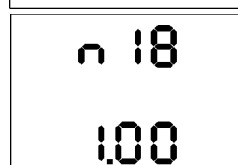
Po přivedení napájecího napětí provede přístroj vnitřní diagnostiku, test displeje a poté zobrazí nastavení nejdůležitějších obecných parametrů :



1. vnitřní diagnostika

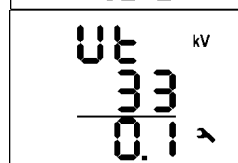


2. test displeje



3. řádek 1 : **n 18** – model přístroje (Novar 2400 R18)

řádek 3 : **1.00** – číslo verze firmware

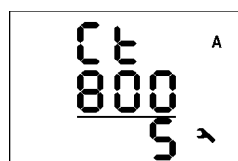


4. pokud je nastaveno připojení napětí přes PTN (jinak se tato obrazovka přeskočí) :

řádek 1 : **U 33** – převod PTN (Voltage transformer)

řádek 2 : **33** – nominální primární napětí kV

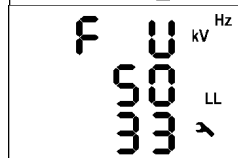
řádek 3 : **0.1** - nominální sekundární napětí [kV]



5. řádek 1 : **C 5** - převod PTP (Current transformer)

řádek 2 : **500** - nominální primární proud [A]

řádek 3 : **5** - nominální sekundární proud [A]



6. řádek 1 : **F U** - nominální frekvence and napětí (Voltage)

řádek 2 : **50** - nominální frekvence [Hz]

řádek 3 : **33** - nominální napětí [kV] (sdružené)

Poté přístroj začne zobrazovat naměřené hodnoty. Zároveň, pokud je vybaven komunikační linkou, začne reagovat na příkazy z nadřazeného systému a je připraven naměřená data předávat.

Při prvním zapnutí přístroj nezná typy ani počet připojených kompenzačních výstupů, takže nemůže regulovat a přejde do tzv. stavu *standby*, což je signalizováno blikajícím symbolem **S**.

Pokud jsou měřena napětí v pořádku a měřené proudy dosahují alespoň minimální úrovně, spustí se *proces automatického rozpoznání výstupů* (dále *proces AOR* =Automatic Output Recognition),

indikovaný blikajícím symbolem **Q** a zprávou **AOR**. Jakmile toto nastane, přepněte zobrazení do

parametrů tlačítkem **P**. Po zobrazení parametrů se *proces AOR* ukončí a regulátor se vrátí zpět do stavu *standby* ; v něm zůstane, dokud se displej nepřepne zpět do zobrazení měřených veličin. Tento návrat nastane automaticky přibližně po 30 sekundách od doby posledního stisku některého tlačítka.

Předtím, než necháme proces AOR proběhnout, je třeba nastavit skupinu parametrů – tzv. *parametry instalace*, které jsou podstatné pro správnou funkci přístroje:

- způsob připojení ... přímo / nepřímo přes PTN, skupina parametrů 74
- typ připojení ... hvězda / trojúhelník, / Aron, p. 72
- převody PTP, PTN (pokud jsou použity) a případně jejich násobitele, p. 71 a 74
- jmenovité napětí U_{NOM} a jmenovitá frekvence f_{NOM} , p. 75
- jmenovitý zdánlivý výkon P_{NOM} (nepovinný údaj, ale doporučujeme nastavit), p. 76

3.1.1 Nastavení připojení měřených elektrických veličin a parametrů sítě (nastavení *Instalace*)

Pro správné vyhodnocení měřených veličin je nutné nastavit skupinu parametrů *Instalace*, které začínají číslem 71 :

- **Převod PTP (CT – ratio, p. 71)** – převod proudového transformátoru lze zadat ve formě .../ 5A nebo .../ 1A.

Dále lze zadat ještě tzv. **násobitel I (multiplier)** – parametr slouží pro úpravu převodu PTP. Např. pro dosažení vyšší přesnosti měření při předimenzovaných PTP lze, pokud je to možné, jimi provléknout více závitů měřeného vodiče. Pak je nutné nastavit *násobitel I* - například pro 2 závity je nutné nastavit násobitel I na hodnotu $1/2 = 0.5$.

Při normálním připojení s jedním průvlekiem musí být násobitel nastaven na 1.

- **Typ připojení (Connection Type, p. 72)** – nutné nastavit dle konfigurace měřené sítě – do hvězdy (**3Y**), do trojúhelníka (**3d** , pokud není připojen potenciál středního vodiče N) nebo Aronovo zapojení (**3A**). Při jednofázovém připojení nastavte **1Y3** nebo **1d3**.
- **Způsob připojení (Connection Mode, p. 74)** určuje, zda měřená napětí jsou připojena přímo (- - -), nebo nepřímo přes PTN. V takovém případě musí být nastaven ještě **převod PTN (VT)**.

Převod PTN nutno nastavit ve formě *nominální primární napětí / nominální sekundární napětí*. Pro vyšší hodnoty primárního napětí je třeba použít ještě **násobitel U**.

- **Nominální frekvence f_{NOM}** (p. 75) - tento parametr je nutné nastavit dle nominální frekvence měřené sítě na 50 nebo 60 Hz.
- **Nominální napětí U_{NOM}** (p. 75) a **nominální výkon P_{NOM}** (p. 76) - Pro nastavení napěťových alarmů a další funkce je třeba specifikovat nominální (primární) napětí měřené sítě U_{NOM} a nominální třífázový zdánlivý výkon (příkon) připojené zátěže P_{NOM} . Ačkoliv nastavení U_{NOM} a P_{NOM} nemá žádný vliv na vlastní měřicí funkce přístroje, doporučujeme nastavit alespoň parametr U_{NOM} .


Správné nastavení P_{NOM} není kritické, je tím ovlivněno pouze zobrazení výkonů a proudů v procentech a statistické zpracování naměřených dat v programu ENVIS. Pokud hodnotu P_{NOM} měřeného bodu sítě není znám, doporučujeme nastavit jeho hodnotu například podle nominálního výkonu napájecího transformátoru nebo tuto hodnotu odhadnout jako maximální podle převodů použitých PTP.







Hodnota U_{NOM} je zobrazena jak *fázová* (LN) nebo *sdrúžená* (LL) v závislosti na nastavení způsobu připojení (*přímo* či *přes PTN*).


3.1.1.1 Příklad nastavení

Zpravidla nutné nastavit pouze převod PTP. Postup je patrný z následujícího příkladu :

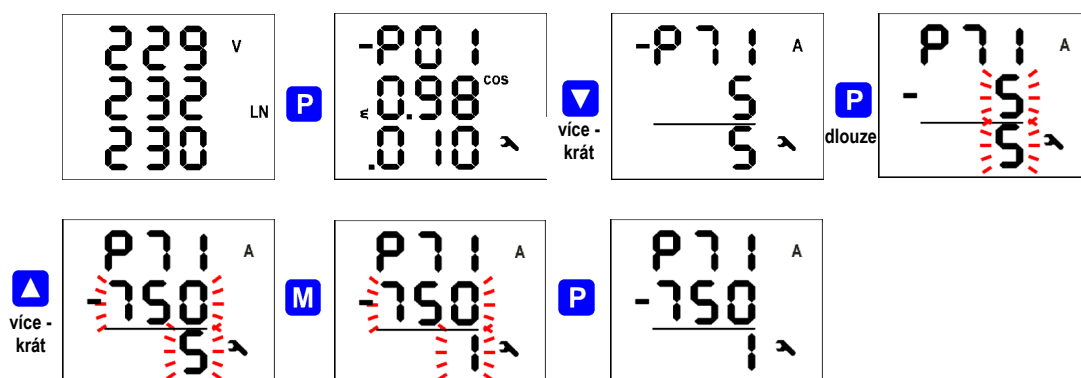
Dejme tomu, že převod použitého PTP je 750/1 A. Nejprve je nutné přepnout zobrazení z větve měřených hodnot (na příkladu níže okno ULN) do *větve parametrů* tlačítkem **P**. Větve parametrů je


indikována symbolem . Zobrazí se parametr 01 – ten obsahuje požadovaný účinek a šířku regulačního pásma.





Tlačítkem  nalistujeme parametr 71, což je převod PTP - jeho výchozí hodnota je 5/5 A. Do editace parametru vstoupíme stiskem a podržením tlačítka , dokud se jeho nerozblíká - pak tlačítko  uvolníme. Nyní lze hodnotu parametru měnit. Stisky tlačítka  hodnotu zvyšujte. Podržením tlačítka lze aktivovat dvourychlostní automatické zvyšování a přiblížit se požadované hodnotě velmi rychle. Nakonec opakovanými stisky  a  nastavte přesně hodnotu 750.

Pro změnu sekundární hodnoty převodu PTP stiskněte krátce tlačítko  - funguje jako dvoupolohový přepínač mezi 5 a 1.

Příklad změny nastavení převodu PTP



Nyní je požadovaná hodnota převodu PTP připravena a z režimu editace vystoupíme (krátkým) stiskem . Tím se hodnota uloží do paměti přístroje a přestane blikat.

Nyní se dalším stiskem  vrátíme do tzv. hlavní větve parametrů (viz popis dále) a pomocí tlačítek  a  můžeme nalistovat další parametr (či skupinu parametrů) a obdobným způsobem nastavit jejich hodnotu. Zpět do větve měřených hodnot se můžeme vrátit stiskem tlačítka . Jinak tento návrat nastane automaticky přibližně po 30 sekundách od doby posledního stisku některého tlačítka.

V tabulce uvedené níže je uveden přehled všech parametrů přístroje. Podrobný popis jednotlivých parametrů následuje v dalších kapitolách.

Po nastavení uvedených parametrů je třeba nastavit regulaci účinníku (PFC).

3.1.2 Nastavení regulace účinníku (PFC)

Další skupina parametrů slouží pro nastavení regulace účinníku (=PFC). Tyto parametry lze rozdělit do tří podskupin :

- nastavení PFC - regulace
- nastavení PFC - výstupy
- nastavení PFC – alarmy

3.1.2.1 Nastavení PFC - Regulace

Skupina parametrů nastavení PFC – regulace zahrnuje základní parametry nastavení regulace, jako požadovaný účinník atd. Číslování těchto parametrů je 01 ÷ 19.

Ale v této fázi je podstatné nastavit nejprve tzv. *strategii regulace* (p. 11) :

- $\exists IP$... ($3p+1p$) tento typ strategie nastavit, pokud je třeba kompenzovat jak trojfázový účinník, tak i jednotlivé fázové účinníky
- $\exists P$... ($3p$) nastavit, pokud stačí kompenzovat jen trojfázový účinník

- **IP** ... (3*1p) při této strategii regulátor kompenzuje jednotlivé fázové účinníky samostatně a nezávisle na ostatních bez ohledu na hodnotu trojfázového účinníku (3 samostatně běžící jednofázové regulační procesy; použitelné jen v případě, že jsou připojené pouze jednofázové kompenzační výstupy)

Ostatní parametry lze upravit později. Nakonec je třeba ještě nastavit kompenzační výstupy.

3.1.2.2 Nastavení PFC - Výstupy

K nastavení výstupů PFC slouží parametry 20 ÷ 36.

Při první instalaci stačí zkontrolovat a případně upravit zatím pouze *dobu vybíjení S1* (tedy pro sadu výstupů č. 1 – bude blíže vysvětleno později, parametr č. 34). Správné nastavení je důležité zejména pro kompenzační systémy v sítích vn, kde se potřebná doba vybíjení pohybuje v řádu minut.

Případně můžete nastavit i funkci až tří z nejvyšších výstupů jako alarm, spínání větráku nebo naopak topení (viz popis dále).

Nyní lze konečně nastavit typy a velikosti kompenzačních výstupů. Nejpohodlnější způsob, jak to udělat, je pomocí *automatického rozpoznání výstupů* (tzv. proces AOR): nalistujte parametr č. 20 a nastavte jeho hodnotu **U n**. Po návratu do zobrazení měřených veličin – buďto ručně stiskem tlačítka **M**, nebo automaticky asi po 30 sekundách, pokud se s klávesnicí nemanipuluje – se proces AOR spustí.



Při nízkém zatížení sítě či pokud je odběr zcela odpojen, vlivem aktivace standardně přednastaveného alarmu od podproudu ($I <$) přejde regulátor do pohotovostního stavu (standby). V takovém případě nelze proces AOR spustit. Pak je nutné aktivaci tohoto alarmu dočasně vypnout (a znovu zapnout až po ukončení procesu).

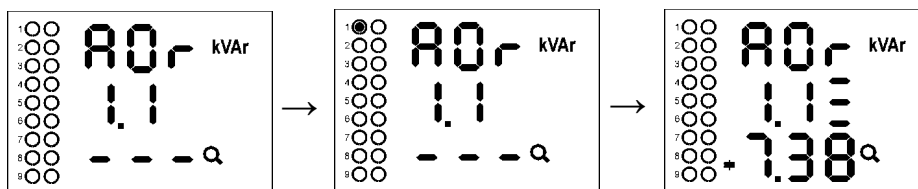
3.1.2.3 Automatické rozpoznání výstupů (AOR)

Po spuštění procesu se zobrazí *obrazovka AOR* : v prvním řádku bliká zpráva **AOR** a v poli stavových indikátorů symbol **Q**.

Nejprve regulátor postupně odepne všechny regulační výstupy (tj. všechny mimo těch, které jsou nastavené jako pevné nebo do funkce alarm / ventilátor / topení).

Pak přístroj čeká, dokud neuplyne nastavená doba blokování znovuzapnutí výstupů, které právě odepnul - tyto dosud nevybité výstupy jsou identifikovány blikáním. Přístroj tedy čeká, až budou výstupy připraveny k použití (vybity).

Proces AOR- příklad rozpoznání výstupu č.1.1



Po vybití všech výstupů začne přístroj připínat a odpínat jednotlivé výstupy, jeden po druhém. Ve druhém řádku se zobrazí jeho číslo a výstup je na okamžik sepnut. Vždy po vypnutí výstupu se zobrazí rozpoznávaný typ a velikost :

- ve třetím řádku naměřená hodnota třífázového jalového výkonu 7,38 kvar, kapacitní charakter

- ve druhém řádku (za číslem výstupu) typ kondenzátoru – třífázový (C123), jelikož jsou zobrazeny všechny tři pruhy za číslem výstupu

Pokud byl naměřen nulový výstup, pravděpodobně k výstupu není připojen žádný kompenzační prvek, nebo je jeho výkon příliš nízký na to, aby ho bylo možné tímto způsobem rozpoznat.

Na konci procesu jsou zjištěné hodnoty výstupů uloženy do paměti přístroje. Pak v případě, že :

- byl rozpoznán alespoň jeden platný výstup (kondenzátor nebo tlumivka),
- přístroj není přepnut do režimu *Ručně*,
- žádná alarmová akce není aktivována,
- alespoň v jedné fázi je napětí i proud vyšší než měřitelné minimum,

přístroj začne regulovat účinník na přednastavenou hodnotu.



Pokud jste pro možnost spuštění procesu AOR aktivaci alarmu od podproudu (K, parametr 43) dočasně vypnuli, nezapomeňte ji znovu zapnout !!!

V příslušné kapitole dále najdete podrobný popis procesu AOR.

Přístroj má řadu dalších nastavitelných parametrů - jejich popis je uveden v následujících kapitolách.

4. Podrobný popis funkce

4.1 Základní vlastnosti

Regulátory jalového výkonu řady NOVAR-2400 jsou plně automatické přístroje, umožňující optimální řízení kompenzace jalového výkonu.

Regulace probíhá ve všech čtyřech kvadrantech a její rychlost je závislá jak na velikosti regulační odchylky, tak na její polaritě (překompenzování/nedokompenzování). Připínání a odpínání kompenzačních kondenzátorů je prováděno tak, aby optimální stav kompenzace byl dosažen jediným regulačním zásahem a minimálním počtem přepínaných stupňů. Přitom přístroj volí jednotlivé stupně s ohledem na jejich rovnoměrné zatěžování a přednostně připíná stupně, které byly odepnuty nejdéle a jejichž zbytkový náboj je tedy minimální.

Během regulace provádí přístroj průběžnou kontrolu kompenzačních stupňů. Při zjištění výpadku nebo změny hodnoty stupně je při odpovídajícím nastavení tento stupeň dočasně vyřazen z regulace. Dočasně vyřazený stupeň je periodicky testován a případně zařazen zpět do regulačního procesu.

Široký sortiment alarmů může být použit jak pro indikaci, tak i pro ochranu kompenzačních prvků. Je například možné přednastavit prahové hodnoty THD a CHL, při jejichž překročení regulátor odpojí všechny kompenzační stupně a tím zabrání jejich poškození. Kromě toho, že se nejnepríznivější hodnoty zaznamenávají do paměti přístroje pro pozdější analýzu.

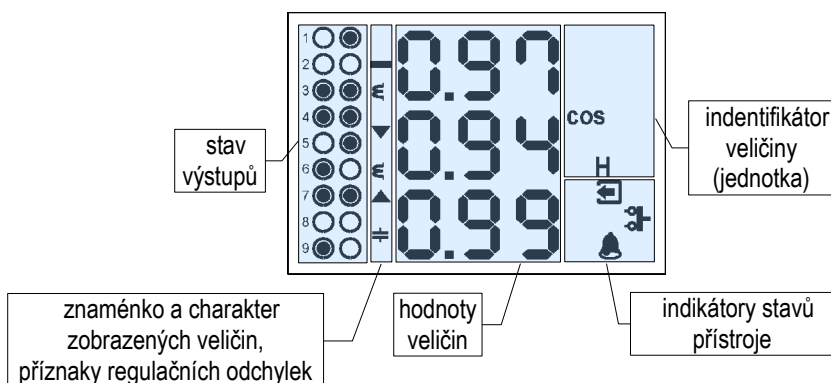
Vedle kompenzačních kondenzátorů lze k regulátoru připojit i kompenzační tlumivky (dekompenzace sítě). Libovolný výstup lze nastavit jako pevný, nejvyšší tři výstupy lze použít i pro indikaci alarmu, spínání chlazení, event. vytápění.

Přístroje se dodávají s různým počtem výstupů až do maximálního počtu 18.

4.2 Zobrazení měřených dat a stavů

Po přivedení napájecího napětí začne přístroj měřit a zobrazovat okamžité naměřené hodnoty. Zobrazí se skupina veličin, která byla nalistována naposledy.




Obr. 4.1 :
Příklad zobrazení okamžitých
fázových účinnků



4.2.1 Okno měřených veličin

Okno měřených veličin obsahuje následující skupiny údajů :

- *stav výstupů* ... aktuální stav výstupů
- *hodnoty veličin, příznaky regulačních odchylek* ... aktuální / avg / avgmax / avgmin hodnoty veličin a příznaky regulačních odchylek
- *identifikátor veličiny* ... specifikuje zobrazenou veličinu, zpravidla pomocí zkratky její veličiny
- *indikátory stavů přístroje* ... indikují aktuální stav přístroje

Pomocí tlačítek ,  a  lze nalistovat libovolnou skupinu měřených a vyhodnocovaných veličin podle *navigační mapy větve měřených veličin* uvedené výše.

Pokud jsou zobrazeny fázové veličiny, hodnoty jednotlivých fází L1 / L2 / L3 se zobrazí v řádcích 1 / 2 / 3. Při nalistování trojfázové veličiny se tato zobrazena ve středním řádku a zároveň se zobrazí symbol Σ .

Význam jednotlivých veličin a způsob jejich vyhodnocení je popsán v příslušné kapitole níže.





Většina hodnot je uspořádaná do čtyř sloupců :

- Actual okamžité hodnoty, obnovované každé 3 měřicí cykly (30/36 cyklů sítě)
- Avg průměrné hodnoty za nastavený průměrovací interval (okno, viz dále)
- AvgMax ... maximum hodnoty Avg dosažené za dobu od posledního vynulování
- AvgMin minimum hodnoty Avg dosažené za dobu od posledního vynulování

V daném sloupci lze listovat nahoru a dolů tlačítky  a  a horizontálně vpravo lze mezi sloupci cyklicky přepínat tlačítkem .

Výjimka : hodnoty harmonických a energií jsou k dispozici pouze okamžité (actual). Tyto veličiny jsou uspořádány odlišně – viz dále.

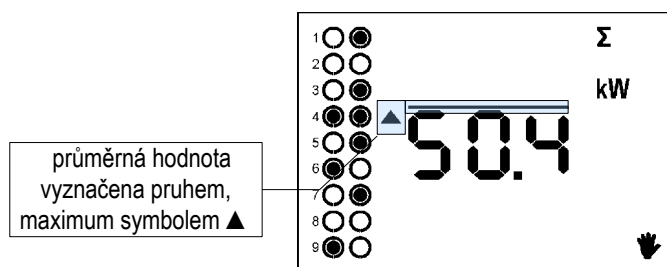
Tab. 4.1 : Přehled měřených veličin

ř.	značka veličiny	veličina	identifikátor veličiny	poznámka
1	U_{LL}	sdružená napětí	V LL	
2	U_{LN}	fázová napětí	V LN	
3	I	proudy	A	
4	PF or cosφ / tanφ / φ	fázové účinníky (celospektrální) / fázové účinníky základní harm. složky	PF or cos / tan / φ	formát účinníku zákl. harm. složky volitelně
5	ΣPF or Σcosφ / Σtanφ / Σφ	třífázový účinník (celospektrální) / třífázový účinník základní harm. složky	Σ PF or Σ cos / tan / φ	cosφ / tanφ / φ pomocí parametru 79
6	P or Pfh	fázové činné výkony (celospektrální) / fázové činné výkony zákl. harm. složky	W or W H	
7	ΣP or ΣPfh	třífázový činný výkon (celospektrální) / třífázový činný výkon zákl. harm. složky	Σ W or Σ W H	
8	Q or Qfh	fázové jalové výkony (celospektrální) / fázové jalové výkony zákl. harm. složky	VAr or VAr H	
9	ΣQ or ΣQfh	třífázový jalový výkon (celospektrální) / třífázový jalový výkon zákl. harm. složky	Σ VAr or Σ VAr H	
10	ΔQfh, RC, RL	fázové regulační odchylky (zákl. harm. složky), fázové kompenzační rezervy (kapacitní a induktivní)	Δ VAr H, VAr C H  , VAr L H 	ve větvi celospektrálních hodnot se nezobrazuje
11	ΣΔQfh, ΣRC, ΣRL	třífázová regulační odchylka (zákl. harm. složky), třífázové kompenzační rezervy (kapacitní a induktivní)	Σ Δ VAr H, Σ VAr C H  , Σ VAr L H 	
12	S	fázové zdánlivé výkony	VA	
13	ΣS	třífázový zdánlivý výkon	Σ VA	
14	THDU, CHL, Uh	celkové harmonické zkreslení napětí, harmonické zatížení kondenzátorů, harmonické složky napětí	V THD % V CHL % V H %	
15	THDI, Ih	celkové harmonické zkreslení proudů, harmonické složky proudů	A THD % A H %	
16	ΣE, ΣMD or ΣE	třífázové energie (4 kvadranty), maximum třífázového průměrného činného výkonu / třífáz. energie - 6 "kvadrantů", ΣES+, ΣES-	Σ Wh, VArh, Σ W / Σ Wh, VArh, VAh	dle nastavení parametru 78
17	f, T	frekvence, teplota	Hz, °C	

4.2.2 Průměrné hodnoty

Průměrné hodnoty se vyhodnocují podle nastavené metody (zpravidla jako *plovoucí okno*) a periody průměrování (samostatně pro skupinu veličin “U/I” a “P/Q/S”). Jejich maximální a minimální hodnoty se zaznamenávají do paměti přístroje. Maxima jsou zobrazena ve sloupci “AvgMax” a označena symbolem ▲ před hodnotami. Obdobně minima ve sloupci “AvgMin” jsou označena symbolem ▼.

Obr. 4.2 : Maximum třífázového průměrného činného výkonu – příklad zobrazení



Při zobrazení průměrných hodnot nelze sledovat příznaky regulačních odchylek, protože jejich symboly slouží pro identifikaci zobrazeného maxima/minima průměrné hodnoty.



Z důvodu zvláštního charakteru účinníku základní harmonické složky se jeho maxima a minima nevyhodnocují. Obdobně se nevyhodnocují ani extrémní harmonických složek.

Zaznamenaná maxima a minima ve sloupcích “AvgMax”/“AvgMin” lze vynulovat. Přitom budou vynulována všechna maxima a minima příslušné skupiny (“U/I” či “P/Q/S”) veličin zároveň. Postup nulování je následující :

- nalistujte maxima či minima veličiny, které chcete vynulovat
- stiskněte a podržte tlačítko **M** dokud se zobrazené hodnoty nerozblíkají
- tlačítkem ▲ nebo ▼ vyberte volbu **[L r**
- volbu potvrďte stiskem **M**



Výše popsanou operaci nulování se vynulují maxima a minima všech veličin pouze odpovídající skupiny (U/I nebo P/Q/S) ! Každá ze skupin vyžaduje samostatné nulování.



Pokud je přístroj uzamčen, nulování nelze provést..

4.2.3 Celospektrální hodnoty P/Q/PF a hodnoty základní harmonické složky P_{fh}/Q_{fh}/cos φ

Činný a jalový výkon (a tím pádem i účinník) se standardně vyhodnocuje z celého spektra napěťových a proudových harmonických složek.

Kompenzace účinníku se ale provádí podle veličin základní harmonické složky. Tyto veličiny jsou označeny Pfh, Qfh, $\cos \varphi$. Jak je patrné z navigační mapy měřených veličin, z větve *celospektrálních hodnot* lze dalšími stisky tlačítka **M** přejít do větve *hodnot základní harmonické složky* a naopak. Větev základní harmonické složky je indikována symbolem **H**.



Přístroj vyhodnocuje pouze okamžitou hodnotu účinníku základní harmonické složky $\cos \varphi$ (průměrná hodnota se nevyhodnocuje).



Účinník základní harmonické složky může být vyjádřen nejen jako $\cos \varphi$, ale také jako $\tan \varphi$ nebo prostě jako φ v závislosti na nastavení parametru 79.

4.2.4 Formáty účinníku základní harmonické složky - $\cos \varphi / \tan \varphi / \varphi$

Účinník základní harmonické složky může být vyjádřen nejen jako $\cos \varphi$, ale také jako $\tan \varphi$ nebo prostě φ (v úhlových stupních). Požadovaný formát lze zvolit v parametru 79.

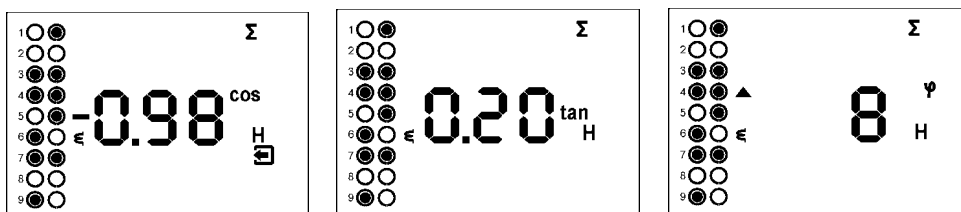
Pro jednoznačnou specifikaci kvadrantu je účinník základní harmonické složky doplněn dvěma příznaky :

- znaménkem + nebo -, který indikuje znaménko činného výkonu
- symbolem ϵ nebo \neq , který indikuje charakter účinníku

Bližší informace jsou uvedeny v kapitole *Způsob vyhodnocení výkonů, účinníků a nesymetrie* níže.

Následující příklady uvádějí možná zobrazení třífázového účinníku základní harmonické složky :

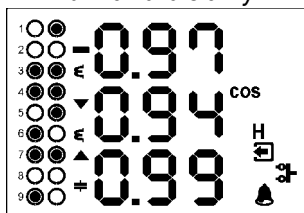
Obr. 4.3 : Formáty zobrazení účinníku základní harmonické složky



- obrázek vlevo : $\Sigma \cos \varphi = 0,98$ induktivní (zobrazen symbol cívk). Činný třífázový výkon je právě záporný, jelikož je zobrazeno předřazené znaménko "minus" (a zároveň je zobrazen i symbol \square)
- střední obrázek : $\Sigma \tan \varphi = 0,20$ induktivní. Činný třífázový výkon je kladný.
- obrázek vpravo : $\Sigma \varphi = 8$ stupňů induktivní. Činný třífázový výkon je kladný.

Obr. 4.4 :

Znaménko a charakter účinníku základní harmonické složky



Na obrázku vlevo je příklad zobrazení fázových účinníků $\cos \varphi$:

- $\cos \varphi 1 = 0,97$ induktivní. Činný výkon fáze L1 je právě záporný (předřazené znaménko "minus")
- $\cos \varphi 2 = 0,94$ induktivní. Činný výkon fáze L2 je kladný.
- $\cos \varphi 3 = 0,99$ kapacitní. Činný výkon fáze L3 je kladný.

Šipky indikují velikost regulačních odchylek = viz popis dále.

4.2.5 Příznaky regulačních odchylek

Pokud jsou zobrazeny kterékoliv z okamžitých měřených hodnot, před údaji lze sledovat i příznaky regulačních odchylek. Tyto příznaky ukazují okamžitou velikost odchylky jalového výkonu v síti od regulačního pásma, definovaného nastavenými hodnotami *požadovaného účinníku a šířky regulačního pásma*.

Regulační odchylky se vyhodnocují jak jednotlivě pro každou fázi (vzhledem k nejmenší složce jalové výkonu odpovídající fáze), tak i pro celou třífázovou síť. Číselné hodnoty této veličiny, ΔQfh , jsou zobrazeny v příslušné složce *panelu aktuálních dat*.

Příznaky regulačních odchylek lze sledovat současně při zobrazení aktuálních hodnot většiny veličin :

- pokud jsou zobrazeny fázové hodnoty některé z veličin, zobrazí se i *příznaky fázových regulačních odchylek* $\Delta Qfh1$, $\Delta Qfh2$, $\Delta Qfh3$ *flags* v řádcích 1, 2, 3 (obr. 4.4)
- pokud je zobrazena některá z trojfázových hodnot (zároveň zobrazen i symbol Σ), zobrazí se *příznak třífázové regulační odchylky* $\Sigma\Delta Qfh$ v řádku 2 (obr. 4.3)
- při nastavení strategie regulace 3P jsou příznaky fázových regulačních odchylek nepodstatné a nezávisle na zobrazených hodnotách se vždy zobrazí *příznak třífázové regulační odchylky* $\Sigma\Delta Qfh$ v řádku 2

Je-li odchylka menší než polovina hodnoty jalového výkonu nejmenšího výstupu, žádný příznak se nezobrazí (vykompenzovaný stav). Je-li odchylka větší než polovina, ale menší než celá hodnota jalového výkonu nejmenšího výstupu, příznak regulační odchylky bliká - při nedokompenzování (ΔQfh kladná) symbol \blacktriangledown , při překompenzování (ΔQfh záporná) symbol \blacktriangle . Pokud odchylka překročí hodnotu nejmenšího výstupu, odpovídající symbol je zobrazen trvale.

Příznak regulační odchylky se nezobrazí když :

- velikost regulační odchylky je natolik malá, že nevybočuje z regulačního pásma (= vykompenzovaný stav, viz dále)
- regulační odchylky nelze vyhodnotit, jelikož jsou měřená napětí či proudy příliš malá nebo nejsou nastavené žádné kompenzační stupně (pak přejde regulátor do stavu *standby* – viz dále)
- jsou zobrazené některé z průměrných hodnot (Avg/AvgMax/AvgMin) a tím pádem symboly \blacktriangle a \blacktriangledown slouží pro identifikaci typu zobrazené průměrné hodnoty
- jsou zobrazené parametry

4.2.6 THD, CHL a základní harmonické složky

V odpovídajících řádcích lze sledovat okamžité hodnoty THD a jednotlivých harmonických složek (viz *navigační mapu měřených veličin*).

Po nalistování jednoho z těchto řádků se nejprve zobrazí hodnoty THD. Symboly **THD - V - LN** resp. **THD - A** indikují napěťové, resp. proudové THD. V řadě napěťových THD lze navíc sledovat i hodnoty **CHL**, které jsou označeny odpovídajícím identifikátorem.

Všechny tyto veličiny jsou uvedeny v procentech a lze kontrolovat i průměrné hodnoty a jejich extrémní *AvgMax / AvgMin*.

Tlačítkem **M** lze přelístovat do jednotlivých harmonických složek – přitom se zobrazí symbol **H**, indikující harmonické složky (napětí či proudy). Symbol % značí, že hodnoty jsou vyjádřené v procentech základní harmonické složky.

Řád právě zobrazené harmonické periodicky problikává ve středním řádku – například řetěz **H03** značí 3. harmonickou.

Opakovaným stiskem **M** lze prolístovat další harmonické složky. Ačkoliv přístroj vnitřně vyhodnocuje všechny harmonické složky až do řádu 40, na displeji lze sledovat pouze liché složky do řádu 25 (plné spektrum harmonických je k dispozici pouze přes komunikační rozhraní).

4.2.7 Elektroměr

Takzvaný *elektroměr* zahrnuje skupinu veličin třífázové elektrické energie a maximální hodnotu průměrného třífázového činného výkonu. Lze je sledovat v příslušném řádku.

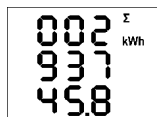
Podle nastavení ve skupině parametrů 78 se údaje elektroměru zobrazí v jednom ze dvou formátů :

- “4E+MD” (výchozí)
- “8E”

4.2.7.1 Formát zobrazení “4E+MD”

Při nastavení tohoto formátu obsahují obrazovky v prvních čtyřech sloupcích třífázové energie ve 4 kvadrantech :

- **ΣEP+** ... třífázová činná energie spotřebovaná (import), označená symboly **Σ - kWh** (či **MWh** či **kMWh = GWh**)
- **ΣEP-** ... třífázová činná energie dodaná (export), označená **Σ - kWh** a předřazeným znaménkem –
- **ΣEQL** ... třífázová jalová energie induktivní, označená **Σ - kvarh – L**
- **ΣEQC** ... třífázová jalová energie kapacitní, označená **Σ - kvarh – C**



Každá z hodnot je zobrazena přes všechny 3 řádky a to 8 cifer před a 1 za desetinnou tečkou. Na příkladu vlevo je $\Sigma EP+ = 293745,8 \text{ kWh}$.

Stav elektroměru reprezentuje energii registrovanou od posledního vynulování. Energie lze vynulovat tak, že zobrazíte libovolnou z nich a pak provedete stejnou operaci jako při nulování maximálních/minimálních průměrných hodnot. Všechny energie se vynulují současně a začnou čítat znovu od nuly.

V pátém sloupci pak je :

- **ΣMD** ... maximum průměrného třífázového činného výkonu, označeného symboly **Σ - kW** - ▲ a pruhem nad hodnotou

Hodnota obsahuje maximum dosažené od posledního vynulování. Způsob průměrování a délku průměrovacího okna lze nastavit nezávisle na nastavení zpracování standardních průměrných hodnot popsaných výše.

Hodnotu ji lze vynulovat nezávisle na nulování energií.



Pokud je přístroj uzamčen, nulování nelze provést..



Pokud je přístroj vybaven komunikační linkou, lze nulování provést i dálkově.

4.2.7.2 Formát zobrazení “8E”

Při tomto nastavení se se zobrazí energie registrované podle znaménka okamžitého trojfázového činného výkonu (ΣP), nazývané někdy jako „6-kvadrantní“ režim (tento formát může být vhodný například pro kontrolu funkce obnovitelných zdrojů energie) :

- $\Sigma EP+$... třífázová činná energie spotřebovaná (import), označená Σ - kWh (či MWh či kWh = GWh)
- $\Sigma EP-$... třífázová činná energie dodaná (export), označená Σ - kWh a předřazeným znaménkem –
- ΣEQ_L+ ... třífázová jalová energie induktivní, zaznamenaná při kladné hodnotě ΣEP (při importu); označená Σ - kVarh – L
- ΣEQ_L- ... třífázová jalová energie induktivní, zaznamenaná při záporné hodnotě ΣEP (při exportu); označená Σ - kVarh – L a předřazeným znaménkem –
- ΣEQ_C+ ... třífázová jalová energie kapacitní, zaznamenaná při kladné hodnotě ΣEP ; označená Σ - kVarh – C
- ΣEQ_C- ... třífázová jalová energie kapacitní, zaznamenaná při záporné hodnotě ΣEP ; označená Σ - kVarh – C a předřazeným znaménkem –

Dále je možné sledovat i zdánlivé energie ve VAh :



- $\Sigma Es+$... třífázová zdánlivá energie, zaznamenaná při kladné hodnotě ΣEP ; označená Σ - kVAh
- $\Sigma Es-$... třífázová zdánlivá energie, zaznamenaná při záporné hodnotě ΣEP ; označená Σ - kVAh a předřazeným znaménkem –

Maximum průměrného třífázového činného výkonu ΣMD se v tomto formátu nezobrazuje.

4.2.8 Stav výstupů

Na kraji levé části okna jsou dva sloupce symbolů, indikujících aktuální stav jednotlivých výstupů, případně digitálního vstupu. První (levý) sloupec odpovídá výstupům skupiny č. 1, druhý sloupec výstupům skupiny č. 2.

Význam symbolů je následující:

-  ... výstup rozepnut
-  ... výstup sepnut



V některých případech - například během *procesu AOR* nebo při ruční manipulaci s výstupy ve stavu *manual* - může blikající terčík indikovat stav, ve kterém výstup čeká na sepnutí, dokud neuplyne nastavená doba vybíjení.

Při zobrazení parametrů alarmu od chyby stupně indikuje blikající terčík vadné stupně – viz popis alarmu OE.



4.2.9 Indikátory stavů

4.2.9.1 Hlavní provozní stavy

Regulátor lze přepnout do jednoho ze dvou hlavních provozních stavů, které jsou indikovány následovně :

- symbol  nezobrazen ... stav **regulace** (*control*)
- symbol  bliká ... stav **ručně** (*manual*)

Mimo to může regulátor přechodně přejít do následujících „podstavů“ :

- symbol  bliká ... **pohotovostní** stav (*standby*). Do tohoto podstavu může přejít regulátor pouze ze stavu *regulace*. Nastane to tehdy, když z nějakého důvodu nemůže probíhat regulační proces (napětí nebo proud je příliš malý, nebo regulátor nemá k dispozici žádné kompenzační výstupy), nebo když obsluha přepne do zobrazení parametrů.
- symbol  bliká ... probíhá proces **AOR**, **CT-test**, případně **ACD**. Tyto stavy (procesy) jsou obvykle vyvolány zásahem obsluhy. Mohou být spuštěny jak ze stavu *regulace*, tak ze stavu *ručně*.

Podrobný popis je uveden v dalších kapitolách.




4.2.9.2 Alarm

Jakmile dojde k aktivaci signalizační funkce některého z alarmů (viz podrobný popis alarmů dále), tento symbol začne blikat. Zároveň pokud je některý z výstupů nastaven na signalizaci alarmu, přejde tento výstup do aktivního stavu.

Původ alarmu lze zjistit v parametrech alarmů (č. 40 ÷ 56).



Výjimka : Pokud je zobrazen některý z alarmových parametrů, tak symbol  neindikuje všeobecný stav alarmu, ale zobrazí se (trvale, bez blikání) u těch alarmových událostí , jejichž signalizační či akční funkce je právě aktivní. U ostatních alarmových událostí se symbol nezobrazí. Podrobný popis chování je uveden v popisu alarmů níže.



4.2.9.3 Export činného výkonu

Symbol indikuje export třífázového činného výkonu. Zobrazí se vždy, pokud je hodnota veličiny **ΣP** záporná, tedy když činná energie teče opačným směrem.




4.2.9.4 Stav digitálního vstupu

Pokud je přístroj vybaven digitálním vstupem (DI1), tento symbol indikuje jeho aktivní stav. Pokud je stav vstupu pasivní, symbol je zhasnut.



4.2.9.5 Indikátor zobrazení parametrů

Tento symbol svítí vždy, pokud je zobrazeno nastavení přístroje, tedy libovolná skupina parametrů. To nastane po přepnutí do zobrazení parametrů tlačítkem .

Přístroj během této doby, pokud byl před tím ve *stavu regulace* (*control*), přejde do *pohotovostního stavu* (*standby*).

4.3 Nastavení přístroje


Pro správnou funkci v konkrétních podmínkách musí být přístroj řádně nastaven. Nastavení přístroje je určeno tzv. *parametry*. Tyto parametry lze rozdělit do následujících skupin :

- skupina *Instalace* (č. skupiny parametrů 00 a od č. 71 výše)



- skupina *PFC-regulace* (č. 01 ÷ 19)
- skupina *PFC-výstupy* (č. 20 ÷ 39)
- skupina *PFC-alarmy* (č. 40 ÷ 56)

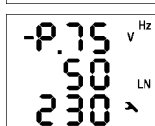
Přehled všech parametrů je uveden v tabulkách níže.

4.3.1 Prohlížení a editace parametrů

Pokud chcete parametry prohlížet či měnit, stiskněte tlačítko **P**. Zpravidla se zobrazí se výchozí skupina parametrů 01 a symbol , indikující, že zobrazené informace se týkají nastavení přístroje.





Parametry jsou uspořádané ve skupinách, číslovanych od 00 nahoru. Číslo skupiny parametrů se zobrazí v prvním řádku ve formátu - *P.n n* (s předřazenou pomlčkou). Mezi skupinami parametrů lze listovat tlačítky  a .



Pokud je ve skupině pouze jeden parametr, jeho hodnota se zobrazí zpravidla ve spodním řádku, jak je vidět na prvním příkladě vlevo (nominální výkon 400 kVA).

Pokud skupina obsahuje parametry dva, obvykle se první z nich zobrazí ve druhém a druhý parametr ve třetím řádku (nominální frekvence 50 Hz a nom. napětí 230 V).

Pokud chcete editovat některý parametr, nalistujte jeho skupinu. Pak stiskněte a podržte tlačítko **P**, dokud se hodnota parametru nerozblíká. Nyní tlačítko uvolněte a nastavte požadovanou hodnotu tlačítky  a , případně tlačítkem **M** u některých z parametrů. Přitom lze použít i funkci automatického zvyšování/snižování (autorepeat) podržením některého z tlačítek typu "šipka". Nakonec stiskněte **P** a nastavená hodnota se uloží do paměti přístroje.

Pokud je ve skupině parametrů více, vybírají se při vstupu do režimu editace střídavě. Nejprve se vybere hodnota prvního parametru. Pokud chcete měnit pouze nastavení druhého z nich, jednoduše ukončete režim editace prvního parametru bez jeho změny a vstupte do editace znova – nyní se vybere parametr druhý.

Pro návrat zpět do zobrazení měřených veličin použijte tlačítko **M**. Jinak tento návrat nastane automaticky asi 30 sekund po ukončení manipulace s tlačítky.

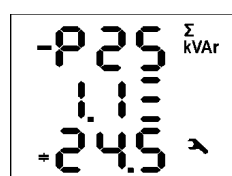
4.3.1.1 Vedlejší větve parametrů

Skupiny parametrů jsou uspořádány dle pořadového čísla v hlavní větvi - viz obrázek níže. Hlavní větev je identifikována předřazenou pomlčkou v první řádku – například - *P 2 5* .

Některé z parametrů (č. 25÷28, skupiny parametrů alarmů č. 40÷56, atd.) jsou pro lepší přehlednost umístěny v tzv. vedlejších větvích. Do vedlejší větve lze u vybraných parametrů přepnout stiskem tlačítka **P** a stejným způsobem se lze vrátit zpět do hlavní větve.

Na rozdíl od hlavní větve, pokud je navigace přepnuta na vedlejší větev, předřazená pomlčka se zobrazí ve druhém řádku.

Příklad : při navigaci v hlavní větvi se při nalistování skupiny parametrů č. 25 zobrazí :

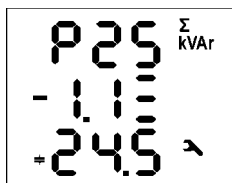


- *P 2 5* číslo skupiny parametrů s předřazenou pomlčkou, která indikuje hlavní větev

1. 1 - číslo prvního výstupu



24.5 – výkon výstupu č. 1.1 : třífázový kondenzátor o výkonu 24,5 kvar


Stiskem **P** přepnete navigaci do vedlejší větve a zobrazení se změní takto :



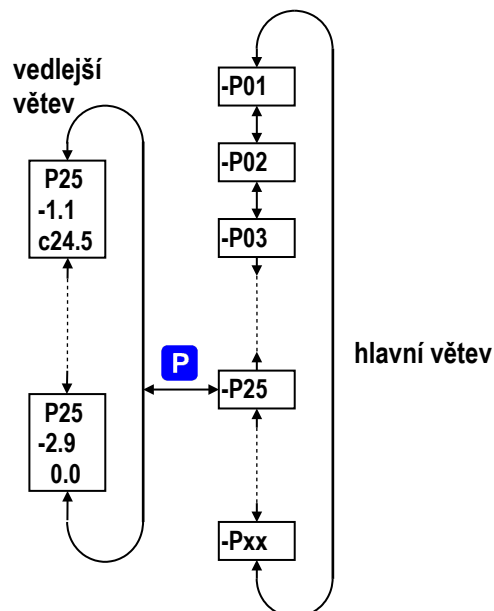
P25 číslo skupiny parametrů bez předřazené pomlčky

- 1. 1 - číslo výstupu s předřazenou pomlčkou, indikující vedlejší větev

Nyní lze tlačítka  a  listovat mezi hodnotami jednotlivých výstupů ve vedlejší větvi.

Opakovaným stiskem tlačítka  se navigace přepne zpět do hlavní větve - pomlčka se vrátí do prvního řádku.

Obr. 4.5: Zobrazení parametrů – struktura



4.3.2 Parametry Instalace

4.3.2.1 Zámek – Parametr č. 00

Přístroje se dodávají v „odemčeném“ stavu. Pak :



- všechny parametry lze měnit
- jak maxima/minima standardních průměrných hodnot, tak ve skupině elektroměru stavu energií $\Sigma EP+$, $\Sigma EP-$, atd. a maximum průměrného činného výkonu ΣMD lze vynulovat






Po uvedení do provozu lze editaci parametrů „zamknout“ a tím zabezpečit přístroj proti případné neoprávněné manipulaci. Pak může operátor pouze sledovat měřené hodnoty a prohlížet nastavení parametrů, ale nemůže je měnit, s výjimkou speciálního parametru č. 00, což je zámek přístroje. Ten má dvě možné hodnoty :

L O C přístroj je uzamčen (**locked**)


O P n přístroj je odemčen (**open**)

Pokud je přístroj uzamčen, lze jej odemknout následujícím postupem, který je podobný jako editace kteréhokoliv jiného parametru :

1. Stiskněte tlačítko  a šipkami nalistujte skupinu parametrů 00 – hodnota parametru je nyní **L O C** .
2. Stiskněte a podržte  dokud není hodnota parametrů nahrazena blikajícím číslem mezi **000** a **999**. Pro snazší vysvětlení předpokládejme, že se zobrazí **345** .

3. Provedte následující sekvenci čtyř stisků tlačítek : , , , . Hodnota se postupně změní na **344**, **345**, **346**, **345**, takže nakonec zůstane zobrazená tatáž hodnota, jako na začátku.
4. Stiskněte . Blikající číslo je nahrazeno hodnotou **OPn**, která znamená, že přístroj je odemčen.

Tab. 4.2 : Parametry Instalace

č.	skupina parametrů	rozsah	vých. nast.	poznámka
00	zámek	LOC / OPN	OPN	viz Zamknutí a odemknutí nastavení přístroje
71	převod PTP, násobitel okno 1 : řádek 2 : nom. proud primáru řádek 3 : nom. proud sekundáru (pro "X/100mA", "X/333mV" pevné) okno 2 : MUL - násobitel proudu	primár : 1A ÷ 10 kA sek.: 5A / 1A (0.1 A, 0.333 V) 0.001 ÷ 999	5 / 5 A 1	volba proudu sekundáru tlačítkem  parametry umístěny ve vedlejší větvi pokud je násobitel různý od 1, bliká symbol ▲ / ▼
72	typ připojení řádek 2 : úhel U1 (pouze pro 1Y3 / 1D3) řádek 3 : typ připojení	3Y / 3D / 3A / 1Y3 / 1D3	3Y	
74	způsob připojení : přímo (- - -) nebo přes PTN, převod PTN, násobitel: okno 1 : řádek 2 : nom. primární U [kV] řádek 3 : nom. sek. U (0.1 kV) okno 2 : MUL - násobitel napětí	0.001 ÷ 65 kV 0.001 ÷ 0.999 kV 0.001 ÷ 999	přímo (- - -) 1	sekundární napětí nelze měnit parametry umístěny ve vedlejší větvi pokud je násobitel různý od 1, bliká symbol ▲ / ▼
75	f _{NOM} , U _{NOM} řádek 2 : f _{NOM} [Hz] řádek 3 : U _{NOM} [V / kV]	50 / 60 Hz 50 V ÷ 1MV	50 230	Specifikace U _{NOM} podle způsobu připojení : - přímo : fázové - přes PTN : sdružené
76	ΣP _{NOM} [kVA / MVA]	1 kVA ÷ 999 MVA	-	
77	délka okna průměrování řádek 2 : pro skupinu U/I řádek 3 : pro skupinu P/Q/S	0.01 ÷ 60 (1 sec ÷ 60 min)	1 min 15 min	výchozí způsob průměrování typu plovoucí okno
78	průměrování ΣMD, formát zobrazení elektroměru řádek 2 : délka okna průměr. ΣMD řádek 3 : formát zobrazení elektroměru	0.01 ÷ 60 "4E+MD" / "8E"	15 min "4E+ MD"	výchozí způsob průměrování typu plovoucí okno
79	formát zobrazení účinníku zákl. harmonické	cos / tan / fi	cos	
80	podsvětlení	AUT / ON	AUT	AUT : automaticky vypnuto přibližně 5 minut po posledním stisku tlačítka
81	spouštění CT-testu	--- / RUN	---	Nejedná se o skutečný parametr ! Slouží pouze ke spouštění CT-testu. Viz popis CT-testu.
85	komunikační rozhraní č. 1 (případně 2) pro RS-485 : okno 1 : řádek 2 : adresa řádek 3 : rychlost [kBd] okno 2 : Prt (protokol) – počet datových bitů a parita pro Ethernet: okno 1 : DHCP okno 2÷5 : IP1 ÷ IP4 (IP) okno 6÷9 : MA1 ÷ MA4 (Subnet Mask) okno 10÷13 : Gt1 ÷ Gt4 (Gateway)	1 ÷ 255 4.8 ÷ 115 8 / 9-n / 9-E / 9-0 ON / OFF 0 ÷ 255 0 ÷ 255 0 ÷ 255	1 9.6 8 OFF 10.0.0.1 255.255.255.0 10.0.0.138	parametry umístěny ve vedlejší větvi
89	stav přístroje (lze pouze číst) řádek 2 : specifikace poruchy řádek 3 : v.č. a verze přístroje (roluji)	0 ÷ 255 -	0 -	ř. 2 : 0 = bezporuchový stav ř. 3 : S...výrobní číslo F...verze firmware b...verze bootloaederu H...verze hardware

Číslo zobrazované při editaci je nepodstatné; přístroj ho volí náhodně (slouží na „zmatení nepřítele“). Důležitá je pouze přesná posloupnost uvedených stisků tlačítek.

Zamknutí přístroje lze provést obdobným způsobem jako odemknutí, pouze je nutné v bodě č. 3 výše uvedeného postupu zadat jakoukoliv jinou sekvenci tlačítek.



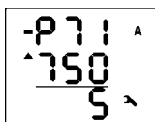
*Pokud byl přístroj uzamčen či odemčen pomocí správy uživatelů (user management, viz aplikační příručka č. 004 : Users, passwords and PINs), ve druhém řádku je to indikováno zprávou **U S r** a takový přístroj lze odemknout či uzamknout pouze přes komunikační rozhraní pomocí správy uživatelů.*

4.3.2.2 Násobitel napětí a proudu

Pro dosažení vyšší přesnosti měření při předimenzovaných PTP lze, pokud je to možné, jimi provléknout více závitů měřeného vodiče. Pak je nutné nastavit tzv. násobitel proudu. Tento parametr je ve vedlejší větvi skupiny parametrů P.71 a je označený „MUL“. Například pro 2 závity je nutné nastavit násobitel na hodnotu $1/2 = 0.5$.

Při běžném připojení musí být násobitel nastaven na 1.

Obdobným způsobem lze v případě potřeby nastavit i násobitel napětí (ve skupině parametrů P.74).



V případě, že násobitel proudu je nastaven na hodnotu různou od 1, zobrazuje se převod PTP s předřazenou blikající šipkou ▲ nebo ▼ podle toho, zda hodnota násobitele je větší (viz obrázek vlevo), nebo menší než 1.

Při přímém připojení napětí (bez PTN) se násobitel napětí nepoužívá a jeho hodnota se nezobrazuje.

4.3.2.3 Podsvětlení – Parametr č. 80

Podsvětlení displeje lze nastavit jako trvalé (**ON**) nebo s automatickým potlačením jasu (**AUT**) pro snížení tepelné ztráty přístroje, které nastane zhruba po 5ti minutách po ukončení manipulace s tlačítky.

4.3.2.4 Další parametry

Funkce dalších parametrů je vysvětlena následovně :

- parametry připojení č. 71 ÷ 76 v kapitole *Nastavení připojení měřených elektrických veličin a parametrů sítě* (část *Uvedení do provozu*)
- parametry zpracování průměrných hodnot č. 77 v kapitole *Vyhodnocení průměrných hodnot níže*
- parametry délky průměrovacího okna pro ΣMD a formátu zobrazení elektroměru č. 78 v kapitolách *Záznam maxim průměrných činných výkonů MD (Maximum Demand) a Elektroměr výše*
- parametr formátu zobrazení účinníku č. 79 v kapitole *Formáty účinníku základní harmonické složky – $\cos\varphi/\tan\varphi/\varphi$ výše*
- spouštění CT-testu, „parametr“ č. 81 : To není skutečný parametr, ale pouze „pomocný“ parametr, pomocí něhož lze spustit CT-test. Podrobný popis lze najít v odpovídající kapitole níže.
- komunikační parametry č. 85 ÷ 86 v kapitole *Ovládání pomocí počítače níže*


4.3.3 Parametry PFC–regulace

4.3.3.1 Požadovaný účinník pro tarif 1/2, parametr č. 01/06

Hodnota požadovaného účinníku pro tarif 1 nebo 2 je zobrazena v řádku 2. Záporná hodnota značí kapacitní charakter účinníku, kladná hodnota induktivní charakter.

Hodnotu lze zadat v jednom ze tří formátů :



- **cos φ** ...kosinus rozdílu úhlů fázorů napětí a proudu; rozsah $-0,80 \div 0,80$
- **tan φ** ...tangens rozdílu úhlů fázorů napětí a proudu; rozsah $-0,75 \div 0,75$
- **φ** ... rozdílu úhlů fázorů napětí a proudu ve stupních; rozsah $-35^\circ \div +35^\circ$

Pro změnu formátu během editace použijte tlačítko .



Pokud u hodnoty účinníku bliká desetinná tečka, znamená to, že je zapnutá regulace s ofsetem – viz parametr č. 13.

Tab. 4.3 : Nastavení PFC – Regulace, přehled parametrů

#	skupina parametrů	rozsah	vých. nast.	poznámka
01	požadovaný účinník a šířka pásma r., tarif 1 řádek 2 : požadovaný účinník (cos/tan/ φ) řádek 3 : šířka pásma regulace	$-0,80 \div 0,80$ (cos) $0,000 \div 0,040$ (cos)	(cos) 0,98 0,010	Možno zadat i ve formátu „tg“ či „ φ “, volba tlačítkem  .
02	doba regulace UC/OC, tarif 1 řádek 2 : doba reg. při nedokompenzování (UC) řádek 3 : doba reg. při překompenzování (OC)	5 sec \div 20 min 5 sec \div 20 min	3 min 30 sec	Bez „L“ : kvadratické zkracování doby regulace S „L“ : lineární zkracování doby regulace
03	ofsetový výkon, tarif 1	libovolný	0	Hodnota odpovídá nastavenému U_{NOM} . Zobrazuje se jen při nastavení regulace s ofsetem.
05	funkce tarifu č.2, aktuální tarif řádek 2 : aktuální tarif (stav) řádek 3 : funkce tarifu č.2	t=1 / t=2 OFF / dig. input (InP) / power (P)	OFF	Aktuální tarif není nastavitelný parametr; indikuje okamžitý tarif
06	požadovaný účinník a šířka pásma r., tarif 2 řádek 2 : požadovaný účinník (cos/tan/ φ) řádek 3 : šířka pásma regulace	$-0,80 \div 0,80$ (cos) $0,000 \div 0,040$ (cos)	(cos) 0,98 0,010	Možno zadat i ve formátu „tg“ či „ φ “, volba tlačítkem  .
07	doba regulace UC/OC, tarif 2 řádek 2 : doba reg. při nedokompenzování (UC) řádek 3 : doba reg. při překompenzování (OC)	5 sec \div 20 min 5 sec \div 20 min	3 min 30 sec	Bez „L“ : kvadratické zkracování doby regulace S „L“ : lineární zkracování doby regulace
08	ofsetový výkon, tarif 2	libovolný	0	Hodnota odpovídá nastavenému U_{NOM} . Zobrazuje se jen při nastavení regulace s ofsetem.
10	výkon pro řízení 2. tarifu	$0 \div 120\% P_{NOM}$	0	Pokud nenastaveno vyhodn. 2. tarifu dle výkonu, nezobrazuje se
11	strategie regulace	3p+1p (31P) / 3p (3P) / 3*1p (1P)	3p+1p (31P)	
12	regulace s tlumivkami, mezní účinník pro regulaci tlumivkou řádek 2 : regulace s tlumivkami řádek 3 : mezní účinník pro tlum. regulaci	OFF / mixed (M) / non-mixed (nM) $-0,80 \div 0,80$ (cos)	OFF 1,0	Mezní účinník pro tlum. reg. se zobrazuje jen při nastavení reg. s tlumivkami typu mixed.
13	regulace s ofsetem	OFF / On	OFF	

4.3.3.2 Šířka regulačního pásma při vysokém zatížení pro tarif 1/2, č. 01/06

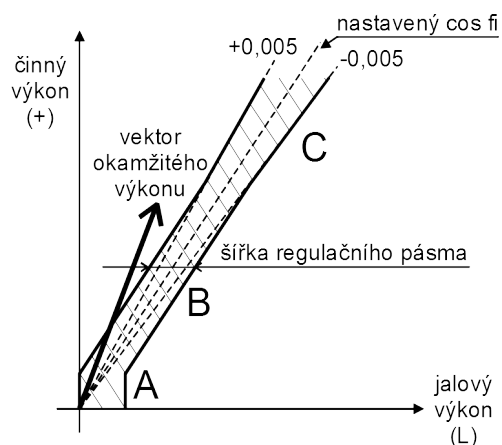
Parametr je zobrazen v řádce 3. Pomocí něho lze nastavit šířku regulačního pásma při vysokém zatížení (viz obr. 4.6). Nastavená hodnota určuje v oblasti „C“ rozsah jalového výkonu, při kterém je stav v síti považován za vykompenzovaný a při kterém regulátor tedy neprovádí žádný regulační zásah.

Při nízkém zatížení (část pásma „A“) a při středním zatížení (část pásma „B“) je šířka regulačního pásma konstantní a odpovídá hodnotě O_{MIN} (jalový výkon nejmenšího stupně) - pásmo sleduje směrnici nastaveného účinníku s rozeštěm $\pm (O_{MIN})/2$. Při vysokém zatížení (oblast „C“) se pásmo rozšiřuje tak, aby jeho krajní meze odpovídaly nastavitelné odchylce od požadovaného účinníku. Pokud je požadovaný účinník zadán ve formátu $\cos \varphi$, standardní hodnota šířky regulačního pásma v této oblasti je 0,010, tedy $\pm 0,005$ – tento stav ukazuje obrázek. Pokud je tedy nastaven požadovaný účinník například na hodnotu 0,98, v oblasti „C“ bude jako vykompenzovaný stav považován takový jalový výkon, při kterém je účinník v rozsahu 0,975 až 0,985.

Formát šířky regulačního pásma odpovídá vždy formátu požadovaného účinníku. Lze je nastavit v rozsahu $0,000 \div 0,040$ při formátu $\cos \varphi$; při formátu $\tan \varphi$, resp. φ je rozsah nastavení $0,000 \div 0,030$, resp. $0 \div 15^\circ$.

Rozšíření regulačního pásma může být užitečné zejména u systémů s velkým rozmezím regulace - omezením zbytečně přesné regulace při vysokých zatíženích se eliminuje počet regulačních zásahů, což vede k vyšší životnosti stykačů. Při snížení hodnoty parametru až na hodnotu 0 odpovídá šířka regulačního pásma hodnotě O_{MIN} (konstantní, nerozšiřuje se).

Obr. 4.6. : Standardní šířka regulačního pásma



Poznámka : Při nízkém zatížení je regulační pásmo „ohnuto“ (oblast „A“) tak, aby nedocházelo k nežádoucímu překompenzování (nakresleno zjednodušeně).

4.3.3.3 Doba regulace pro tarif 1/2, č. 02/07

Regulace účinníku probíhá nespojitě, jako posloupnost *regulačních zásahů*. Dobu mezi dvěma regulačními zásahy budeme nazývat *doba regulace*.

Hodnoty lze nastavit samostatně pro oba tarify v rozsahu od 5 sekund do 20 minut. Dále lze nastavit odlišně pro stav nedokompenzování (undercompensation, **UC**) a pro překompenzování (overcompensation, **OC**).

Nastavená hodnota určuje četnost regulačních zásahů při následujících podmínkách :

- okamžitý účinník je buďto „induktivnější“ než požadovaný, tzn. je nedokompenzováno, nebo naopak „kapacitnější“, tzn. překompenzováno)
- rozdíl okamžité hodnoty jalového výkonu v síti a optimální hodnoty, odpovídající nastavenému požadovanému účinníku (= regulační odchylka, ΔQ_{fh}) je právě rovna výkonu nejmenšího stupně (O_{MIN})

Pokud je tedy parametr nastaven např. na hodnotu 3 minuty a v síti nastanou uvedené podmínky, regulátor provede každé 3 minuty vyhodnocení optimální kombinace a provede regulační zásah.

Uvedená doba se zkracuje podle okamžité regulační odchylky. Pokud je nastavena doba regulace bez předřazeného písmena „L“, zkracuje se s druhou mocninou poměru regulační odchylky k hodnotě nejmenšího stupně (O_{MIN}). Pokud je nastavena s předřazeným písmenem „L“, zkracuje se lineárně dle tohoto poměru (pomalejší reakce na velké změny). Narůstající regulační odchylka může snížit tuto hodnotu až na minimální hodnotu doby regulace 5 sekund.

Naopak, pokud je regulační odchylka ΔQ_{fh} menší než výkon nejmenšího stupně (O_{MIN}), prodlužuje se doba regulace na dvojnásobek. Pokud regulační odchylka dále klesne pod 1/2 hodnoty výkonu nejmenšího stupně (O_{MIN}), regulační zásah se neprovádí.

Průběh odečítání regulační doby lze sledovat ve 3. řádku okna *třífázové regulační odchylky* $\Sigma \Delta Q_{fh}$.

4.3.3.4 Ofsetový výkon pro tarif 1/2, č. 03/08

Tyto parametry mají význam pouze při zapnuté *regulaci s offsetem* (parametr č. 13, viz dále). Pokud není tento režim regulace aktivní, nezobrazují se.

Parametry obsahují *nominální hodnotu ofsetového (trojfázového) jalového výkonu* pro tarif 1, resp. pro tarif 2. V podvětví parametru lze nastavit nejen hodnotu celkového trojfázového jalového výkonu, ale i *typ ofsetového výkonu*, stejně jako je tomu u nastavení výkonu kompenzačních výstupů (viz parametr č. 25).

Pokud je tedy například potřeba regulace s offsetem z důvodu předřazeného kondenzátoru, je nutné zadat ofsetový výkon jako kladný. Regulátor pak bude v místě svého připojení „nedokompenzovat“ právě o zadanou velikost ofsetového výkonu.

Stejně jako u kompenzačních stupňů zadaná hodnota odpovídá *nominálnímu trojfázovému výkonu* (tj. při napětí odpovídajícím nastavené hodnotě nominálního napětí kompenzačního systému U_{NOM}). Skutečná hodnota ofsetového výkonu je, stejně jako je tomu u výkonů kondenzátorů a tlumivek, závislá na okamžitém napětí v síti.

4.3.3.5 Funkce 2. tarifu, č. 05

Regulátory disponují dvěma sadami výše popsanych základních regulačních parametrů. Každá ze sad, označených jako **1** a **2**, zahrnuje následující parametry :

- požadovaný účinník
- šířka regulačního pásma
- doby regulace (*UC* a *OC*)
- ofsetový výkon

Parametr *Tarif 2* určuje, zda má být regulace prováděna jen podle nastavení první sady základních regulačních parametrů, nebo za určitých okolností podle druhé sady parametrů (2.tarif). Parametr lze nastavit následovně :

- **OFF** ... regulátor pracuje pouze podle nastavení sady 1, druhá sada parametrů se nepoužívá

- $I n P$... (=input) aktuální sada regulačních parametrů je určena okamžitým stavem externího signálu, přivedeného na digitální vstup. Pokud není vstupní signál aktivní, pracuje regulátor dle nastavení sady 1; při aktivaci signálu používá nastavení druhé sady. Tato možnost je použitelná pouze u modelů vybavených digitálním vstupem.
- P ... (=power) aktuální tarifní sada je určena okamžitým třífázovým činným výkonem základní harmonické složky ΣP_{fh} . Podrobnější popis funkce je uveden v popisu parametru Výkon pro řízení 2. tarifu (č.10) dále.

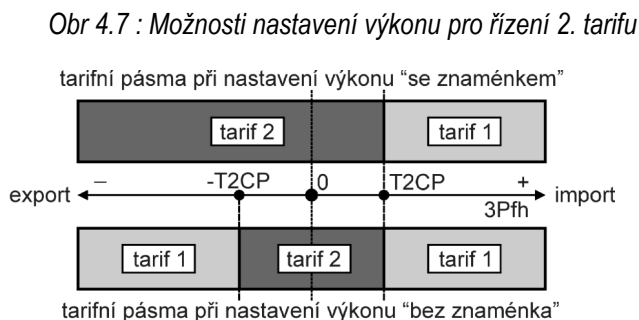
Standardně je parametr vypnut (nastaven na **OFF**) a druhá sada parametrů se nepoužívá - proto se ani nezobrazují.

Pokud je funkce 2. tarifu zapnuta, lze aktuálně používanou tarifní sadu parametrů zjistit ve druhém řádku okna tohoto parametru : pokud je, například, zobrazena zpráva **t = 2**, znamená to, že je právě aktivní tarif 2.

4.3.3.6 Výkon pro řízení 2. tarifu, č. 10

Pokud je *funkce 2. tarifu* (č. 05) nastavena na **Výkon**, druhá sada parametrů se při regulaci uplatní, jakmile okamžitý trojfázový činný výkon základní harmonické složky ΣP_{fh} poklesne pod nastavenou mez výkonu (T2CP). Tato mezní hodnota se zadává v procentech nastaveného nominálního výkonu P_{NOM} .

Pokud je hodnota *výkonu pro řízení 2. tarifu* zobrazena včetně symbolů \blacktriangledown a \blacktriangle , regulátor používá pro určení platné tarifní sady *absolutní* hodnotu ΣP_{fh} , tzn. bez ohledu na její znaménko. Sada pro 2. tarif se pak uplatní ve střední části rozsahu činného výkonu, umístěné symetricky kolem nulové osy – viz spodní pruh následujícího grafu :



Naopak pokud je zobrazen pouze symbol \blacktriangledown , regulátor vyhodnocuje okamžitou hodnotu výkonu ΣP_{fh} včetně jejího znaménka. Zadaná hodnota meze je v tomto případě považována za kladnou. To znamená, že sada parametrů pro 2. tarif se uplatní, pokud hodnota výkonu klesne pod kladnou hodnotu nastavené meze a zůstane v platnosti i v celé záporné polorovině výkonu (tzn. při exportu elektrické energie) – viz horní pruh grafu.

4.3.3.7 Strategie regulace, č. 11

Regulace účinníku se provádí podle požadavků provozovatele, většinou podle způsobu penalizace odběru či dodávky jalového výkonu, který stanoví distributor elektrické energie. Obvykle je podstatný pouze třífázový účinník, ale v některých aplikacích je potřeba řídit i jednofázové účinníky.

Proto je třeba příslušně nastavit i tzv. *strategii regulace* na jednu z těchto možností:

- $\exists P$... regulace pouze třífázového účinníku (bez ohledu na hodnoty fázových účinníků)
- $\exists IP$... (=3p+1p) regulace třífázového účinníku a současně i fázových účinníků (výchozí nastavení)

- **1P** ... (=3*1p) nezávislá regulace jednotlivých fázových účinníků (lze použít pouze pro jednofázové kompenzační stupně)

Při nastavení strategie **3p** se sleduje pouze celková třífázová (ΣL) regulační odchylka $\Sigma \Delta Q_{fh}$ a podle její velikosti se jednak řídí odpočítávání celkové regulační doby, tak i vyhodnocuje optimální regulační zásah.

Při ostatních nastaveních strategie se při regulaci provádí i podle jednotlivých fázových regulačních odchylek.

Při nastavení **3p+1p** nastane nové vyhodnocení a provedení regulačního zásahu vždy, když uplyne kterákoliv z fázových dob regulace. Přitom je regulační zásah je zvolen tak, aby byl dosažen optimální účinník ve všech fázích.

Strategie **3*1p** je určena pro 3 nezávislé jednofázové kompenzační systémy. Každá z fázových regulačních dob se vyhodnocuje nezávisle a jakmile některá z nich uplyne, provede se regulační zásah v příslušné fázi. Tuto strategii lze použít pouze v případě, že k regulátoru jsou připojeny pouze jednofázové kompenzační stupně.



Při strategii 3p+1p nelze nastavit regulaci s tlumivkami typu non-mixed.

4.3.3.8 Regulace s tlumivkami, č. 12

Přístroj umožňuje připojení tlumivek pro případnou dekompenzaci sítě. Dekompenzační systém lze realizovat jako kombinovaný, kdy jsou k regulátoru připojeny jak tlumivky, tak i kondenzátory, případně lze připojit pouze tlumivky. V takových případech závisí vyhodnocení regulační odchylky a rychlost odpočítávání regulační doby na hodnotě výkonu nejmenšího kondenzátoru nebo nejmenší tlumivky podle toho, která hodnota je menší.

K regulátoru lze připojit jednofázové, dvoufázové i třífázové tlumivky, a to k libovolným výstupům v libovolném pořadí. V případě kombinovaných dekompenzačních systémů však doporučujeme připojit k výstupům 1.1 až 1.4 kondenzátory, aby bylo možné případně využít *test připojení PTP* (viz dále).

Ve výchozím nastavení je regulace s tlumivkami vypnutá – v řádku č. 2 je **OFF**. V takovém případě regulátor tlumivky (či obecně výstupy induktivního charakteru) nepoužívá a ty pak zůstávají trvale vypnuté. Ani v procesu AOR (automatické rozpoznání výstupů) nebudou při tomto nastavení žádné tlumivky rozpoznány.

Aby regulátor tlumivkové stupně rozpoznával a používal při regulaci, je nutné tlumivkovou regulaci nejprve aktivovat buďto nastavením režimu tlumivkové regulace na \bar{m} (=M=mixed) nebo $n\bar{m}$ (=nM=non-mixed).

4.3.3.8.1 Režim Mixed

Obvykle se při dekompenzaci sítě používá jedna nebo pouze několik málo tlumivek a požadované jemnosti regulace je dosaženo sadou kondenzátorů, které regulátor s tlumivkou (či tlumivkami) vhodně kombinuje. Tento „mixovaný“ režim nazýváme dále zkráceně jako *režim mixed*.

Při nastavení *režimu mixed* je nutné nastavit ještě *mezní účinník pro tlumivkovou regulaci*. Pak dojde k připnutí tlumivky za následujících podmínek :

- regulátor již odepnul všechny kondenzátorové stupně
- účinník v síti je stále „kapacitnější“ než požadovaný a rovněž „kapacitnější“ než nastavená mezni hodnota pro regulaci tlumivkami (výjimka : při současné aktivaci *regulace s offsetem* se tato nastavená mezni hodnota nekontroluje, viz popis tohoto parametru dále)

- alespoň k jednomu výstupu je připojena tlumivka a má takovou hodnotu, že po jejím připnutí je možno doregulovat účinník na požadovaný pomocí kombinace kondenzátorových stupňů, tzn. po jejím připnutí nenastane stav velkého nedokompenzování

Pokud je k regulátoru připojeno tlumivek více, připne se vždy jedna nejvhodnější podle své velikosti a další se připne při trvání výše uvedeného stavu opět po uplynutí další regulační doby v oblasti překompenzování.

Pokud je nějaká kombinace tlumivek připojena, a nastane stav nedokompenzování, odepne se po uplynutí regulační doby v oblasti nedokompenzování (UC) takový počet tlumivek, aby nenastal překompenzovaný stav.

4.3.3.8.2 Mezní účinník pro tlumivkovou regulaci (režim *mixed*)

V režimu *mixed* regulace s tlumivkami tento parametr specifikuje hodnotu účinníku, při které začíná regulátor mimo kapacitních stupňů používat pro regulaci i induktivní kompenzační stupně - tlumivky (pokud jsou připojeny). Jeho hodnotu lze nastavit v řádce č. 3.

Pokud je naměřený účinník „induktivnější“ než nastavená hodnota tohoto parametru, regulátor používá pro regulaci kompenzace pouze kapacitní stupně (kondenzátory).

Pokud se hodnota účinníku v síti změní tak, že je kapacitnější než mezní účinník pro regulaci tlumivkami, začne regulátor využívat pro regulaci kombinaci kapacitních i induktivních kompenzačních stupňů.



Výjimka : Toto neplatí při aktivaci regulace s offsetem (viz dále) ! V takovém případě není hodnota naměřeného účinníku podstatná a regulátor používá kapacitní i induktivní stupně nezávisle na jeho hodnotě. Platí to i v případě, že hodnota ofsetového výkonu je nastavena na nulu.

4.3.3.8.3 Režim *Non-Mixed*

V některých případech (např. při řízení účinníku výroben s obnovitelnými zdroji) je požadováno plynulé řízení účinníku v určitém rozsahu, obvykle symetricky na obě strany od neutrální hodnoty 1. V takových případech se používá stejná či podobná kombinace kompenzačních kondenzátorů a tlumivek.

Režim *mixed* regulace tlumivkami nemusí být pro takové aplikace vhodný. Proto umožňuje regulátor nastavení tzv. *non-mixed režimu* regulace s tlumivkami, který se od *režimu mixed* liší v těchto bodech :

- regulátor připne v jednom regulačním kroku takovou kombinaci tlumivek, aby dosáhl optimálně vykompenzovaného stavu
- regulátor nikdy nekombinuje kondenzátory s tlumivkami (nejdřív odepne všechny kondenzátory a pak připojí tlumivky nebo naopak)

V režimu *non-mixed* se parametr *mezní účinník pro tlumivkovou regulaci* nepoužívá a na jeho nastavení nezáleží, takže se ani nezobrazuje.



Režim non- mixed nelze nastavit při strategii 3p+1p .

4.3.3.9 Regulace s offsetem, č. 13

V některých případech může vzniknout potřeba, aby regulátor reguloval „posunutě“ o jistou hodnotu jalového výkonu. Typickým případem jsou instalace s kompenzačním kondenzátorem napájecího transformátoru pevně připojeným před PTP, případně instalace s dlouhým napájecím kabelem s nezanedbatelnou parazitní kapacitou. V takových případech lze využít tzv. *regulaci s offsetem*.

Standardně je regulace s ofsetem vypnutá (**OFF**) a regulátor reguluje na nastavenou hodnotu požadovaného účinníku.

Pokud zapneme *regulaci s ofsetem* nastavením na hodnotu **On**, má to následující důsledky :

- v přehledu parametrů se objeví parametry *ofsetového výkonu pro tarif č.1* (parametr č. 03 a případně i č. 08 pro *tarif 2*) a lze je nastavit na požadovanou hodnotu
- při vyhodnocení regulační odchylky, tzn. jalového výkonu chybějícího v síti pro dosažení požadovaného účinníku, přičte regulátor k této odchylce ještě hodnotu nastaveného ofsetového výkonu a reguluje tedy na takto „posunutou“ hodnotu jalového výkonu
- pokud je ofsetový výkon nastaven na nenulovou hodnotu, desetinná tečka u měřeného účinníku i u nastaveného požadovaného účinníku (parametr č. 01/06) bliká a tím indikuje, že regulace s ofsetem je aktivní

Příklad :

U napájecího transformátoru je (ještě před PTP, ke kterému je připojen regulátor) pevně připojený kondenzátor o nominální hodnotě 5 kvar. Je požadována regulace na požadovaný účinník 1,00, který má být registrován elektroměrem, připojeným před transformátorem. Regulátor je pak třeba nastavit takto :

- požadovaný účinník nastavit na 1,00
- zapnout regulaci s ofsetem
- nastavit ofsetový výkon na 5 kvar (kapacitních)

Při zatížení v síti, odpovídajícím například 15 kW činného výkonu, pak bude vykompenzovaného stavu dosaženo při účinníku přibližně 0,95 (naměřeného regulátorem) - tato hodnota odpovídá poměru výkonů 5kvar / 15 kW. Regulátor bude tedy „záměrně nedokompenzovat“ o 5 kvar tak, aby nastaveného požadovaného účinníku 1,00 bylo dosaženo v bodě připojení elektroměru, kde se již projeví pevně připojený kondenzátor.



Při aktivaci regulace s ofsetem pozbývá platnosti nastavená mezní hodnota pro regulaci s tlumivkami.

4.3.4 Parametry PFC-výstupy

4.3.4.1 Spouštění automatického rozpoznání výkonů stupňů (AOR), č. 20

V procesu *automatického rozpoznání výstupů AOR* (Automatic Output Recognition) regulátor zjistí jednak typy připojených výstupů (kondenzátor či tlumivka; jednofázový/dvoufázový/třífázový), jednak jejich výkony a není je tedy nutné zadávat ručně.

Parametr AOR lze nastavit následovně :

- **OFF** ... vypnuto, proces AOR se nespouští automaticky
- **A** ... (=Auto) proces AOR se za určitých podmínek (viz dále) spustí automaticky

Dále lze pomocí třetí volby – **On** (=spustit) – odstartovat proces AOR ručně (pokud jsou k tomu splněny podmínky). Tím se základní nastavení parametru (*vypnuto* či *auto*) nezmění, volbu *spustit* regulátor chápe pouze jako jednorázový příkaz k provedení procesu.

Proces AOR může být spuštěn pouze při splnění následujících podmínek :

- připojené měřicí napětí má alespoň minimální požadovanou velikost
- není aktivována žádná alarmová akce

Při splnění uvedených podmínek spustí regulátor proces AOR :

- automaticky, pokud je parametr nastaven na **Auto** a regulátor je ve stavu regulace (tzn. není přepnut do ručního režimu); automatické spuštění se opakuje každých 15 minut, dokud není rozpoznán aspoň jeden výstup s nenulovým jalovým výkonem
- při příkazu **Spustit** v nastavení procesu AOR

Detailně je celý proces popsán ve speciální kapitole dále.

Tab. 4.4 : Nastavení PFC – výstupy, přehled parametrů

#	skupina parametrů	rozsah	vých. nast.	poznámka
20	spouštění automatického rozpoznání výkonů stupňů (AOR)	OFF / auto (A)	auto	Navíc může být z tohoto bodu spuštěn proces AOR ručně zadáním volby „run“.
21	ruční dávkovač; 3 subparametry : 1. typ a výkon nejmenšího výstupu (O_{MIN}) 2. poměr výkonů 3. počet výstupů	libovolný 11111 ÷ 12488 0 ÷ 18	C123 1 kvar 11111 0	
25	typ a nominální 3f. výkon výstupů, výstupy č.1.1 ÷ 2.9 v subparametrech	libovolný	0	Hodnota odpovídá nastavenému $U_{NOM.}$.
26	stav výstupů výstupy č.1.1 ÷ 2.9 v subparametrech	regulační (CO _n) / pevně zap. (F1) / pevně vyp. (F0) / větrák (FAn) / topení (HEA) / alarm-zap. (AO _n) / alarm-vyp. (AO _F)	regul.	Větrák, topení a alarm lze nastavit pouze u třech nejvyšších výstupů.
27	počet sepnutí výstupů výstupy č.1.1 ÷ 2.9 v subparametrech	-	-	Není nastavitelný parametr. Lze pouze nulovat.
28	doba sepnutí výstupů [v hodinách] výstupy č.1.1 ÷ 2.9 v subparametrech	-	-	Není nastavitelný parametr. Lze pouze nulovat.
29	teplotní meze spínání větráku/topení posledního výstupu řádek 2 : teplotní mez sepnutí (on) [°C] řádek 3 : teplotní mez vypnutí (off) [°C]	větrák: +10 ÷ +60 °C topení : -30 ÷ -10 °C	větrák : +40 °C topení: -5 °C	Pokud odpovídající výstup nenastaven na alarm nebo větrák, přeskakuje se.
30	teplotní meze spínání větráku/topení předposledního výstupu řádek 2 : teplotní mez sepnutí (on) [°C] řádek 3 : teplotní mez vypnutí (off) [°C]	větrák: +10 ÷ +60 °C topení : -30 ÷ -10 °C	větrák : +40 °C topení: -5 °C	Pokud odpovídající výstup nenastaven na alarm nebo větrák, přeskakuje se.
31	teplotní meze spínání větráku/topení předpředposledního výstupu řádek 2 : teplotní mez sepnutí (on) [°C] řádek 3 : teplotní mez vypnutí (off) [°C]	větrák: +10 ÷ +60 °C topení : -30 ÷ -10 °C	větrák : +40 °C topení: -5 °C	Pokud odpovídající výstup nenastaven na alarm nebo větrák, přeskakuje se.
33	sada výstupů 2	OFF / 1.2 ÷ 2.9	OFF	
34	doba vybíjení pro sadu výstupů 1 a 2 řádek 2 : doba vybíjení pro sadu 1 řádek 3 : doba vybíjení pro sadu 2	5 sec ÷ 20 min	20 sec	Pokud nenastavena sada 2, doba vybíjení pro sadu 2 se nezobrazuje.
35	režim spínání	intelig. / lineární / kruhový	int.	

4.3.4.2 Ruční dávkovač nastavení výstupů, č. 21

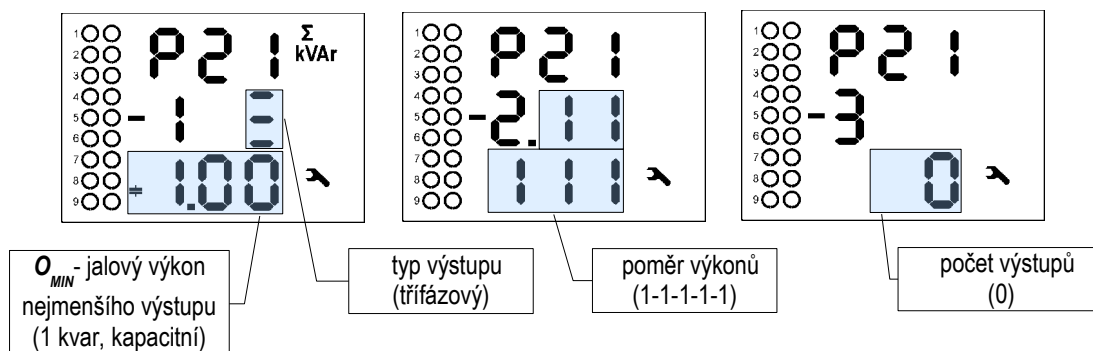
Ruční dávkovač není nastavitelný parametr, ale je to jednoduchý nástroj pro hromadné ruční nastavení typů a výkonů výstupů ve skupině parametrů č. 25.

Pokud jsou zároveň splněny podmínky :

- pro nastavení nelze (přestože je to výslovně doporučeno) využít proces AOR
- všechny výstupy jsou shodného typu
- výkony výstupů jsou zvolené v některém z obvykle používaných poměrech

můžete pro nastavení výstupů použít *Ruční dávkovač*.

Obr. 4.8 : Ruční dávkovač



Po vstupu do vedlejší větve tohoto nástroje ("parametru" 21) lze nastavit :

- v subokně č. 1 typ a nominální jalový výkon nejmenšího výstupu (O_{MIN})
- v subokně č. 2 poměr výkonů výstupů
- v subokně č. 3 celkový počet výstupů

Způsob zobrazení typu a výkonu výstupu je stejný jako v nastavení jednotlivých výstupů ve skupině parametrů č. 25 – viz dále.

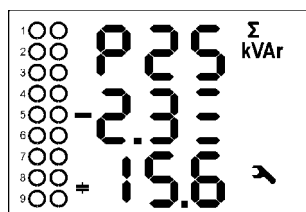
Vždy po vstupu do vedlejší větve dávkovače jsou jeho "subparametry" přednastaveny podle obrázku 4.8. Nyní můžete libovolně přednastavit údaje v prvních dvou oknech, ale dokud nenastavíte i počet výstupů ve třetím okně, dávkovač žádné hodnoty výstupů nevyplní – dokud je počet výstupů nulový, žádné hromadné nastavení neproběhne.

Až když nastavíte počet výstupů ve třetím okně na nějakou hodnotu různou od nuly, provede se hromadné nastavení výstupů.

Přístroj nastaví typ a výkony zadaného počtu výstupů počínaje od výstupu č. 1.1 výše. Výkony stupňů č. 6 a vyšší budou nastaveny podle váhy č. 5 zadaného poměru výkonů. Nastaví se přitom hodnoty i pevných výstupů, pouze výstupy alarm/větrák/topení zůstanou tímto nastavením nedotčeny.

4.3.4.3 Typ a nominální výkon kompenzačních výstupů, č. 25

Obr. 4.9 :
Typ a nominální výkon
výstupu






Charakter výstupu – zda se jedná o kondenzátor nebo tlumivku – lze změnit editací hodnoty výkonu pod nulovou úroveň.



Během editace regulátor kontroluje zadanou hodnotu jalového výkonu a pokud je menší, než by odpovídalo citlivosti měřicího systému přístroje, zaokrouhlí hodnotu na nulu.

Typ výstupu lze vybrat tlačítkem **M**. Kombinace fázových složek výstupu jsou reprezentovány třemi pruhy znaku zcela vpravo ve druhém řádku – horní pruh odpovídá fázi L1, střední fázi L2 a spodní fázi L3. Z následujících příkladů je zřejmý jejich význam :

-  ... typ C123, třífázový kondenzátor
-  ... typ L23, dvoufázová tlumivka
-  ... typ C1, jednofázový kondenzátor

Pokud je výstup nastaven do funkce řízení větráku, topení či na signalizaci alarmu (viz dále), nastavení jeho typu a výkonu nemá význam.



Tyto parametry mohou být nastaveny automaticky pomocí procesu AOR. Při ručním nastavení lze rovněž využít „ruční dávkovač“ – viz popis výše.



Výstup klasifikovaný jako vadný je označen blikající desetinnou tečkou u jeho pořadového čísla.



Pokud je výstup označen jako vadný (podrobnosti uvedeny v popisu příslušného alarmu), lze tento stav výstupu pomocí editace hodnoty jeho výkonu nebo typu zrušit a tím jej znovuzaradit do regulačního procesu.

4.3.4.4 Stav výstupů, č. 26

Parametr *stav výstupu* lze nastavit jako :

- **C 0 n** ... (=control) Výstup je používán pro regulaci účinníku.
- **F I** ... (=fixed-on) Po přivedení napájecího napětí a uplynutí přednastavené doby vybíjení je výstup trvale zapnut a pro regulaci účinníku se nepoužívá. Jeho vypnutí může způsobit jedině aktivace některého z alarmů.
- **F 0** ... (=fixed-off) Výstup trvale vypnut a pro regulaci účinníku se nepoužívá.

V *procesu AOR*, nebo pokud nastaven *lineární* či *kruhový režim spínání*, jsou pevné výstupy ignorovány a jednoduše přeskočeny.

U nejvyšších 3 výstupů lze nastavit i následující typy ::

- **F A n**, **H E A** ... (=větrák, topení) Výstup slouží pro spínání větráku či topení. Pak je nutné zadat ještě teplotní meze v parametrech 29 ÷ 31.
- **A 0 n**, **A 0 F** ... (= alarm, active state on/off) Výstup bude použit pro signalizaci alarmu. Podrobný popis je uveden níže.

4.3.4.5 Počet sepnutí a doba sepnutí výstupů, č. 27, 28

Tyto „parametry“ nejsou součástí nastavení přístroje – slouží pro zobrazení statistiky použití jednotlivých výstupů :

- skupina parametrů č. **27** : **počet sepnutí** výstupu od posledního vynulování. Tato hodnota je užitečná pro odhad životnosti stykačů. Překročení přednastavené mezní hodnoty lze hlídat pomocí *alarmu NS*>. Při výměně stykače můžete stav čítače vynulovat editací a volbou **C L r** .

Při uvádění kompenzačního systému do provozu je frekvence spínání stupňů jedním z důležitých kritérií pro optimální nastavení regulačních parametrů.

Regulátor při volbě optimálního regulačního zásahu k počtu sepnutí jednotlivých stupňů přihlíží a snaží se výstupy spínat v rámci možností rovnoměrně.

- skupina parametrů č. **28** : **doba sepnutí** výstupu od posledního vynulování. Hodnota je užitečná pro odhad životnosti připojených kompenzačních kondenzátorů. Při výměně kondenzátoru můžete stav čítače vynulovat editací a volbou **[L r]**.

Při volbě optimálního regulačního zásahu regulátor k době sepnutí jednotlivých stupňů přihlíží a v rámci možností se snaží používat stupně tak, aby byly zatěžovány rovnoměrně.

4.3.4.6 Teplotní meze pro řízení větráku či topení, č. 29 ÷ 31

Pokud je některý z nejvyšších třech výstupů nastaven pro spínání větráku či topení, v těchto parametrech lze zadat hodnoty teploty, při kterých má výstup sepnout a rozepnout.

V opačném případě je příslušná skupina parametrů skrytá.

Příslušnost jednotlivých parametrů k výstupům je následující :

- skupina parametrů č. 29 ... teplotní meze *posledního výstupu* (např. výstup č. 2.9 pro modely „2400 R18“)
- č. 30 ... teplotní meze *předposledního výstupu* (výstup č. 2.8)
- č. 31 ... teplotní meze *předpředposledního výstupu* (výstup č. 2.7)

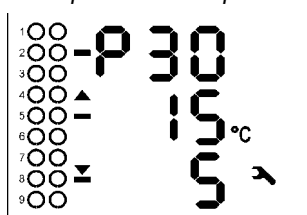
Pro jiné modely je příslušnost obdobná : např. pro model “2400 R07” jsou korespondující výstupy č. 1.7/ 1.6 / 1.5.

Každá skupina parametrů obsahuje :

- teplotu zapnutí v řádku 2, označenou symbolem ▲
- teplotu vypnutí v řádku 3, označenou symbolem ▼

Obr. 4.10 :

Teplotní meze topení



Na příkladu vlevo lze sledovat :

- teplotní meze pro předposlední výstup (pravděpodobně nastaveného do funkce řízení topení), tedy v případě modelu „2400 R18“ výstupu č. 2.8
- výstup č. 2.8 sepne jakmile teplota klesne pod -15°C
- výstup č. 2.8 rozezne jakmile teplota stoupne nad -5°C

4.3.4.7 Sada výstupů 2, č. 33

Pomocí tohoto parametru lze rozdělit výstupy regulátoru do dvou skupin, tzv. „sad“. Pak lze vybrané parametry nastavit odlišně pro výstupy sady 1 a sady 2.

Ve výchozím nastavení je parametr *sada výstupů 2* vypnut (**OFF**). Pak jsou všechny výstupy zahrnuty v sadě 1 a sada 2 neexistuje.

Parametr *sada výstupů 2* lze nastavit na kterýkoliv výstup od č. 1.2 výše. Pokud jej například nastavíme na výstup č. 1.7, vzniknou 2 sady výstupů :

- **sada 1** zahrnuje 6 výstupů od **1.1** do **1.6**
- **sada 2** zahrnuje všechny zbývající výstupy (v tomto případě max. 12), tedy od **1.7** do **1.9** a od **2.1** do **2.9**

Jinými slovy, parametr *sada výstupů 2* určuje počáteční výstup sady výstupů č. 2.

V současné době lze individuálně pro obě sady nastavovat pouze parametry *dob vybíjení*. V dalších verzích v budoucnosti může být takových parametrů více.

4.3.4.8 Doba vybijení pro sadu výstupů 1 a 2, č. 34

Všechny stupně kapacitního charakteru jsou po vypnutí chráněny proti předčasnému znovuzapnutí po přednastavenou dobu vybijení. Dokud tato doba neuplyne, regulační proces takové stupně nepoužívá a nelze je zapnout ani pomocí *ručního ovládání výstupů*.

Ve výchozím nastavení je parametr *sada výstupů 2* (viz výše) vypnut. V takovém případě má význam pouze *doba vybijení pro sadu výstupů 1*, zobrazená v řádku 2, a používá se jednotně pro všechny stupně. Parametr *doba vybijení pro sadu výstupů 2* se proto ani nezobrazuje.

Pakliže je *sada výstupů 2* nastavena, zobrazí se dvě doby :

- *doba vybijení pro sadu výstupů 1* v řádku č. 2
- *doba vybijení pro sadu výstupů 2* v řádku č. 3

Doba se zobrazí ve formátu „MM.SS“ (minuty.sekundy).

4.3.4.9 Režim spínání, č. 35

Ve většině případů doporučujeme ponechat volbu pořadí spínání výstupů během regulačního procesu bez omezení. Regulátor pak používá jednotlivé stupně optimálně tak, aby byla dosažena maximální životnost kompenzačního systému.

Ve zvláštních případech lze regulátoru předepsat dodržení určité spínací sekvence. K tomu slouží parametr *režim spínání*, který lze nastavit následovně :

- **I n t** (inteligentní) ... Bez omezení. Regulátor používá stupně optimálním způsobem. Výchozí nastavení, doporučené pro většinu aplikací.
- **C i r** (circular, kruhový) ... Stupně jsou připínány a odpínány „kruhově“, což znamená :
 - vždy jsou připnuty nejprve výstupy, které byly odpojeny nejdříve (tedy které jsou odpojené nejdelší dobu)
 - odepnuty jsou vždy nejprve výstupy, které byly připojeny nejdříve (tedy které jsou připojené po nejdelší dobu)

Tento spínací režim lze použít pouze pokud jsou připojeny kompenzační stupně stejného typu a velikosti, jinak nebude regulační proces fungovat optimálně.

- **L i n** (lineární)... Stupně jsou připínány a odpínány „lineárně“, což znamená :
 - stupně jsou připínány podle pořadí připojení (od výstupu 1.1 až do výstupu 2.9)
 - stupně jsou odpínány podle pořadí od nejvyššího k nejnižšímu (od výstupu 2.9 až do výstupu 1.1)

Tento režim je určen výhradně pro řízení harmonických filtrů. Pro normální kompenzační systémy je zcela nevhodný.

Pouze výstupy s nenulovým jalovým výkonem, které nejsou *trvale vypnuté* či *zapnuté* nebo použité pro *alarm*, *větrák* či *topení*, jsou považovány na výstupy *regulační* a regulátor je používá v regulačním procesu. To znamená, že v kruhovém či lineárním režimu při výběru dalších spínaných či rozpínaných stupňů regulátor ostatní, tzv. *neregulační* stupně ignoruje a jednoduše je přeskočí.

Pokud je nastaven lineární režim, proces automatického rozpoznání výstupů AOR je zablokován a nelze ho spustit – typy a hodnoty výstupů je nutné nastavit ručně.




4.3.5 Parametry PFC-alarmy

Regulátory vyhodnocují řadu nestandardních jevů a událostí (jako například extrémní hodnoty měřených veličin) a podle nastavení mohou být různé alarmy aktivovány.


U každého alarmu lze nastavit :

- indikační funkci (*I*)
- akční funkci (*A*)

Pokud je nastavena **indikační funkce** alarmu a nastavená událost nastane a zůstane po nastavenou dobu platná, je tato indikační funkce aktivována, což znamená :

- ve větvi měřených hodnot se objeví blikající indikátor  . Pak lze v parametrech nastavení alarmů vyhledat alarmovou událost, která alarm způsobila : prolistujte skupiny parametrů č. 40 ÷ 56 a tuto událost poznáte podle zobrazeného (bez blikání) symbolu  (ve skupinách parametrů nastavení alarmů se nezobrazuje obecná indikace alarmu blikajícím symbolem  , ale tento symbol je použit pro signalizaci aktivního či pasivního stavu příslušné alarmové události)



Pokud je aktivní signalizační funkce některého z alarmů (ve větvi měřených hodnot bliká symbol ), při přechodu do větve parametrů se automaticky nalistuje parametr prvního z těchto alarmů.

- pokud je některý z výstupů nastaven na funkci alarmu (viz popis typu výstupu výše), jeho stav se přepne do přednastaveného aktivního stavu podle nastavení parametru č. 26

Na rozdíl od akční funkce nemá indikační funkce žádný vliv na průběh regulačního procesu.

Pro většinu alarmových událostí lze nastavit ještě **akční funkci** . Akcí se rozumí zásah do průběhu regulace, zejména přerušení funkce regulátoru a zpravidla následné odpojení regulačních a většinou i pevných stupňů.

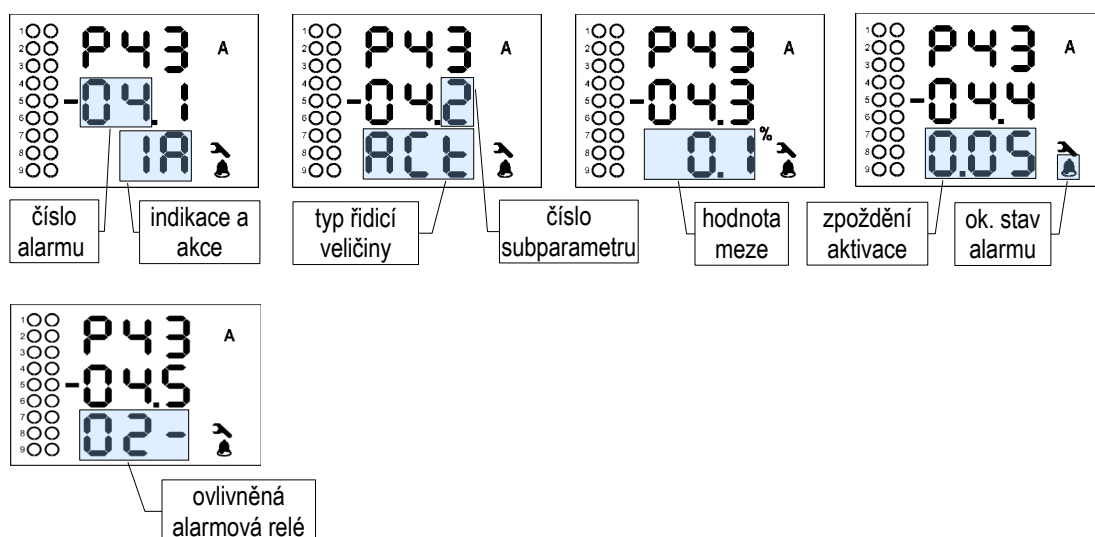
Pro fázové řídicí veličiny (viz dále) funguje akční funkce alarmu selektivně : pokud například nastane alarmová událost pouze na fázi L2, budou odpojeny pouze takové výstupy, které mají nenulovou fázovou složku jalového výkonu na fázi L2. Ostatní výstupy jako například výstupy typu C1, C3, C13 atd. (které mají složku L2 jalového výkonu nulovou) nejsou toto aktivací nijak ovlivněny a regulátor je při regulaci účinníku i nadále používá.

Jednotlivé alamy jsou označeny (viz tabulku *Nastavení PFC-alarmy – přehled parametrů*) :

- *číslem alarmu* ... v rozsahu 01 ÷ 17, například alarm *ztráta napětí* má číslo 01
- *značkou alarmu* ... například *U<<* znamená alarm *ztráta napětí*

Nastavení alarmů začíná od skupiny parametrů č. 40. Zde můžete nalistovat libovolný alarm a zkontrolovat jeho nastavení a aktuální stav. Ve vedlejší větvi každého alarmu je 5 subparametrů dle příkladu na obrázku 4.11 :

Obr. 4.11 : Nastavení PFC-alarmu I<



Skupina parametrů č. 43 určuje chování *alarmu od podproudu* (značka "I<"). Číslo tohoto alarmu – 04 – je zobrazeno v prvních dvou znacích řádku 2. V třetím znaku je číslo právě zobrazeného subparametru :

- 1 ... nastavení indikační a akční funkce alarmu :
 - - - = indikace i akce alarmu jsou vypnuté, nevyhodnocují se
 - I - = pouze indikační funkce alarmu se vyhodnocuje
 - - A = pouze akční funkce alarmu se vyhodnocuje
 - I A = vyhodnocuje se jak indikace, tak akce
- 2 ... typ řídicí veličiny :
 - ACE = (actual) *okamžitá hodnota* řídicí veličiny (I, pro výše uvedený příklad) se používá pro vyhodnocení alarmové události
 - AVG = (average) *průměrná hodnota* (I_{AVG}) je použita
- 3 ... mez, při níž vznikne alarmová událost. Obvykle je uvedena v procentech nominální hodnoty příslušné veličiny. V uvedeném příkladě je nastavena na 0,1 % I_{NOM} . Pro některé z alarmů se tato mez nezadává.
- 4 ... *zpoždění aktivace* ... minimální doba, po kterou musí alarmová událost souvisle trvat, než dojde k aktivaci alarmu. Až na některé výjimky se uplatní jak při aktivaci, tak i při deaktivaci. Uvedena je ve formátu *minuty.sekundy*.
- 5 ... *ovlivněná alarmová relé*. V regulátoru lze nastavit až 3 alarmové výstupy (viz popis parametru č. 26). Alarmovým výstupům jsou pak přiřazena pořadová čísla podle pořadí odpovídajícím číslování výstupů a výstupy jsou označeny AR1 ÷ AR3. Pokud je nastaven do funkce alarmu alespoň jeden výstup, lze v subparametru č. 5 nastavit, který z nich má daný alarm signalizovat. V subparametru jsou 3 znaky, které odpovídají alarmovým výstupům (relé) AR1 ÷ AR3. Znaky mají následující význam :
 - - = odpovídající alarmový výstup neexistuje (není nastaven)
 - 0 = odpovídající alarmový výstup není příslušnou alarmovou událostí ovlivněn
 - 1 / 2 / 3 = odpovídající alarmový výstup AR1/AR2/AR3 je příslušnou alarmovou událostí ovlivněn

V uvedeném příkladu je tedy alarm č. 04 indikován alarmovým výstupem AR2. Alarmový výstup AR1 není tímto alarmem nijak ovlivněn a výstup AR3 neexistuje.


Tab. 4.5 : Nastavení PFC-alarmy – přehled parametrů

#	číslo a značka alarmu	alarmová událost	řídící veličina / událost	rozsah nastavení meze	zpoždění aktivace (/deakt.)	výchozí nastavení Indikace, Akce	pozn.
40	01 U<<	ztráta napětí	U_{LN} (1 perioda)	20% U_{NOM} (pevně)	0.02 sec / 5 sec (pevně)	- I + A	současné odpojení
41	02 U<	podpětí	$U_{LN} / U_{LN,AVG}$	20÷100% U_{NOM}	1 sec ÷ 20 min	$U_{LN} / 70 \% /$ 1 min	
42	03 U>	přepětí	$U_{LN} / U_{LN,AVG}$	100÷200% U_{NOM}	1 sec ÷ 20 min	$U_{LN} / 130 \% /$ 1min	
43	04 I<	podproud	I / I_{AVG}	0÷25.0 % I_n *)	1 sec ÷ 20 min	$I / 0.1 \% / 5$ sec I + A	pevné výstupy neovlivněny
44	05 I>	nadproud	I / I_{AVG}	100÷140 % I_n *)	1 sec ÷ 20 min	$I / 120 \% / 1$ min	pouze indikace
45	06 CHL>	překročení meze CHL	CHL / CHL_{AVG}	80÷300 %	1 sec ÷ 20 min	CHL/133 % / 1min	
46	07 THDU>	překročení meze THDU	THDU / $THDU_{AVG}$	1÷300 %	1 sec ÷ 20 min	THDU / 10 % / 1min	
47	08 THDI>	překročení meze THDI	THDI / $THDI_{AVG}$	1÷300 %	1 sec ÷ 20 min	THDI / 20 % / 1min	
48	09 P><	překročení / podtečení meze P	$P_{fh} / P_{fh,AVG}$	0÷99 %	1 sec ÷ 20 min	0 % / 5 sec	pevné výstupy neovlivněny
49	10 PF><	chyba kompenzace – regulační odchylka mimo regul. pásmo	$\Delta Q_{fh} / \Delta Q_{fh,AVG}$	-	1 sec ÷ 20 min	$\Delta Q_{fh,AVG} / 5$ min I	pouze indikace
50	11 NS>	překročení počtu sepnutí	počet sepnutí st.	1÷9999 tisíc	okamžitě (0 sec)	100 I	pouze indikace
51	12 OE	chyba stupně	porucha stupně	0÷99 % hodnoty	3 ÷ 15 výskytů	20 %; 10 I + A	
52, 53	13 T1>< 14 T2><	překročení / podtečení meze teploty	T_i (interní) / T_e (externí)	-40 ÷ +60 °C	1 sec ÷ 20 min	>+45 °C / 1 sec >+35 °C / 1 sec	
54	15 EXT	aktivace externího alarmu	stav dig. vstupu	-	0.02 sec / 5 sec (pevně)	-	současné odpojení
55	16 OoC	regulace mimo provoz	regulace neběží	-	1s ÷ 20min / okamžitě	15 min	pouze indikace
56	17 RCF	chyba dálkového řízení	stav dálkového řízení	-	1s ÷ 20min / okamžitě	1 min	pouze indikace
57	18 PF>	chyba kompenzace – překompenzováno	$PF_{fh} / PF_{fh,AVG}$	cos : 0.00(C/L) ÷ 1.00	1 sec ÷ 20 min	$PF_{fh} / 1.00 /$ 1 min	pouze indikace
58	19 PF<	chyba kompenzace – nedokompens.	$PF_{fh} / PF_{fh,AVG}$	cos : 0.00(C/L) ÷ 1.00	1 sec ÷ 20 min	$PF_{fh} / 0.95L /$ 1 min	pouze indikace

Poznámka : *) I_n ... stanovený sekundární proud PTP; 5A nebo 1A podle nastavení převodu PTP

Alarmovou indikaci lze zapnout nebo vypnout. Pro většinu alarmů lze zapnout i akční funkci.

Aktivace akční funkce alarmu zpravidla způsobí odpojení všech ovlivněných výstupů (jeden po druhém), včetně výstupů pevných. V důsledku toho pak regulátor přejde do *pohotovostního stavu* (*standby*). Výjimky z tohoto chování jsou popsány v následujících kapitolách.

Rozsvícený (trvale) či zhasnutý symbol  indikuje, zda příslušná alarmová událost je či není právě aktivní.

4.3.5.1 Běžné typy alarmů

Tzv. *běžné alarmy* jsou vyvolány stavem odpovídající řídicí veličiny, přitom lze pro vyhodnocení zpravidla zvolit mezi okamžitou a průměrnou hodnotou (bližší popis veličin lze nalézt v popisu bloku obecného měřidla).

Dále lze nastavit mez veličiny a zpoždění reakce (aktivace) alarmu, které se zpravidla uplatní jak při aktivaci, tak při deaktivaci alarmu.

Mezi běžné typy alarmů patří :

- **U<** ... alarm od podpětí
- **U>** ... alarm od přepětí
- **I<** ... alarm od podproudu
- **I>** ... alarm od naproudu
- **CHL >** ... alarm od překročení meze CHL
- **THDU >** ... alarm od překročení meze THDU
- **THDI >** ... alarm od překročení meze THDI
- **P><** ... alarm od překročení/podtečení meze činného výkonu
- **PF><** ... alarm od chyby regulace
- **PF>**, **PF<** ... alarm od překompenzování a od nedokompenzování

Pro chování běžných alarmů platí následující výjimky :

- **I<**, **P><** ... při aktivaci akční funkce zůstávají pevně stupně neovlivněny
- **I>**, **PF>**, **PF<** ... lze nastavit pouze indikační funkci (akční funkci nikoliv)
- **P><** ... Funkci lze nastavit tak, aby řídicí veličina byla hodnocena včetně znaménka nebo bez něj, stejně jako při *řízení funkce 2. tarifu podle výkonu* (viz popis výše). Podle toho se pak s nastavenou mezí porovnává úplná hodnota činného výkonu, nebo jeho absolutní hodnota.
- **PF><** ... Pro tento alarm je řídicí veličinou regulační odchylka ΔQ_{fh} , avšak není zde žádná nastavitelná mez. Alarm se aktivuje, jakmile regulační odchylka vybočí z regulačního pásma (obvykle při odchylce rovné polovině nejmenšího stupně) a setrvá mimo něj po přednastavenou dobu.

Tento alarm nemá akční funkci.

4.3.5.2 Alarmy s rychlou akcí

Tyto alarmy se odlišují následujícími vlastnostmi :

- rychlost reakce akční funkce je 20 ms (pevně)
- ovlivněné výstupy jsou odpojeny všechny naráz (nikoliv jeden po druhém)
- zpoždění deaktivace akční funkce je 5 sekund (pevně)

Mezi rychlé alarmy patří :

- **U<<** ... Alarm od ztráty (měřicího) napětí. Mez alarmu a řídicí veličina jsou nastaveny pevně na 20% U_{NOM} z okamžité hodnoty fázového napětí U_{LN} a nelze je měnit.
- **EXT** ... Externí alarm. Alarm je aktivován, jakmile se na digitálním vstupu přístroje objeví napětí odpovídající velikosti (dle tabulky tech. parametrů). Tento alarm lze využít pochopitelně pouze u přístrojů vybavených digitálním vstupem.

4.3.5.3 Alarm od překročení počtu sepnutí - „NS>”

Alarm NS> (Number of Switchings exceeded) lze použít pro signalizaci opotřebených stykačů.

Mez indikace lze nastavit v tisících sepnutí. Počty sepnutí všech stupňů jsou průběžně sledovány a jakmile některý z nich překročí nastavenou mez, je aktivována indikace alarmu.

Po výměně stykače lze vynulovat čítač sepnutí odpovídajícího výstupu.

Alarm nemá akční funkci.


4.3.5.4 Alarm od chyby stupně - „OE”

Alarm OE (Output Error) slouží pro signalizaci a odstavení vadných kompenzačních stupňů.

Je-li nastavena alespoň indikační funkce, regulátor při připínání i odpínání jednotlivých stupňů v průběhu regulace průběžně kontroluje změnu jalového výkonu v síti a porovnává ji se zaznamenanou hodnotou výkonu stupně. Všechny jednofázové složky jalového výkonu se kontrolují samostatně.

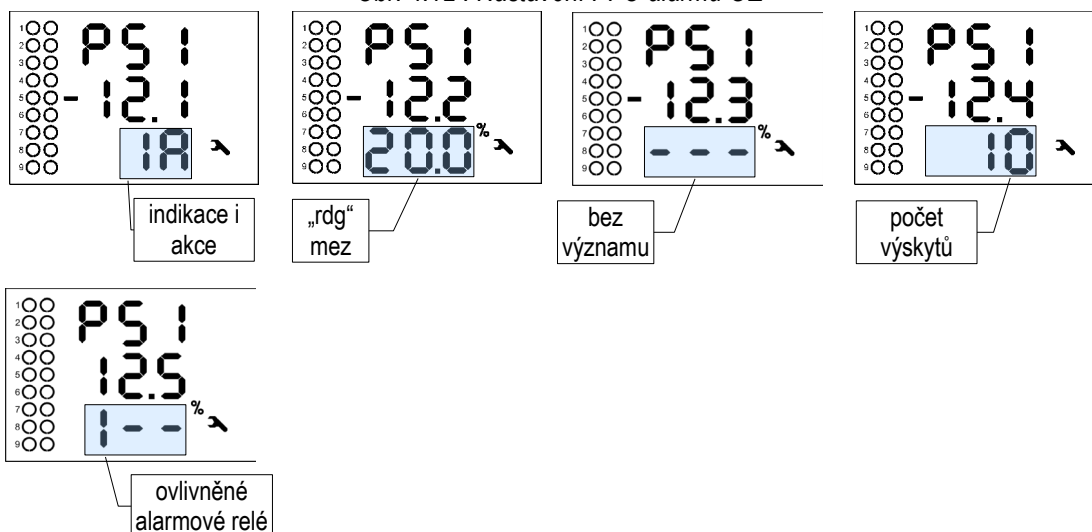
Pokud připínání a odpojování některého ze stupňů opakovaně nezpůsobí odpovídající změnu jalového výkonu v síti (resp. naměřená změna jalového výkonu je podstatně odlišná od nastavené hodnoty stupně), regulátor tento stupeň označí za vadný a v případě nastavení i akční funkce alarmu jej odstaví a v dalším průběhu regulace jej dočasně přestane používat. Takový stupeň je označen blikajícím desetinnou tečkou jeho pořadového čísla ve skupině parametrů č. 25.



Pokud je aktivní signalizační funkce alarmu od chyby stupně, při nalistování jeho parametru jsou vadné stupně indikovány blikajícím symbolem výstupu .

Pokud není zapnuta akční funkce, zjištěný vadný stupeň je pouze označen a je signalizován alarm, ale stupeň je v regulačním procesu používán i nadále.

Obr. 4.12 : Nastavení PFC-alarmu OE



Mimo indikační a akční funkce a ovlivněného armového relé lze nastavit následující parametry :

- **Mez z hodnoty “rdg” (reading)** ... maximální povolená odchylka v procentech zadaného výkonu stupně (= relativní složka odchylky); výchozí hodnota je 20%
- **Zpoždění reakce alarmu** ... minimální počet po sobě bezprostředně následujících výskytů odchylky výkonu stejné polaritě než je alarm aktivován (v jednotkách počtu sepnutí/rozepnutí); výchozí hodnota je 10 výskytů

Pokud použijeme výše uvedeného příkladu, tak pro velikost stupně 10 kvar (tedy výkon jednotlivých fází je 3,33 kvar) platí, že fázová složka meze z hodnoty je

$$10000 / 3 \times 0,2 = 667 \text{ var}$$

Skutečná tolerance odchylky je o něco vyšší, přibližně 700 var. To znamená, že jakmile regulátor zjistí, že některá fázová složka výkonu stupně je menší než $3333-700=2633$ var nebo vyšší než $3333+700=4033$ var, bude považovat tento stupeň za mimotolerantní.



Při nastavení strategie regulace 3p se kontroluje pouze celkový třífázový výkon stupně, velikosti jednotlivých fázových složek se nekontrolují.

Opakovaná a souvisle se vyskytující mimotolerantní odchylka stupně stále téže polaritě, tzn. že naměřená hodnota výkonu stupně je vždy nižší nebo naopak vždy vyšší, než nastavená hodnota, způsobí aktivaci alarmu – podle nastavení alarmu je výstup pouze označen, nebo i odstaven z regulačního procesu.

Stupeň, který je dočasně odstaven, je periodicky cca po čtyřech dnech vyzkoušen tak, že je na jedno sepnutí zařazen do regulace. Zjistí-li regulátor, že připojením tohoto stupně nastala odezva v síti s povolenou tolerancí, zařadí stupeň zpět do regulačního procesu. Tak dojde například k automatickému zařazení opraveného stupně do regulace (např. po výměně pojistky stupně).

Pokud regulátor nezařadí odstavený stupeň zpět do regulace automaticky, nastane toto znovařazení do regulačního procesu v těchto případech :

- přerušením napájecího napětí nebo inicializací regulátoru
- editací typu nebo hodnoty výkonu daného stupně
- po provedení procesu automatického rozpoznání výkonů stupňů (AOR)

4.3.5.5 Alarm od překročení/poklesu meze teploty - “T1><, T2>< “

Tyto dva zcela nezávislé alarmy jsou řízené aktuální teplotou. Jako řídicí veličina se používá tzv. *interní teplota Ti*. Teplota je měřena čidlem zabudovaným uvnitř přístroje.

Funkce alarmu je prakticky shodná s běžnými alarmy; jediný rozdíl je v tom, že mimo meze lze nastavit i polaritu odchylky - ▲ nebo ▼ - pomocí tlačítka **M**). Alarm lze tedy nastavit tak, aby k jeho aktivaci došlo při přehřátí (> mez, ▲) nebo při podchlazení (< mez, ▼).

4.3.5.6 Alarm Mimo provoz - „OoC“

Alarm OoC (Out of Control) je určen pro signalizaci stavu, kdy regulace účinníku neběží. To může nastat, když :

- regulátor je přepnut do režimu *Ručně*
- regulátor je sice v režimu *Regulace*, ale regulace přesto neběží, což může být způsobeno následujícími příčinami :
 - regulátor je dočasně přepnut do *pohotovostního (standby) stavu* (viz dále)

- probíhající proces automatického rozpoznání výstupů (AOR)
- probíhající test připojení PTP (CT -test)

Pokud takový stav trvá přednastavenou dobu, je alarm aktivován. Jakmile se regulace účinníku opět rozběhne, alarm je okamžitě deaktivován.

4.3.5.7 Alarm chyby dálkového řízení - „RCF”

Alarm RCF (Remote Control Failure) je určen pro signalizaci problémů při dálkovém řízení v budoucnu. V současné verzi firmware není v provozu.

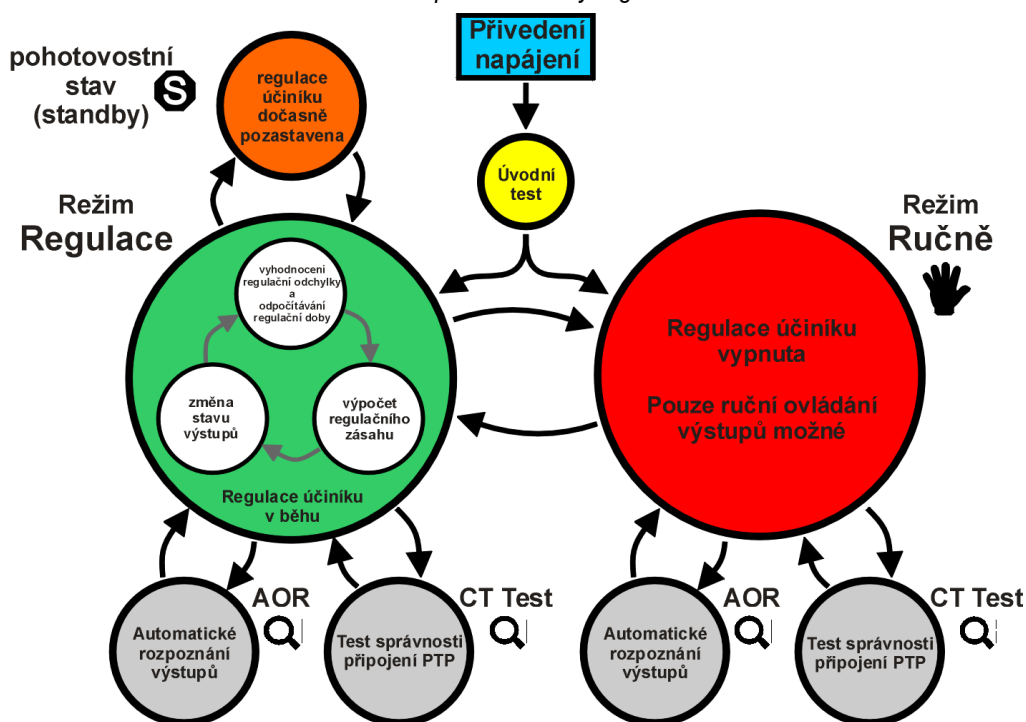
4.4 Popis funkce

Po zapnutí provede přístroj nejprve vlastní diagnostiku. Během ní se na displeji zobrazí logo výrobce.

Poté přístroj přejde do režimu posledně platného před ztrátou napájení :

- **Režim Regulace** ... V tomto režimu běží proces regulace účinníku. Pokud nemůže z nějakého důvodu běžet, regulátor přejde přechodně do *pohotovostního stavu (standby)*
- **Režim Ručně** ... regulace účinníku je zastavena, výstupy lze ovládat pouze ručně (určeno pro testovací účely)

Obr. 4.13 : Hlavní provozní stavy regulátoru účinníku



4.4.1 Režim Regulace

V režimu *Regulace* provádí regulátor svoji obvyklou úlohu - regulaci účinníku. Proces regulace účinníku se skládá ze tří základních kroků, které se opakují stále dokola :

- vyhodnocení regulační odchylky a podle její velikosti řízení odečítání regulační doby
- jakmile regulační doba uplyne, regulátor provede výpočet nové kombinace výstupů
- nová kombinace výstupů je sepnuta

Tento proces může být dočasně přerušeno – buďto zásahem obsluhy, nebo automaticky regulátorem z nějakého důvodu. Regulátor se pak přechodně dostane do jednoho z následujících stavů :

- *stav pohotovosti (standby)*; indikován blikajícím symbolem
- *proces automatického rozpoznání výstupů (AOR)*; indikován blikajícím
- *test správnosti připojení PTP (CT-test)*; indikován blikajícím

4.4.1.1 Okamžitý stav regulační doby

Proces regulace účinníku je nesouvislým sledem *regulačních zásahů*. Doba mezi vznikem regulační odchylky a následujícím regulačním zásahem se nazývá *doba regulace*.

V závislosti na nastavené *strategii regulace* (parametr č. 11, viz popis parametru výše) odpočítává regulátor pouze jednu nebo více regulačních dob současně. Při strategii **3p** se vyhodnocuje pouze jedna společná ("třífázová") doba regulace a její stav lze sledovat ve 3. řádce okna *třífázové regulační odchylky* ΔQ_{fh} . Při strategii **3p+1p** nebo **3x1p** se odpočítávají tři regulační doby pro každou fázi zvlášť a zobrazena je ta s nejnižší hodnotou. Ve stavu vykompenzování se doba regulace neodpočítává a řádek 3 zůstane prázdný.

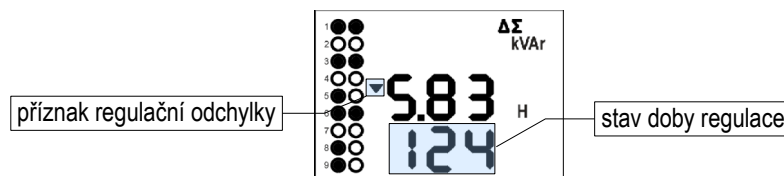
Jakmile regulační odchylka překročí polovinu výkonu nejmenší kompenzačního stupně, zobrazí se příznak regulační odchylky a čítač regulační doby se naplní odpovídající přednastavenou hodnotou doby regulace (podle polarity odchylky) a začne ji odpočítávat. Jakmile hodnota dosáhne nuly, regulátor vyhodnotí a provede nový regulační zásah a celý tento proces se opakuje znovu od začátku.

Pokud regulační odchylka poklesne pod polovinu výkonu nejmenší stupně, příznak regulační odchylky zhasne, odpočítávání doby regulace se zastaví a i její stav se přestane zobrazovat. Existují ale dvě výjimky – pokud

- je připojena alespoň jedna regulační tlumivka (resp. obecně impedance induktivního charakteru), nebo
- je v síti velmi malé zatížení,

odpočítávání regulační doby běží minimální rychlostí i za vykompenzovaného stavu.


Obr. 4.14 : Stav doby regulace



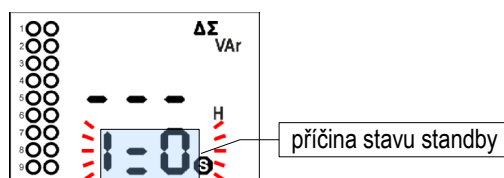
Pokud je regulátor v pohotovostním stavu (standby), je v tomto řádku místo stavu regulační doby zobrazena příčina stavu standby - viz popis dále

4.4.2 Standby - stav pohotovosti, příčina standby

Do pohotovostního (standby) stavu se může regulátor dostat z několika různých důvodů. Příčinu stavu standby lze zjistit podle blikající zprávy ve 3. řádce okna *třífázové regulační odchylky* $\Sigma \Delta Q_{fh}$:

- **U = 0** nebo **I = 0** : nelze určit velikost regulační odchylky, jelikož z důvodu nízké hodnoty základní harmonické složky napětí nebo proudu nelze vyhodnotit účinník
- **P = 0** : není zadán *úhel napětí U1* (platí pouze pro jednofázový režim)
- **C = 0** : ani jeden regulační výstup není k dispozici pro regulaci účinníku, tzn. všechny výstupy mají nulový jalový výkon nebo jsou nastavené jako pevné
- **RLA** : regulační výstupy jsou nuceně vypnuté vlivem aktivace akční funkce některého z alarmů; v takovém případě zároveň bliká symbol alarmu 
- **dI S** : (discharge) ani jeden z kompenzačních kondenzátorů není dosud vybit; tento stav nastává obvykle pouze po zapnutí regulátoru

Obr. 4.15 : Příčina pohotovostního stavu (standby)

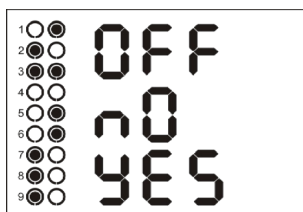


Jakmile důvod přechodu do pohotovostního stavu pomine, zpráva zmizí, regulační proces se automaticky znova obnoví a obvykle se v příslušném řádku objeví stav regulační doby.

4.4.3 Režim *Ručně*

Pro účely testování výstupů, obzvláště při instalaci regulátoru, lze regulátor přepnout do ručního režimu. Stiskněte současně tlačítka **P** a **M** a podržte přibližně 6 sekund.

Pokud jsou některé výstupy sepnuté, zobrazí se nejprve dotaz, zda se mají vypnout, v následující podobě:

Obr. 4.16 : Dotaz na vypnutí výstupů při přechodu do režimu *Ručně*

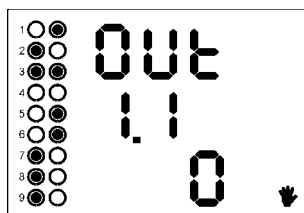
Nápis **OFF** a zapnuté výstupy blikají. Nyní pomocí tlačítek **▲** a **▼** vyberte, zda chcete výstupy ponechat v současném stavu (**No**), nebo je chcete vypnout (**Yes**) -vybraná volba se rozblíká. Volbu je třeba potvrdit tlačítkem **P** nebo **M**.

Poté se regulátor přepne do režimu *Ručně*, což indikuje blikajícím symbolem .

V režimu *Ručně* regulace účinníku neprobíhá, stav výstupů zůstává zachován a obnoví se i v případě výpadku napájení. Mohou však být přechodně vypnuté vlivem aktivace některé alarmové akce.

V režimu *Ručně* lze ručně manipulovat se výstupy. Stiskněte tlačítko **P** a místo parametrů se objeví stav výstupu č. 1.1 :

Obr. 4.17 : Ruční manipulace s výstupy



V první řádce je zpráva **OUT** (output=výstup). Tlačítka **▲** a **▼** můžete nalistovat libovolný z výstupů (obvykle v rozsahu 1.1 až 2.9), číslo výstupu je přitom uvedeno v řádce 2. V řádce 3 je uveden okamžitý stav výstupu (0=vypnut, 1=zapnut).

Změnu stavu výstupu lze provést stejně, jako změnu hodnoty parametru. Při změně stavu výstupu přístroj kontroluje nastavenou dobu vybití – dokud neuplyne, výstup se nezapne a během této doby korespondující symbol výstupu bliká.



Po ukončení zkoušení výstupů přepněte regulátor zpět do režimu regulace stejným postupem jako při přepnutí do režimu ručně.



V ručním režimu nelze prohlížet parametry PFC – lze pouze editovat parametry Instalace a zapínat a vypínat výstupy.



Pokud některý z výstupů nelze zapnout, může to být způsobeno :

- dosud neuplynula nastavená doba blokování znovuzapnutí od posledního vypnutí výstupu – v takovém případě zabliká symbol .
- výstup je blokován akční funkcí některého z alarmů – v takovém případě přestane na okamžik symbol alarmu  blikat.

4.4.4 Automatické rozpoznání výstupů (AOR), par. č. 20

Pomocí procesu AOR (Automatic Output Recognition) lze nastavit typ a velikost připojených kompenzačních výstupů automaticky.

Pokud je parametr AOR (č. 20) nastaven na **auto**, regulátor spustí proces AOR automaticky když :

- regulátor je v režimu regulace a zároveň není v pohotovostním (standby) stavu
- žádný z regulačních výstupů nemá nenulovou velikost jalového výkonu (všechny regulační výstupy jsou nulové)
- zobrazení je přepnuto do měřených hodnot


Proces může být spuštěn i ručně : nalistujte parametr č. 20 a zvolte hodnotu **r U n** .



Pokud jsou k regulátoru připojeny nějaké kompenzační tlumivky, je třeba nejdříve nastavit parametr Regulace s tlumivkami (par. č. 12), jinak nebudou žádné z tlumivek (resp. obecně impedance induktivního charakteru) rozpoznány.



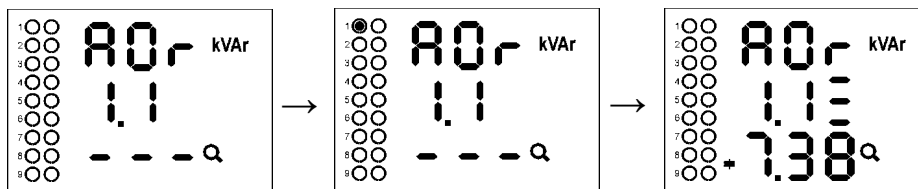
Pokud není nastaven převod PTP (par. č. 71), resp. jeho hodnota je 5/5A nebo 1/1A, zobrazí se před spuštěním procesu AOR výzva k zadání tohoto parametru. Pokud budete tuto výzvu ignorovat a převod PTP nebude odpovídat skutečnosti, hodnoty výkonů, zjištěné během procesu AOR, budou nesprávné.

Po spuštění procesu přepněte tlačítkem **M** zobrazení do měřených hodnot (případně to nastane automaticky po 30 sekundách). Zobrazí se okno AOR : v prvním řádku bliká zpráva **AOR** a zároveň bliká i symbol .

Nejprve se jeden po druhém odpojí všechny regulační výstupy (tzn. všechny výstupy mimo pevných a případně nastavených jako alarm/větrák/topení).

Pak musí regulátor počkat, než uplyne vybití doba výstupů, které byly právě odpojeny – symboly těchto dosud nevybitých výstupů blikají. Přístroj tedy čeká, dokud nejsou výstupy připravené k sepnutí.

Obr. 4.18 : Proces AOR – příklad rozpoznání výstupu 1.1



Jakmile jsou výstupy vybité, regulátor začne spínat jednotlivé výstupy jeden po druhém. Číslo výstupu se zobrazí v řádce 2 a výstup je na krátkou dobu sepnut. Po je ho vypnutí se zobrazí rozpoznáný typ a jeho velikost :

- ve třetím řádce (nominální) třífázový jalový výkon o hodnotě 7,38 kvar kapacitních
- ve druhém řádce za číslem výstupu je uveden typ výstupu – v daném příkladě jde o třífázový kondenzátor (C123), jelikož jsou zobrazeny všechny 3 pruhy



*Poznámka : Výkony stupňů nejsou zobrazeny jako aktuální, ale jako **nominální** , to znamená hodnoty odpovídající nastavenému nominálnímu napětí kompenzačního systému U_{NOM} .Dále se předpokládá, že převody PTP (a případně i PTN, pokud jsou použity) jsou řádně nastaveny.*

Pokud je rozpoznána hodnota výkonu stupně nulová, znamená to, že výstup není vůbec připojen, nebo je jeho výkon tak malý, že jej nelze v procesu AOR spolehlivě rozpoznat.

Pokud se regulátoru nepodaří zjistit hodnotu stupně, zobrazí místo číselné hodnoty pomlčky : - - - . To může nastat například v případě, že hodnota jalového výkonu v síti vlivem změn zátěže v poměru k velikosti měřeného stupně značně kolísá.

Po provedení tří cyklů se provede dílčí vyhodnocení. Pokud jednotlivá měření v provedených krocích poskytla dostatečně stabilní výsledky, je proces AOR ukončen. V opačném případě provede regulátor další tři cykly.

Podmínkou pro úspěšné rozpoznání výkonů jednotlivých stupňů je dostatečně stabilní stav v síti - během zapnutí a vypnutí příslušného stupně se nesmí jalový výkon zátěže změnit o hodnotu, která je srovnatelná nebo dokonce větší než hodnota jalového výkonu testovaného stupně. V opačném případě je výsledek měření neúspěšný. Obecně jsou hodnoty stupňů rozpoznány tím přesněji, čím je zatížení v síti menší.

Probíhající proces AOR lze kdykoliv ručně přerušit tlačítkem **P**, stejně tak bude přerušena aktivací některé z alarmových akcí. V takovém případě se všechny dosud naměřené údaje zahodí a nastavení výstupů se neprovede.

Po úspěšném ukončení procesu regulátor rozpoznané typy a výkony stupňů uloží do paměti. Pak se vrátí do režimu, ze kterého byl spuštěn. Pokud je to režim regulace a během procesu AOR byl rozpoznán alespoň jeden nenulový kompenzační stupeň, zahájí regulaci účinníku.

Naopak, pokud skončí proces AOR neúspěšně (nerozpoznán žádný nenulový stupeň) nebo byl ukončen předčasně, v režimu regulace je proces automaticky spuštěn znovu po přibližně 15 minutách.



Po procesu AOR důrazně doporučujeme zkontrolovat jednotlivé rozpoznané hodnoty stupňů a v případě podezření na chybné hodnoty můžete spustit proces pro kontrolu znovu, nebo tyto hodnoty opravit ručně. Často se to stává u nejmenších stupňů, obzvláště při velkém zatížení sítě – takové stupně bývají rozpoznány jako nulové a je pak nutné je nastavit ručně.



*Někdy je třeba spustit proces AOR při zcela odpojené zátěži (při nulovém odběru) – například při testování kompenzačního rozvaděče v dílně před dodávkou na místo určení. Pokud zůstane nastaveno výchozí nastavení akční funkce alarmu od podproudu (**I**), proces AOR nelze spustit. Proto je v takovém případě nutné dočasně tuto alarmovou akci vypnout (a po ukončení procesu AOR nastavení opět vrátit zpět).*

4.4.5 Test správnosti připojení PTP (CT-test), param. č. 81

Správné připojení proudových vstupů je zcela zásadní podmínka pro řádnou funkci přístroje. Proudové signály musí být připojeny ve stejném pořadí fází jako napěťové signály a navíc se správnou polaritou, odpovídající polaritě proudových transformátorů (svorky k, l).

Test připojení PTP (resp. zkráceně CT-test) je jednoduchý nástroj pro analýzu připojení proudových transformátorů. Pro určení úhlů proudových vektorů připojených signálů používá první čtyři kompenzační výstupy. Aby bylo možno test použít, musí být splněna podmínka, že **k prvním čtyřem výstupům**, nastaveným jako **regulační**., jsou připojeny buďto **třífázové** nebo **jednofázové** kompenzační **kondenzátory**. Pokud by k těmto výstupům byly připojeny například dvoufázové kondenzátory nebo tlumivky, test by poskytoval falešné výsledky !



*Pokud jsou k prvním čtyřem regulačním výstupům připojeny jiné kompenzační stupně, můžete tyto stupně dočasně nastavit jako **pevně vypnuté**; pak regulátor použije v testu další čtyři regulační výstupy*

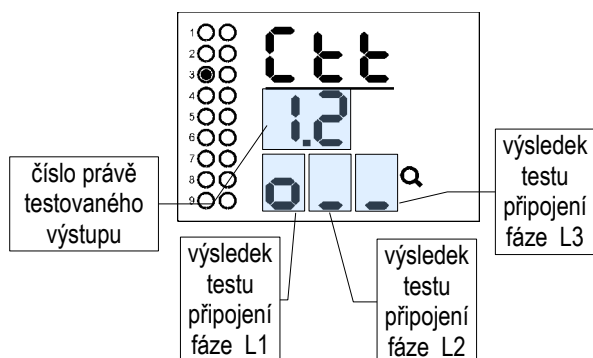
Test lze spustit pouze ručně z "parametru" č. 81 zadáním volby **rUn**. Poté přepnete tlačítkem **M** do zobrazení měřených hodnot. Objeví se okno CT-testu : v prvním řádku bliká zpráva **CTt** a zároveň bliká i symbol **Q**.

Nejprve se jeden po druhém odpojí první 4 regulační výstupy.

Pak musí regulátor počkat, než uplyne vybíjecí doba těchto výstupů; symboly dosud nevybitých výstupů blikají. Během toho zároveň ve druhém řádku bliká (například) zpráva **l.l**, což znamená, že přístroj čeká na sepnutí výstupu č. 1.1.








Jakmile jsou výstupy vybité, regulátor začne spínat jednotlivé výstupy jeden po druhém. Vždy po vypnutí výstupu se v dolní části okna zobrazí výsledek kroku testu. Pokud nebyl měřicí pokus úspěšný, jako výsledek testu se zobrazí pomlčky (takové případy nejsou neobvyklé, obzvláště když hodnota jalového výkonu v síti vlivem změn zátěže v poměru k velikosti testovacího stupně značně kolísá).

Obr. 4.19: Okno CT-testu



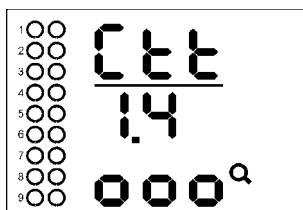
Test může mít až cyklů po čtyřech krocích. Po každém kroku se informace naměřené v každé fázi vyhodnotí a pokud jsou dostatečně stabilní, zobrazí se ve třetím řádku výsledek testu připojení pro jednotlivé fáze, jak lze sledovat ve fázi L1 na uvedeném příkladu. Výsledkem testu připojení může být jeden z následujících :

Tab. 4.6: Výsledky CT-testu

výsledek CT-testu	význam	nutný zásah
	správné připojení (fáze i polarita v pořádku)	žádný
	správná fáze, opačná polarita	prohodit vodiče proudového vstupu
	špatná fáze, polarita v pořádku	vodiče tohoto proudového vstupu přepojit na následující vstup, polaritu zachovat
	špatná fáze, polarita v pořádku	vodiče tohoto proudového vstupu přepojit na předchozí vstup, polaritu zachovat
	špatná fáze, opačná polarita	vodiče tohoto proudového vstupu přepojit na následující vstup a zároveň prohodit jejich polaritu
	špatná fáze, opačná polarita	vodiče tohoto proudového vstupu přepojit na předchozí vstup a zároveň prohodit jejich polaritu
	neúspěšné měření	zkontrolovat připojení proudového vstupu

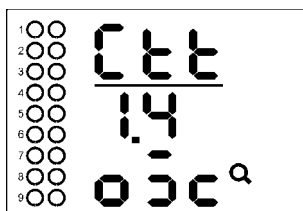
Jakmile se podaří úspěšně změřit připojení ve všech fázích, test končí. Při správném připojení PTP vypadá výsledek testu takto :

Obr. 4.20 : Výsledek CT-testu – všechny vstupy připojeny správně



Okno lze uzavřít stiskem libovolného tlačítka, jinak se uzavře samo po uplynutí asi 30 sekund. Pokud jsou proudové vstupy připojené nesprávně, výsledek test může vypadat například takto :

Obr. 4.21 : Výsledek CT-testu – vstupy L2 a L3 připojeny špatně




V takovém případě je nutno přepojit proudové vstupy takto :

- vstup L1 ponechat beze změny
- vodiče připojené ke vstupu L2 odpojit, přehodit jejich polaritu a připojit je ke vstupu L3
- vodiče připojené ke vstupu L3 odpojit a připojit je ke vstupu L2 (přitom jejich polaritu zachovat)

Po přepojení spusťte CT-test znovu a ověřte, že připojení PTP je již v pořádku.



Pokud je polarita všech vstupů v pořádku a je třeba pouze přepojit 2 či tři proudové vstupy na jiné, může být jednodušší přepojit odpovídajícím způsobem napěťové vstupy místo proudových, jelikož při tom není třeba zkratovávat výstupy PTP, stačí přepojovat pro každý vstup pouze jeden vodič a ty lze při tom obvykle jednoduše dočasně odpojit pomocí předřazených pojistek či jističů.

Pokud se nepodaří zjistit správnost připojení v některé fázi ani po šestém cyklu, skončí test neúspěšným výsledkem (). Může to být způsobeno následujícími příčinami :

- značné kolísání jalového výkonu v síti; zkuste spustit test znovu, až se odběr v zátěži uklidní
- jalový výkon prvních čtyř kompenzačních stupňů je ve srovnání s okamžitým jalovým výkonem v síti příliš malý; můžete zkusit test znovu až zátěž v síti poklesne, nebo dočasně nastavte tyto kompenzační stupně jako pevně vypnuté, aby regulátor v testu musel použít jiné stupně s vyšším výkonem
- k prvním čtyřem regulačním výstupům jsou připojeny jiné kompenzační stupně než jednofázové či trojfázové kondenzátory; zkuste stejný postup jako v předchozím bodě
- pokud jsou k prvním čtyřem regulačním výstupům připojeny například pouze jednofázové kondenzátory typu C1 a C2, nelze zjistit správnost připojení fáze L3; zkuste stejný postup jako v předchozím bodě

Probíhající CT-test lze kdykoliv ručně přerušit tlačítkem **P**, stejně tak bude přerušena aktivací některé z alarmových akcí.

4.4.6 Jednofázový režim

Tento režim slouží pro kompenzaci třífázových sítí, pokud je k dispozici pouze jeden proudový signál (z PTP zapojeného na jedné z fází). Podmínkou pro správnou funkci je přibližně souměrné zatížení ve všech třech fázích.

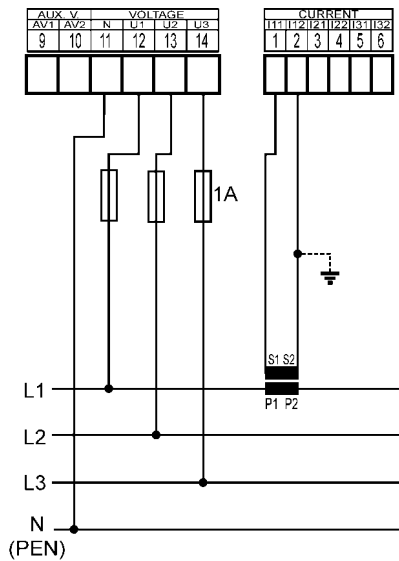
V jednofázovém režimu pracuje regulátor v případě, že je nastaven v parametru č. 72 typ připojení **1Y3** nebo **1D3**.

4.4.6.1 Připojení

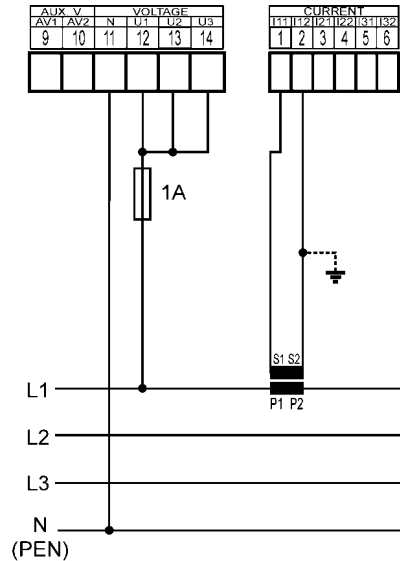
Proudový signál se připojí ke svorkám **I11** a **I12** (č. 1, 2) konektoru **CURRENT**. Ostatní proudové vstupy zůstanou nepřipojené, signál na jejich vstupech se neměří.

Napětí musí být připojena ke všem třem napěťovým svorkám. U sítí se středním vodičem doporučujeme připojení všech tří fázových napětí a středního vodiče (typ zapojení 1Y3). Pokud to není možné, postačí připojení jednoho (libovolného) z fázových napětí ke vstupu U1 a vstupu U2 a U3 s ním propojit.

Obr. 4.22 : Jednofázové připojení k sítím se středním vodičem – příklady zapojení
 typ zapojení 1Y3
 doporučené zapojení



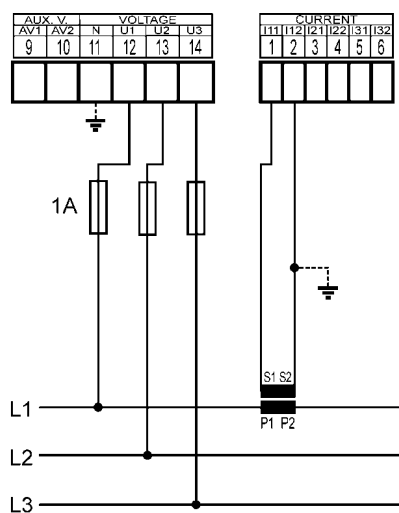
typ zapojení 1Y3
 alternativní zapojení



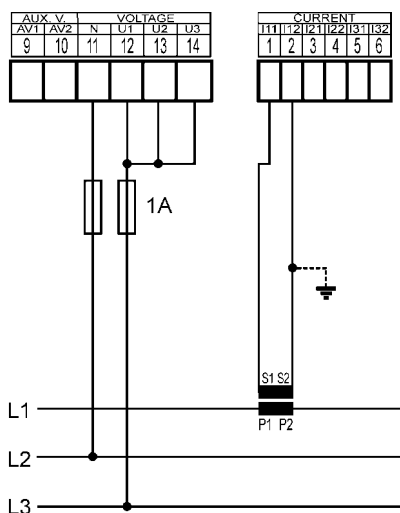
U sítí bez středního vodiče lze připojit všechna 3 napětí, pak je nutné nastavit typ připojení 1Y3 stejně jako v předchozích případech.

Při připojení pouze 1 sdruženého napětí je nutné napěťové signály připojit odlišně, a to ke vstupům U1 a N, a nastavit typ připojení 1D3. Vstupy U2 a U3 nutno propojit se vstupem U1.

Obr. 4.23 : Jednofázové připojení k sítím bez středního vodiče – příklady zapojení
 typ zapojení 1Y3



typ zapojení 1D3



Při připojení typu 1D3 dejte pozor na dodržení maximálního vstupního napětí přístroje dle technických parametrů !!! Nutno vzít v úvahu, že se připojuje sdružené napětí sítě k fázovému vstupu přístroje !!!

4.4.6.2 Nastavení

Ve skupině parametrů *Instalace* je nutné nastavit následující 2 parametry.

4.4.6.2.1 Typ připojení 1Y3 / 1D3

V případě, že ke svorkám přístroje U1 (č.12) a N (č. 11) je připojeno **fázové napětí**, nebo se při nezapojené svorce N takové virtuální napětí mezi svorkami vytvoří v důsledku napěťového děliče uvnitř přístroje, je třeba v parametru č. 72 nastavit typ připojení **1Y3**.

Pokud je ke svorkám přístroje U1 a N je připojeno **napětí sdružené**, je nutné nastavit typ připojení **1D3**.



Typ připojení musí být při instalaci v každém případě správně nastaven, a to i tehdy, pokud předpokládáme spuštění procesu automatického rozpoznání připojení (ACD). V opačném případě bude výsledek procesu chybný a přístroj bude měřit výkony a účinník falešně !

4.4.6.2.2 Úhel napětí připojeného ke vstupu U1 (dále úhel U1)

V jednofázovém režimu vyhodnocuje regulátor trojfázový účinník pouze na základě napětí připojeného ve vstupu U1 a proudu připojeného ke vstupu I1.

Obecně není nutné dodržet shodu fáze připojovaného/připojovaných napětí s proudem; lze například připojit proud fáze L1 a k napěťovému vstupu přístroje U1 připojit napětí fáze L2 nebo L3 a to i s opačnou polaritou.

Pokud je připojeno sdružené napětí nebo je připojeno fázové napětí, ale jiné fáze než proud, případně pokud není dodržena jejich souhlasná polarita, existuje i při účinníku o hodnotě 1 mezi fázory připojeného napětí a proudu úhlový posuv. Tento úhlový posuv musí regulátor respektovat a musí být tedy správně zadán, jinak by vyhodnocoval účinník špatně.

Hodnota úhlového posuvu se zadává jako kombinace fází měření sítě, která odpovídá fázoru napětí připojeného ke svorkám regulátoru U1 a N. Předpokládá se, že PTP je namontován ve fázi L1 měřené sítě a jeho orientace (svorky S1, S2) odpovídá skutečné orientaci zdroj->spotřebič. Úhel měřícího napětí U1 je pak určen jednou ze šesti kombinací dle tabulky níže.

Tab. 4.7 : Úhel U1 – možnosti nastavení

typ zapojení 1Y3 (měřící napětí fázové – LN)		typ zapojení 1D3 (měřící napětí sdružené – LL)	
č.	úhel U1	č.	úhel U1
1	L1-0 (0°)	1	L1-L2 (-30°)
2	L2-0 (120°)	2	L2-L3 (90°)
3	L3-0 (-120°)	3	L3-L1 (-150°)
4	0-L1 (180°)	4	L2-L1 (150°)
5	0-L2 (-60°)	5	L3-L2 (-90°)
6	0-L3 (60°)	6	L1-L3 (30°)

Poznámky :

- předpokládá se, že PTP je ve fázi L1 a jeho orientace (svorky S1, S2) odpovídá skutečné orientaci zdroj-spotřebič
- úhel je udán jako „x-y“, kde „x“ určuje fázi napětí připojenou ke svorce U1 a „y“ fázi připojenou ke svorce N (0 značí střední vodič=nulák)



Pokud je měřící napětí připojeno na opačné straně napájecího transformátoru, než měřící proud, je třeba typ připojení nastavit podle typu transformátoru (tzv. hodinový úhel transformátoru).

4.4.6.2.3 Proces ACD - automatické rozpoznání připojení

Typ připojení je nutné vždy nastavit v parametru č. 72 ručně.

Úhel U1 lze zadat také ručně, ovšem doporučujeme využít automatické nastavení - proces ACD (Automatic Connection Detection). Vedle úhlu U1 se přitom nastaví i nominální napětí sítě U_{NOM} .



Aby bylo možno proces použít, musí být splněna podmínka, že **k prvním čtyřem výstupům**, nastaveným jako **regulační**., jsou připojeny buďto **třífázové** nebo **jednofázové** kompenzační **kondenzátory**. Pokud by k těmto výstupům byly připojeny například dvoufázové kondenzátory nebo tlumivky, test by poskytoval falešné výsledky !



Pokud jsou k prvním čtyřem regulačním výstupům připojeny jiné kompenzační stupně, můžete tyto stupně dočasně nastavit jako **pevně vypnuté**; pak regulátor použije v procesu další čtyři regulační výstupy

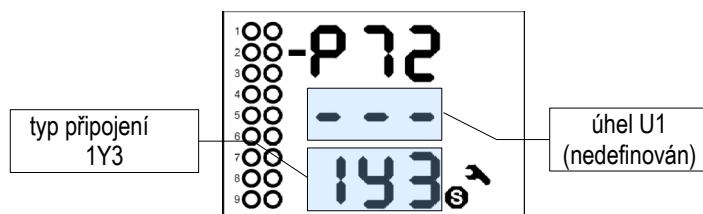
Pro spuštění procesu ACD musí být splněny následující podmínky :

- typ připojení je nastaven na 1Y3 nebo 1D3
- úhel U1 není definován (---)
- režim spínání není nastaven jako *lineární*
- je zobrazena větev měřených veličin

Při splnění těchto podmínek regulátor po zapnutí napájení spustí proces ACD automaticky (pokud není v pohotovostním (standby) stavu způsobeném některým z alarmů).

Proces může být kdykoliv znovu spuštěn ručně nastavením hodnotu *úhlu U1* ve skupině parametrů č. 72 na nedefinovanou (= ---) :

Obr. 4.24: Typ jednofázového zapojení 1Y3 a úhel U1

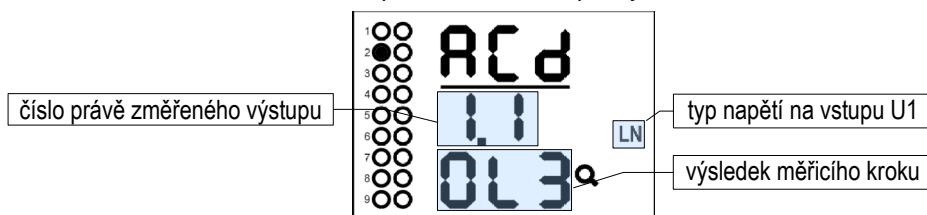


Po přepnutí zobrazení do měřených veličin se proces ACD spustí.

Nejprve se jeden po druhém odpojí první 4 výstupy nastavené jako *regulační*. Pak musí regulátor počkat, než uplyne vybíjecí doba právě odpojených výstupů. Během toho zároveň ve druhém řádku bliká (například) zpráva *! . !*, což znamená, že přístroj čeká na sepnutí výstupu č. 1.1.

Jakmile jsou výstupy vybité, regulátor začne spínat jednotlivé výstupy jeden po druhém. Vždy po vypnutí výstupu se zobrazí zjištěná hodnota úhlu U1 (např. 0-L3 dle příkladu) :

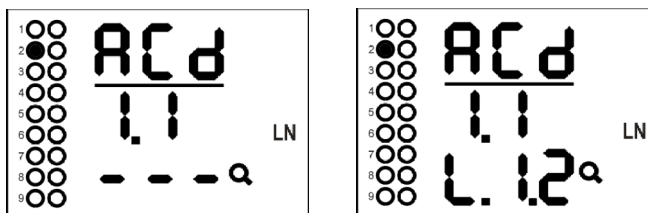
Obr. 4.25: Okno procesu ACD – úspěšný testovací krok



Při nastavení typu zapojení 1Y3 regulátor předpokládá, že ke vstupu U1 je připojeno napětí fázové (L-N), při zapojení 1D3 napětí sdružené (L-L). Typ napětí je během testu zobrazen.

Pokud nebyl měřicí krok úspěšný, místo zjištěného úhlu se zobrazí obvykle pomlčky (levý obrázek níže). Takové případy nejsou neobvyklé, obzvláště když hodnota jalového výkonu v síti vlivem změn zátěže v poměru k velikosti testovacího stupně značně kolísá.

Obr. 4.26 : Proces ACD – neúspěšné kroky



Může nastat i případ, kdy naměřený úhel s přípustnou tolerancí neodpovídá žádné z očekávaných možností. Pak se vypíše pouze odhad naměřeného úhlu s desetinnými tečkami (pravý obrázek).

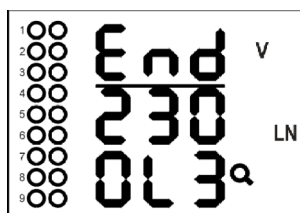


Pokud se neúspěšné kroky s desetinnými tečkami a stejným výsledkem opakují častěji, nejpravděpodobnější příčinou je chybně nastavený typ připojení. Zkontrolujte a zkuste proces spustit znova.

Probíhající proces ACD lze kdykoliv ručně přerušit tlačítkem **P**, stejně tak bude přerušena aktivací některé z alarmových akcí. V takovém případě se všechny dosud naměřené údaje zahodí a nastavení úhlu U1 ani napětí U_{NOM} se neprovede.

Proces může mít až 12 cyklů po čtyřech krocích. Po každém kroku se informace naměřené v každé fázi vyhodnotí a pokud jsou dostatečně stabilní, proces se ukončí a zobrazí se výsledek.

Obr. 4.27 : Proces ACD – výsledek



V záhlaví procesu se vypíše End a zobrazí se zjištěný úhel U1 – v dané případě o hodnotě 0-L3. Navíc se ve druhém řádku zobrazí odhadnuté nominální napětí sítě U_{NOM} (v daném případě 230 V). Podle velikosti napětí na vstupu U1 během procesu se zvolí nejbližší hodnota podle následující tabulky.

Tab. 4.8 : Řada vybraných nominálních napětí

58 V	100 V	230 V	400 V	480 V	690 V
------	-------	-------	-------	-------	-------

Po úspěšném ukončení procesu regulátor zjištěný úhel U1 a nominální napětí U_{NOM} uloží do paměti. Pak se regulátor vrátí do režimu, ze kterého byl proces spuštěn – pokud je v režimu regulace, obvykle následuje automatické spuštění procesu AOR. Předtím ovšem doporučujeme zkontrolovat ve skupině parametrů *Instalace* uložené hodnoty úhlu U1 a nominálního napětí U_{NOM} , případně je ručně upravit.

Naopak, pokud skončí proces ACD neúspěšně (úhel U1 nerozpoznán), nebo byl ukončen předčasně, žádné parametry se neuloží a v režimu regulace je proces automaticky spuštěn znovu po přibližně 15 minutách.



Pokud jsou první 4 kompenzační stupně malých hodnot, proces ACD nemusí, obzvláště při velkém zatížení sítě, skončit úspěšně. Pak je nutné proces spustit znovu (nastavením úhlu U1 na ---), případně je nutné nastavit úhel U1 a napětí U_{NOM} ručně.



*Někdy je třeba spustit proces ACD při zcela odpojené zátěži (při nulovém odběru) – například při testování kompenzačního rozvaděče v dílně před dodávkou na místo určení. Pokud zůstane nastaveno výchozí nastavení akční funkce alarmu od podproudu (**I_K**), proces ACD nelze spustit. Proto je v takovém případě nutné dočasně tuto alarmovou akci vypnout (a po ukončení procesu AOR nastavení opět vrátit zpět).*

4.4.6.3 Popis funkce

V jednofázovém režimu se funkce regulátoru liší od standardního chování následovně :

- proudy I2 a I3 se neměří, jejich THDI ani harmonické složky se nevyhodnocují
- výkony a účinník se vyhodnocují pouze z napětí U1 a I1; naměřený jednofázový výkon přístroj vynásobí třemi a považuje se za třífázový výkon, naměřený jednofázový účinník považuje se za třífázový
- jednofázové výkony a účinník se nevyhodnocují
- napětí se měří normálně, tedy všechny 3 fáze; vyhodnocují se i jejich THDU, CHL a harmonické složky, ovšem hodnoty napětí U2 a U3 nemají žádný vliv na vyhodnocení výkonů a účinníku. Alarmy od napětí fungují normálně pro všechny 3 fáze (to je také důvod, proč doporučujeme připojit všechna 3 fázová napětí i v jednofázovém režimu)
- při typu zapojení 1D3 se naměřené hodnoty napětí považují za sdružená; fázová napětí se získají výpočtem : dělením sdružených hodnot konstantou 1,73 (V_3)
- strategie regulace je pevně nastavena na 3p
- pokud je hodnota *úhlu U1* nastavena jako nedefinovaná, spustí se proces ACD
- CT-test nemá smysl a nelze jej spustit

4.4.7 Ruční zásah do regulačního procesu

Pro možnost sledování odezvy regulátoru na změnu regulační odchylky je možné vyvolat zapnutí nebo odepnutí stupně zásahem obsluhy nejen v ručním režimu, ale i během regulačního procesu.

Při stisknutí a drženém tlačítku **M** lze pomocí tlačítek **▲**, resp. **▼**, připojovat, resp. odpojovat stupně a sledovat reakci regulátoru na změnu stavu. Každým stisknutím se připojí, resp. odpojí vždy jeden regulační stupeň, a to ten, který má nejmenší hodnotu (výjimka : v režimu lineárního spínání je pořadí spínání/odpínání určeno pořadím dle popisu par. č.35). Při připojování se respektuje nastavená doba blokování znovuzapnutí.

Pokud ponecháme regulátor v režimu regulace, po uplynutí regulační doby vyhodnotí a provede regulační zásah a uvede tak uměle rozvážené poměry v síti zpět do vykompenzovaného stavu

4.4.8 Výchozí nastavení bloku PFC

Tato volba umožňuje návrat do nastavení parametrů bloku PFC, tak jak byly při dodání přístroje (tzv. *tovární nastavení*). Přehled výchozích hodnot jednotlivých parametrů je uveden v následujících tabulkách, výchozí nastavení alarmů lze nalézt v tabulce přehledu alarmů uvedené výše.

Tab 4.9 : Výchozí nastavení
parametrů PFC-regulace

parametr	nastavení
požadovaný PF 1 / 2	cos; 0.98
šířka regulačního pásma 1 / 2	(cos) 0.010
regulační doba UC 1 / 2	3 minuty
regulační doba OC 1 / 2	30 sekund
ofsetový výkon 1 / 2	0 kvar
funkce 2. tarifu	vypnuto
výkon pro řízení 2. tarifu	0 %
strategie regulace	3p+1p
regulace s tlumivkami	vypnuto
mez PF pro regul. s tlumivkami	(cos) 1.00
regulace s ofsetem	vypnuto

Tab 4.10: Výchozí nastavení
parametrů PFC-výstupy

parametr	nastavení
typ / výkon / stav výstupu 1.1÷ 2.9	nulový / 0 kvar / regulační
doba vybíjení 1/ 2	30 sekund
sada výstupů 2	vypnuto
režim spínání	inteligentní
spouštění AOR	auto

Parametry skupin PFC-regulace a PFC-výstupy se nastaví do hodnot podle tabulek uvedených níže. Parametry skupiny PFC-alarmy se nastaví do výchozích hodnot, uvedených v tabulce alarmů výše. Parametry skupiny *Instalace* zůstanou nezměněny.

Pro provedení výchozího nastavení PFC přepněte nejdříve tlačítkem **P** do zobrazení parametrů. Poté stiskněte tlačítko **P** znovu, podržte jej, stiskněte a podržte ještě tlačítko **M** a nakonec ještě i tlačítko **▼** (pořadí stisků nutno dodržet). Podržte tato 3 tlačítka stisknutá (asi 6 sekund), než se zobrazení přepne do měřených hodnot - v tomto okamžiku je možno tlačítka uvolnit.

Jelikož je hodnota parametru č. 20 nyní nastavena na *auto*, zpravidla se spustí proces AOR.

4.5 Způsob měření

Měření zahrnuje tři souvisle a současně prováděné procesy : měření frekvence, vzorkování napěťových a proudových signálů a vyhodnocení veličin z těchto navzorkovaných dat.

4.5.1 Způsob měření frekvence základní harmonické složky napětí

Frekvence základní harmonické složky napětí se měří kontinuálně a vyhodnocuje se každých 10 sekund. Měřený signál je logickým součtem všech napěťových signálů, upravený filtrem typu dolní propust.

Frekvence je vyhodnocena jako podíl počtu celých cyklů sítě zjištěných během 10 sekund a kumulativní doby trvání cyklů.

Pokud je hodnota frekvence mimo měřitelný rozsah, je tento stav indikován blikajícím symbolem **Hz**.

4.5.2 Způsob měření napětí a proudů

Napěťové i proudové signály jsou vyhodnocovány souvisle ve shodě s požadavky normy IEC 61000-

4-30, ed. 2. Základním vyhodnocovacím intervalem, tzv. *měřicím cyklem*, je úsek o délce deseti / dvanácti (hodnota za lomítkem platí pro $f_{\text{NOM}} = 60 \text{ Hz}$) *cyklů sítě* (tj. 200ms při frekvenci odpovídající nastavené f_{NOM}), který tvoří základ všech dalších výpočtů.

Všechny napěťové i proudové signály jsou vzorkovány současně s četností 128 / 96 vzorků na jeden cykl sítě. Četnost vzorkování je řízena hodnotou frekvence naměřenou na vstupech **U1**, **U2**, **U3**. Pokud je hodnota frekvence v měřitelném rozsahu, tak je podle ní vzorkování řízeno. V opačném případě je vzorkování řízeno podle přednastavené nominální hodnoty frekvence (f_{NOM}) a naměřené hodnoty nemusí odpovídat skutečnosti.

Při překročení měřicího rozsahu některého z měřených napětí nebo proudů hodnota přetížené veličiny bliká.

Efektivní hodnoty napětí a proudů se vyhodnocují z navzorkovaných hodnot za měřicí cyklus podle rovnic (příklady uvedeny pro fázi č. 1) :

Fázové napětí (efektivní hodnota) :

$$U_{11} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n U_{1i}^2}$$

Sdružené napětí (efektivní hodnota) :

$$U_{12} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (U_{1i} - U_{2i})^2}$$

Fázový proud (efektivní hodnota) :

$$I_{11} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n I_{1i}^2}$$

kde : i index vzorku
 n počet vzorků za měřicí cyklus (1280 / 1152)
 U_{i1} , I_{i1} ... jednotlivé vzorky napětí a proudu

Data za delší časové intervaly se agregují z těchto měřicích cyklů.

Měřená fázová napětí U_1 až U_3 odpovídají potenciálu mezi svorkami **VOLTAGE / U1** až **U3** a svorkou **VOLTAGE / N**.

Přístroj měří tři proudy I_1 , I_2 , I_3 . Ze vzorků těchto přímo měřených proudů dopočítává další hodnotu proudu jako jejich negovaný vektorový součet (dle Kirchhoffova zákona). Tento počítaný proud je označen jako I_{PEN} . Hodnota I_{PEN} se nezobrazuje, lze ji sledovat pouze přes komunikační rozhraní v programu ENVIS na PC.



Vstupní impedance napěťových vstupů je v řádu jednotek $M\Omega$. Pokud ke vstupům není připojen žádný signál (např. při vybavení předřazené pojistky), může se na nich vlivem parazitních impedancí zejména napájecího obvodu objevit parazitní napětí v řádu několika desítek V. Přístroj tedy v takovémto případě nemusí zobrazovat nulové napětí !

4.5.3 Způsob vyhodnocení harmonických a THD

Kompletní spektrum harmonických složek a THD se vyhodnocuje spojitě z měřicích cyklů o délce 10 / 12 cyklů sítě metodou harmonických podskupin (H_{sg}) dle normy IEC 61000-4-7 ed. 2.

Vyhodnocují se následující veličiny :

Harmonické složky napětí a proudů do řádu 50 : U_{ih1} , I_{ih1}
 (i řád harmonické složky)

Absolutní úhel fázoru harmonické složky napětí : $\varphi_{U_{ih1}}$

Úhel fázoru harmonické složky proudu vzhledem k fázoru U_{ih1} : $\varphi_{I_{ih1}}$

Vzájemný úhel mezi odpovídajícími fázory harm. složek napětí a proudu : $\Delta\varphi_1$

Celkové harmonické zkreslení napětí : $THD_{U_1} = \frac{1}{U_1 h_1} \sqrt{\sum_{i=2}^{40} U_{ih_1}^2} * 100\%$

Celkové harmonické zkreslení proudu : $THD_{I_1} = \frac{1}{I_1 h_1} \sqrt{\sum_{i=2}^{40} I_{ih_1}^2} * 100\%$

4.5.4 Způsob vyhodnocení výkonů, účinníků a nesymetrie

Výkony a účinníky jsou vyhodnoceny souvisle z harmonických složek podle níže uvedených vztahů. Rovnice platí pro základní typ připojení do hvězdy.

Činný výkon : $P_1 = \sum_{k=1}^{40} U_{k,1} * I_{k,1} * \cos\Delta\varphi_{k,1}$

Jalový výkon : $Q_1 = \sum_{k=1}^{40} U_{k,1} * I_{k,1} * \sin\Delta\varphi_{k,1}$

kde : k ... index řádu harmonické
 $U_{k,1}, I_{k,1}$... k-té harmonické složky napětí a proudu (fáze č. 1)
 $\Delta\varphi_{k,1}$... úhel mezi k-tými harmonickými složkami $U_{k,1}, I_{k,1}$ (fáze č. 1)
 (harmonické složky U a I jsou vyhodnocovány z každého měřicího cyklu)

Zdánlivý výkon : $S_1 = U_1 * I_1$

Účinník (skutečný) : $PF_1 = \frac{|P_1|}{S_1}$

Třífázový činný výkon : $\sum P = P_1 + P_2 + P_3$

Třífázový jalový výkon : $\sum Q = Q_1 + Q_2 + Q_3$

Třífázový zdánlivý výkon : $\sum S = S_1 + S_2 + S_3$

Třífázový účinník (skutečný) : $\sum PF = \frac{|\sum P|}{\sum S}$

Veličiny základní harmonické složky („fh“= fundamental harmonic) :

Účinník základní harmonické složky : $\cos\Delta\varphi_1$ (nebo $\tan\Delta\varphi_1$, $\Delta\varphi_1$, dle nast.)

Činný výkon základní harmonické složky : $P_{fh_1} = U_{fh_1} * I_{fh_1} * \cos\Delta\varphi_1$

Jalový výkon základní harmonické složky : $Q_{fh_1} = U_{fh_1} * I_{fh_1} * \sin\Delta\varphi_1$

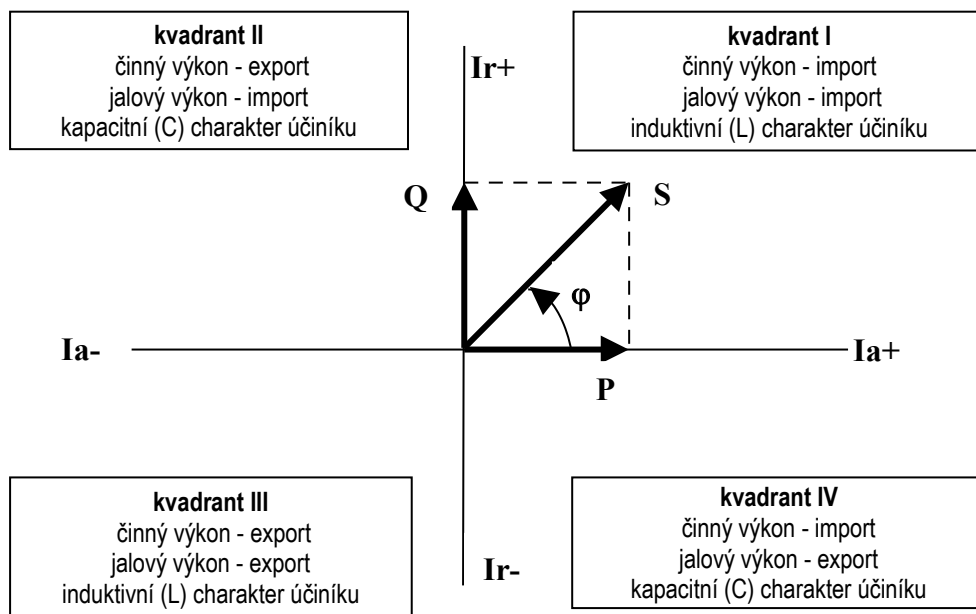
Trojfázový činný výkon základní harmonické složky : $\sum Pfh = Pfh_1 + Pfh_2 + Pfh_3$

Trojfázový jalový výkon základní harmonické složky : $\sum Qfh = Qfh_1 + Qfh_2 + Qfh_3$

Trojfázový účinník základní harmonické složky : $\sum \cos \Delta \varphi = \cos \left(\arctg \left(\frac{\sum Qfh}{\sum Pfh} \right) \right)$

Výkony a účinníky základní harmonické složky ($\cos \varphi$) se vyhodnocují ve 4 kvadrantech v souladu s normou IEC 62053 – 23, příloha C, viz následující obrázek.

Identifikace odběru a dodávky a charakter účinníku podle fázového úhlu



Pro jednoznačnou specifikace kvadrantu je účinník základní harmonické složky – $\cos \varphi$ – doplněn podle výše uvedeného grafu dvěma příznaky :

- *znaménkem* + nebo - , který indikuje znaménko činného výkonu
- *znakem* \Leftarrow nebo \Rightarrow , který indikuje charakter účinníku (znaménko jalového výkonu vzhledem k činnému výkonu)

Napěťová a proudová nesymetrie se vyhodnocují na základě sousledné a zpětné složky základních harmonických složek :

Napěťová nesymetrie : $unb_U = \frac{\text{zpětná složka napětí}}{\text{sousledná složka napětí}} * 100 \%$

Proudová nesymetrie : $unb_I = \frac{\text{zpětná složka proudu}}{\text{sousledná složka proudu}} * 100 \%$

Úhel zpětné složky proudu : φ_{nsl}

Všechny hodnoty úhlu se uvádějí ve stupních v rozsahu [-180.0 ÷ +179.9].

4.5.5 Teplota

Jak se měří uvnitř přístroje zabudovaným čidlem a aktualizuje se přibližně každých 10 sekund.

4.6 Vyhodnocení a agregace měřených hodnot

Jak již bylo uvedeno, měřené hodnoty se vyhodnocují kontinuálně (bez časových prodlev) podle normy IEC 61000-4-30 ed. 2 z měřících cyklů o délce 10 / 12 cyklů sítě.

Hodnoty pro zobrazení a záznam vznikají další agregací takto získaných okamžitých hodnot.

4.6.1 Vyhodnocení a agregace zobrazovaných aktuálních hodnot

Okamžité (actual) hodnoty měřených veličin, zobrazované na displeji přístroje, se vyhodnocují jako průměrná hodnota z hodnot jednotlivých měřících cyklů za *periodu zobrazení*. Tato perioda je nastavena na 3 měřící cykly, což odpovídá přibližně 0,6 sekundy.

Výjimku tvoří :

- frekvence – hodnota se obnovuje v souladu s periodou měření frekvence (viz výše)
- harmonické složky U a I – zobrazují se hodnoty za poslední měřící cyklus (hodnoty se neprůměrují). Zobrazují se pouze harmonické složky do řádu 25 – vyšší složky jsou dostupné pouze přes komunikační rozhraní.
- teplota – hodnota se obnovuje v souladu s periodou měření frekvence (viz výše)

Okamžité hodnoty předávané po komunikačním rozhraní pro účely dálkového monitoringu jsou vyhodnoceny vždy pouze z jednoho, naposledy změřeného měřícího cyklu.

4.6.2 Vyhodnocení průměrných hodnot

Hodnoty měřícího cyklu se pro všechny hlavní veličiny předepsaným způsobem průměrují a tím vznikají hodnoty průměrné (avg). Délka průměrovacího okna je nastavitelná v rozsahu od 1 sekundy do 1 hodiny.

Při nastavení průměrování *metodou klouzavého okna* se z naměřených hodnot měřícího cyklu se vytváří exponenciální odezva simulující teplotní závislost. Rychlost odezvy závisí na nastavené délce průměrovacího okna – při jednotkové skokové změně měřené hodnoty dosáhne průměrná hodnota za tuto dobu přibližně 90% velikosti měřené hodnoty.

Způsob průměrování lze nastavit ve skupině parametrů č. 77 samostatně pro dvě skupiny veličin : zvlášť pro tzv. skupinu **U/I** a zvlášť pro skupinu **P/Q/S**. V následující tabulce je uveden seznam veličin obou těchto skupin.

Skupiny průměrných veličin

Skupina průměrných hodnot	Průměrované veličiny
“ U / I ”	U_{LL}, U_{LN}, I, f
“ P / Q / S ”	$P, Q, S, PF, P_{fh}, Q_{fh}, \cos\phi$



Výše zmíněné parametry průměrování platí pro tzv. standardní průměrné hodnoty. Pro maximum průměrného činného výkonu **ΣMD** ve skupině elektroměru se používají parametry jiné (viz dále).

4.6.3 Elektroměr

Pro měření elektrické energie slouží v přístrojích samostatná funkční jednotka, tzv. *elektroměr*. Energie se vyhodnocuje v souladu s normou EN 62053-24 : činná energie z celého harmonického spektra a jalová energie pouze ze základní harmonické složky.

Mimo elektrické energie zaznamenává tato jednotka i maximální hodnoty průměrných činných výkonů.

4.6.3.1 Vyhodnocení elektrické energie

Naměřené hodnoty elektrické energie se registrují ve čtyřech kvadrantech, a to jak činné, tak i jalové. Lze sledovat stavy následujících čítačů :

- činná energie spotřebovaná (**EP+**, import), činná energie dodaná (**EP-**, export)
- jalové energie :
 - budto*
 - jalová energie spotřebovaná (**EQL**, induktivní), jalová energie dodaná (**EQC**, kapacitní)
 - nebo*
 - jalová energie registrovaná během spotřeby třífázového činného výkonu (během importu) : induktivní (**EQL+**) a kapacitní (**EQC+**)
 - jalová energie registrovaná během dodávky třífázového činného výkonu (během exportu) : induktivní (**EQL-**) a kapacitní (**EQC-**)

Zpracovávají se jak jednofázové, tak trojfázové energie. Na displeji přístroje lze však sledovat jen trojfázové hodnoty. Požadovaný formát zobrazení lze nastavit ve skupině parametrů 08.

Vnitřní čítače elektrické energie jsou dostatečně dimenzované, takže prakticky nemohou přetéct během celé životnosti přístroje. Na displeji se však hodnoty elektrické energie zobrazují na 9 míst – proto při překročení stavu 99999999.9 kWh/kvarh se zobrazení automaticky přepne na MWh/Mvarh, případně na GWh/Gvarh.

4.6.3.2 Záznam maxim průměrných činných výkonů MD (Maximum Demand)

Naměřené aktuální hodnoty všech činných výkonů se průměrují přednastaveným způsobem a vznikají tak hodnoty průměrných činných výkonů, v jednotce elektroměru označované jako **AD** (Actual Demand). Zde je třeba zdůraznit, že tyto průměrné činné výkony, vyhodnocované v jednotce elektroměru, jsou zpracovávány nezávisle na standardních průměrných hodnotách (označovaných P_{AVG}) a způsob průměrování i délku průměrovacího okna lze nastavit samostatně.

Jejich maximální hodnoty, dosažené od posledního vynulování, jsou označeny jako **MD** (Maximum Demand).

Hodnoty **AD** se na displeji nezobrazují – je zobrazeno pouze jejich třífázové maximum **ΣMD**.

Maxima lze vynulovat nezávisle na nulování maxim/minim standardních průměrných hodnot.

4.7 Význam a způsob vyhodnocení speciálních veličin bloku PFC

Význam a způsob měření a vyhodnocení všech obecných veličin je uveden v odpovídající kapitole. V bloku PFC se mimo těchto obecných veličin používají ještě další speciální veličiny, jejichž popis následuje.

4.7.1 Vyhodnocení a agregace měřených hodnot pro regulaci účinníku

Pro regulaci účinníku se používají výkony P_{fh} a Q_{fh} jednotlivých fází. Tyto veličiny, vyhodnocované každý měřicí cyklus, se pro regulaci pomocí stykačových výstupů vnitřně **průměrují metodou klouzavého okna s délkou okna 5 sekund**. Takto zpracované výkony se nikde nezobrazují; vyhodnocují se z nich ale veličiny podstatné pro regulaci účinníku : regulační odchylky ΔQ_{fh} . Stejným způsobem jsou vyhodnoceny i velikosti kompenzačních rezerv RC, RL.

Velikost regulačních odchylek a tím pádem i funkce regulace účinníku tedy záměrně nereagují na krátkodobé výkyvy účinníku v síti, které by pomocí stykačových výstupů nebylo možné vykompenzovat.

4.7.2 ΔQ_{fh} – Regulační odchylka

Regulační odchylka je pro proces regulace účinníku rozhodující veličinou. Udává přebývající část jalového výkonu (základní harmonické složky) v síti, kterou je potřeba pro dosažení nastaveného požadovaného účinníku vykompenzovat. Pokud je tato hodnota kladná (tedy má induktivní charakter), regulátor připojí k síti kompenzační kondenzátory odpovídajícího výkonu; pokud je záporná (kapacitní charakter), regulátor se pokusí připojit kompenzační tlumivky.

Požadovaný jalový výkon základní harmonické ve fázi L1:

$$Q_{fh_{T1}} = P_{fh_1} * \operatorname{tg} \varphi_T$$

kde :

P_{fh_1} ... činný výkon základní harmonické složky fáze L1

φ_T ... nastavený požadovaný úhel mezi fázory základní harmonické napětí a proudu

Pokud je požadovaný účinník zadán ve formátu $\cos \varphi$, platí :

Požadovaný úhel (mezi fázory zákl. harmonické U a I) : $\varphi_T = \arcsin(\cos \varphi_T)$

Pak je požadovaný jalový výkon základní harmonické v L1 :

$$Q_{fh_{T1}} = P_{fh_1} * \operatorname{tg}(\arcsin(\cos \varphi_T))$$

Z toho plyne regulační odchylka ve fázi L1 :

$$\Delta Q_{fh_1} = Q_{fh_1} - Q_{fh_{T1}}$$

kde :

Q_{fh_1} ... jalový výkon základní harmonické složky fáze L1

Celková třífázová regulační odchylka :

$$\sum \Delta Q_{fh} = \Delta Q_{fh_1} + \Delta Q_{fh_2} + \Delta Q_{fh_3}$$

4.7.3 CHL – Činitel harmonického zatížení kondenzátorů

Veličina CHL (Capacitor Harmonic Load) byla zavedena pro kvantifikaci celkového proudového zatížení kondenzátorů v souvislosti s jejich ochranou proti přetížení. Pokud je nastavena odpovídající alarmová akce, regulátor kompenzační stupně odpojí, jakmile činitel CHL dosáhne přednastavenou mezní úroveň.

Životnost kompenzačních kondenzátorů je závislá na dodržení mezních provozních parametrů. Jedním z těchto parametrů je mezní proud kondenzátoru. Při harmonickém zkreslení napětí vzniká nebezpečí jeho překročení z důvodu závislosti impedance kondenzátoru na frekvenci.

Pokud má napětí čistě sinusový průběh, je proud kondenzátoru dán vztahem

$$I_c = \frac{U}{Z_c} = \frac{U}{\frac{1}{2\pi f C}} = 2\pi f C U \quad [A]$$

kde :

I _c ...proud kondenzátoru	[A]
U...napětí na kondenzátoru	[V]
Z _c ...impedance kondenzátoru	[Ω]
f... frekvence napětí	[Hz]
C... kapacita kondenzátoru	[F]

V případě harmonického zkreslení napětí je celkový proud protékající kondenzátorem tvořen vektorovým součtem jednotlivých harmonických složek proudu

$$I_c = \sum_{i=1}^n I_i \quad [A]$$

kde velikost proudu každé harmonické složky je dle první rovnice

$$I_i = 2\pi f_i C U_i = 2\pi (f_f * i) C U_i \quad [A]$$

kde :

i... řád harmonické složky	[-]
I _i ...proud i-té harmonické složky	[A]
U _i ... napětí i-té harmonické složky	[V]
f _i ...frekvence i-té harmonické složky	[Hz]
f _f ... frekvence základní harmonické složky napětí	[Hz]

Z této rovnice je patrné, že proud každé harmonické složky je přímo úměrný násobku napětí harmonické složky a jejího řádu (U_i x i). Z toho plyne, že obecně známý koeficient harmonického zkreslení, definovaný vztahem

$$THD_U = \frac{1}{U_1} \sqrt{\sum_{i=2}^N U_i^2} * 100 \quad [\%]$$

kde :

THD _U ...celkové harmonické zkreslení napětí	[%]
U _ii-tá harmonická složka napětí	[V]
U ₁základní harmonická složka napětí	[V]

není vhodný jako kritérium proudového přetížení kondenzátoru vlivem harmonického zkreslení, protože nerespektuje rozložení jednotlivých harmonických složek.

Proto definujeme *činitel harmonického zatížení kondenzátoru* jako

$$CHL = \frac{1}{U_{NOM}} \sqrt{\sum_{i=1}^N i * U_i^2} * 100 \quad [\%]$$

kde :

CHL...	činitel harmonického zatížení kondenzátoru	[%]
i....	řád harmonické složky	[-]
U _i	i-tá harmonická složka napětí	[V]
U _{NOM} ...	nominální hodnota napětí	[V]

Tento činitel jednak respektuje vedle úrovně napětí harmonických složek i jejich spektrální rozložení a dále zahrnuje i vliv velikosti napětí. Je tedy vhodnější jako hodnota specifikující celkové proudové zatížení kondenzátoru. Při nezkresleném napětí nominální velikosti má hodnotu 100 %. Pro orientaci je v následující tabulce uvedena hodnota činitele CHL pro několik vybraných rozložení harmonických složek při nominální hodnotě složky základní harmonické.

Tab. 4.9: Příklady hodnot parametru CHL pro vybraná rozložení harmonických složek napětí ($U_i = U_{NOM}$)

příklad č.	úroveň harmonických složek napětí [%]									CHL [%]
	3.	5.	7.	9.	11.	13.	15.	17.	19.	
1	2.5	3.5	2.5	1.0	2.0	1.5	0.8	1.0	0.5	110
2	3.5	4.5	3.5	1.2	2.5	2.0	1.0	1.5	1.0	118
3	5.0	6.0	5.0	1.5	3.5	3.0	0.5	2.0	1.5	133
4	5.5	6.5	5.5	2.0	4.0	4.0	1.8	2.3	1.8	146
5	8.0	9.0	8.0	6.0	7.0	7.0	2.3	4.0	3.5	208

Příklad č. 3 (CHL = 133 %) odpovídá mezním povoleným hodnotám harmonického zkreslení napětí podle normy EN 50160.

4.7.4 RC, RL – Kompenzační výkonové rezervy pro dosažení požadovaného účinníku

Podle hodnot *kompenzačních výkonových rezerv* (krátce kompenzačních rezerv) RC a RL lze zkontrolovat, zda celkový výkon instalovaných kompenzačních kondenzátorů a tlumivek je dostatečný pro udržení nastaveného požadovaného účinníku či nikoliv.

Kompenzační rezervy jsou definovány následovně :

$$\text{Kapacitní kompenzační rezerva ve fázi L1 :} \quad RC_1 = \sum Q_{COFF1} - \sum Q_{LON1} - \Delta Qfh_1$$

$$\text{Induktivní kompenzační rezerva ve fázi L1 :} \quad RL_1 = \sum Q_{CON1} - \sum Q_{LOFF1} + \Delta Qfh_1$$

kde :

$\sum Q_{COFF1}$... součet fázových jalových výkonů kapacitního charakteru ve fázi L1 těchto regulačních stupňů*, které jsou právě vypnuté (výkony kapacitního charakteru

jsou do součtu započítány jako kladné; pokud má stupeň induktivní složku výkonu na této fázi, do součtu se nikterak nezapočítává)

$\sum Q_{CON1}$ součet fázových jalových výkonů kapacitního charakteru fáze L1 regulačních stupňů*) právě sepnutých

$\sum Q_{LON1}$ součet fázových jalových výkonů induktivního charakteru fáze L1 regulačních stupňů*), které jsou právě zapnuté (výkony induktivního charakteru jsou do součtu započítány jako záporné; pokud má stupeň na této fázi kapacitní složku výkonu, do součtu se nikterak nezapočítává)

$\sum Q_{LOFF1}$ součet fázových jalových výkonů induktivního charakteru fáze L1 regulačních stupňů*), které jsou právě vypnuté

ΔQ_{fh1} regulační odchylka ve fázi L1



*) Za regulační jsou považovány stupně nenulového jalového výkonu, které nejsou nastavené jako pevné (do výpočtu se zahrnují i stupně, které jsou dočasně odstavené v důsledku aktivace akční funkce alarmu OE).

Dále jsou definovány celkové (třífázové) kompenzační rezervy :



Kapacitní třífázová kompenzační rezerva : $\sum RC = RC_1 + RC_2 + RC_3$

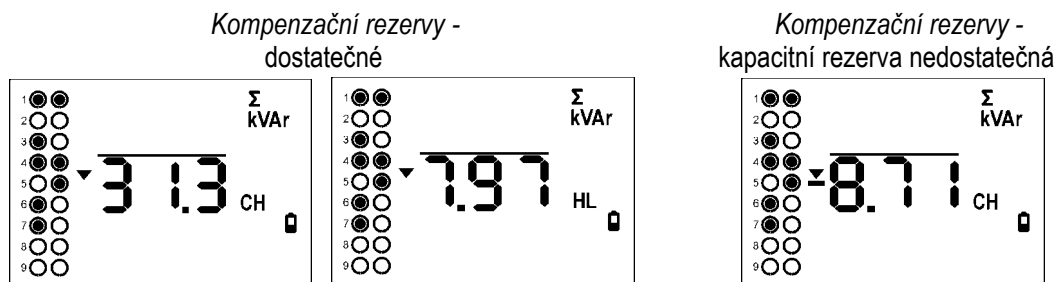
Induktivní třífázová kompenzační rezerva : $\sum RL = RL_1 + RL_2 + RL_3$

Pokud je kompenzační rezerva kladná, znamená to, že stále je k dispozici jeden či více kompenzačních stupňů, po jejichž připnutí či odepnutí bude požadovaný účinník v síti dosažen.

Naopak, záporná kompenzační rezerva znamená, že okamžitou regulační odchylku již nelze vykompenzovat; tato záporná hodnota RC, resp. RL, specifikuje chybějící kapacitní, resp. induktivní kompenzační výkon. Kompenzační systém je v takovém případě poddimenzovaný a měly by být přinstalovány další kondenzátory, resp. tlumivky.

Pro kontrolu dimenzování kompenzačního systému je zpravidla potřeba alespoň týdenní sledování. Lze při tom využít zaznamenaná maxima a minima průměrných hodnot kompenzačních rezerv takto :

1. Zkontrolujte správné nastavení všech kompenzačních stupňů a hodnoty požadovaného účinníku.
2. Zkontrolujte a případně vhodně upravte způsob průměrování a délku průměrovacího okna skupiny veličin **P/Q/S** (do které spadají i rezervy RC, RL; viz nastavení vyhodnocení průměrných hodnot).
3. Ve sloupci okamžitých hodnot nalistujte veličinu ΣQ (zobrazené symboly ΣVAR , viz navigační mapu měřených hodnot) a pak opakovaným stiskem tlačítka **M** nalistujte veličinu ΣQ_{fh} (dokud se nezobrazí symbol **H**). Nyní přepněte tlačítkem **▼** na regulační odchylku $\Sigma \Delta Q_{fh}$ (symboly $\Delta \Sigma VAR$) a v této řadě listujte tlačítkem **M** dále vpravo do kompenzačních rezerv ΣRC (symboly $\Sigma VAR C H$ ) nebo ΣRL (symboly $\Sigma VAR H L$ .
4. Nyní přelístujte tlačítkem **M** do hodnot avgmax nebo avgmin a vynulujte zaznamenané hodnoty maximální a minimální hodnoty : stiskněte **M** a podržte stisknuté dokud se zobrazená hodnota nerozblíká, pak šipkami vyberte volbu **L r** a potvrďte znovu tlačítkem **M**. Jelikož tímto byla zaznamenaná hodnota vynulována, zobrazí se jako nedefinovaná, tedy - - - .
5. Nyní je třeba nechat regulátor po určitou dobu, zpravidla alespoň jeden týden, pracovat. Potom zkontrolujeme zaznamenaná maxima a minima kompenzačních rezerv.



Pro posouzení kapacity výkonu kompenzačních stupňů jsou rozhodující zaznamenaná *minima* kompenzačních rezerv. V příkladu na obrázcích vlevo a uprostřed je minimum třífázové kapacitní rezervy 31,3 kvar, minimum induktivní rezervy 7,97 kvar. Jelikož obě hodnoty jsou kladné, výkon kompenzačních stupňů je dostatečný.

Pokud je minimum některé z kompenzačních rezerv záporné, jak je vidět na obrázku vpravo, znamená to, že během sledovaného období nastal stav, kdy regulátor nemohl dosáhnout vykompenzovaného stavu z důvodu nedostatečné kapacity kompenzačních stupňů. Jelikož je záporné minimum rezervy ΣRC , nebyla dostatečná kapacita kondenzátorů - chybělo 8,71 kvar kapacitního kompenzačního výkonu. Obdobně jelikož minimum rezervy ΣRL je kladné, není potřeba instalovat žádné přídavné dekompenzační tlumivky.



Kompenzační rezervy lze použít nejen pro kontrolu kapacity instalovaného kompenzačního výkonu, ale i pro návrh dimenzování kompenzačního systému ještě před jeho instalací : Připojte samotný přístroj bez kompenzačních stupňů, nastavte pouze požadovaný účinník a výkony stupňů nastavte na nulu. Proveďte test kompenzačních rezerv podle výše uvedeného popisu pouze s tím rozdílem, že přístroj ponechte během testu v ručním režimu. Po uplynutí sledovaného období lze nadimenzovat výkon kompenzačních stupňů podle zaznamenaných minim RC a RL.

5. Ovládání pomocí počítače

Sledování aktuálních naměřených hodnot i nastavení přístroje lze provádět nejen z panelu přístroje, ale i pomocí místního nebo vzdáleného počítače, připojeného k přístroji přes komunikační linku. Takové ovládání je jednak komfortnější, jednak umožňuje využít všech možností přístroje, což z panelu přístroje není možné.

V následujících kapitolách je uveden pouze popis komunikačních linek po stránce hardware a popis webserveru. Podrobný popis programu ENVIS je uveden v samostatném manuálu tohoto programu.

5.1 Komunikační linka

5.1.1 Servisní rozhraní USB

Všechny přístroje jsou vybaveny servisním rozhraním USB 2.0, vyvedeném na zadním panelu. Pomocí tohoto rozhraní lze provádět nastavování přístroje zejména při instalaci a kontrolu aktuálního stavu pomocí přenosného počítače. K tomu je potřeba propojit přístroj a PC příslušným komunikačním kabelem (typ USB-A, viz nabídku příslušenství).

Rozhraní není galvanicky odděleno od vnitřních obvodů přístroje a nemělo by být používáno pro trvalý monitoring – pro tyto účely jsou určena rozhraní RS-485 a Ethernet.

5.1.2 Rozhraní RS-485 (COM)

Rozhraní je galvanicky odděleno od ostatních obvodů přístroje. Použité signály : **A+** (č. 41), **B-** (42) a **G** (43).

5.1.2.1 Komunikační kabel

Pro běžné nasazení (délka kabelu do 100m, komunikační rychlost do 9600Bd) není volba typu kabelu kritická. Je možno použít prakticky libovolný stíněný kabel s dvěma páry vodičů a stínění v jednom bodě spojit s ochranným vodičem PE.

Při délce kabelu nad cca 100 m, nebo při vyšší komunikační rychlosti (cca nad 20 kbit/s) je vhodné použít speciálního stíněného komunikačního kabelu s kroucenými (tzv. „twisted-pair“) páry, který má definovanou vlnovou impedanci (obvykle okolo 100 Ohm). Signály **A+** a **B-** se připojí jedním párem, signál **G** druhým párem.

5.1.2.2 Zakončovací odpory

Rozhraní RS-485 vyžaduje zvláště při větších komunikačních rychlostech a větších vzdálenostech impedanční zakončení koncových uzlů pomocí instalace zakončovacích odporů. Zakončovací odpory se instalují pouze na koncové body linky (např. jeden u PC a druhý u nejvzdálenějšího přístroje). Připojují se mezi svorky **A+** a **B-**. Typická hodnota zakončovacího odporu je 120 Ohm.

5.1.3 Rozhraní Ethernet (ETH)

Pomocí tohoto rozhraní lze přístroje připojit přímo do místní počítačové sítě (LAN). Přístroje s tímto rozhraním jsou vybaveny odpovídajícím konektorem RJ-45 s osmi signály (dle ISO 8877), fyzická vrstva odpovídá 100 BASE-T. Typ a maximální délka potřebného kabelu musí odpovídat IEEE 802.3.

Jednotlivé přístroje musí mít různou IP-adresu. Tuto IP-adresu lze nastavit z panelu přístroje nebo pomocí programu ENVIS-DAQ. Pro zjištění aktuálně nastavené IP-adresy lze přitom použít funkci *Lokátor*.

Lze nastavit i funkci DHCP a aktivovat tak dynamické přidělování IP-adresy.

5.2 Komunikační protokoly

Parametry dálkové komunikační linky je potřeba nastavit ve skupině parametrů č. 85.

5.2.1 Komunikační protokol KMB

Jedná se o firemní komunikační protokol výrobce. Tento typ protokolu se používá při komunikaci s programem ENVIS-DAQ či ENVIS-Online. Počet datových bitů musí být nastaven na 8.

5.2.2 Komunikační protokol Modbus

Pro možnost snazšího začlenění přístroje do uživatelského programu je přístroj vybaven ještě komunikačním protokolem Modbus-RTU, ev. Modbus-TCP. Detailní popis protokolu je uveden v samostatném manuálu.

5.3 Webserver

Všechny přístroje s rozhraním Ethernet mají standardně zabudovaný webserver, takže všechny hlavní měřené hodnoty a nastavení přístroje lze sledovat pomocí běžného webového prohlížeče. V přístroji je nutné zadat příslušné komunikační parametry a přístroj připojit do počítačové sítě. Ve webovém prohlížeči pak stačí zadat příslušnou IP-adresu a informace z přístroje se zobrazí dle následujícího obrázku.

Obr. 6.1 : Webserver

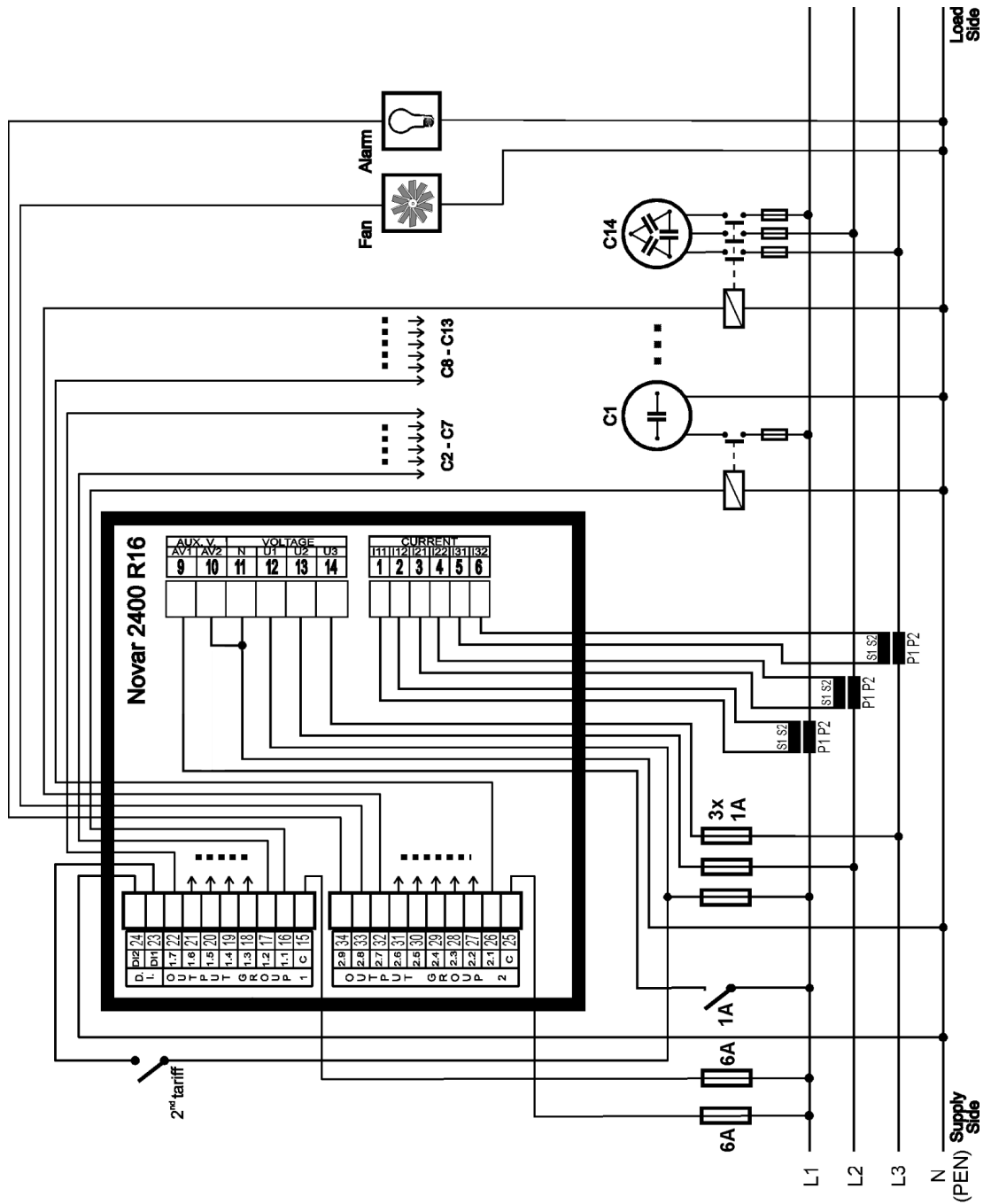


NOVAR 2400 R16 – typické zapojení

sít' TN, přímé připojení napětí do hvězdy ("3Y")

14 stykačových stupňů

řízení 2. tarifu, spínání větráku, alarmová signalizace

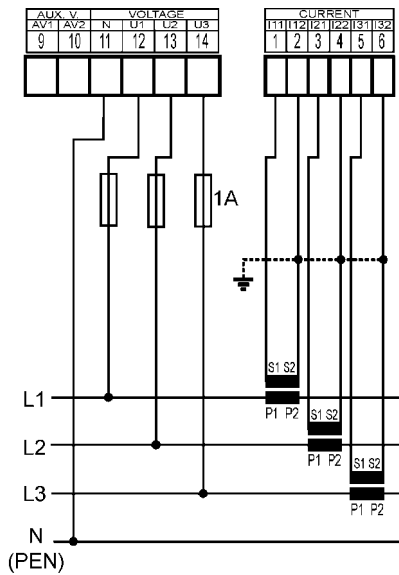


NOVAR 2400 – příklady připojení měřicích vstupů

Třífázová připojení

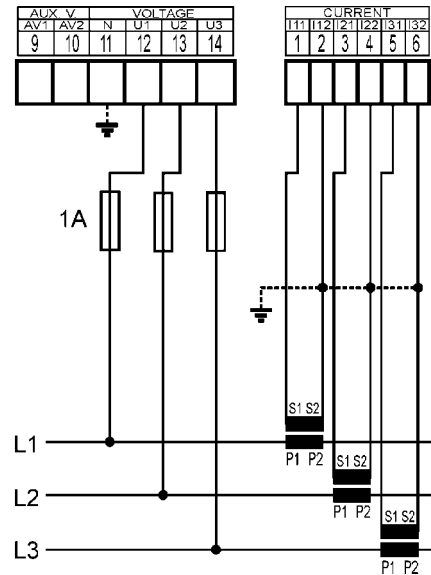
Síť TN

Přímé připojení do hvězdy ("3Y")



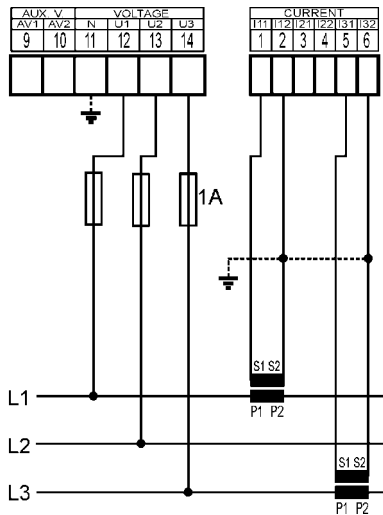
Síť IT

Přímé připojení do trojúhelníka ("3D")



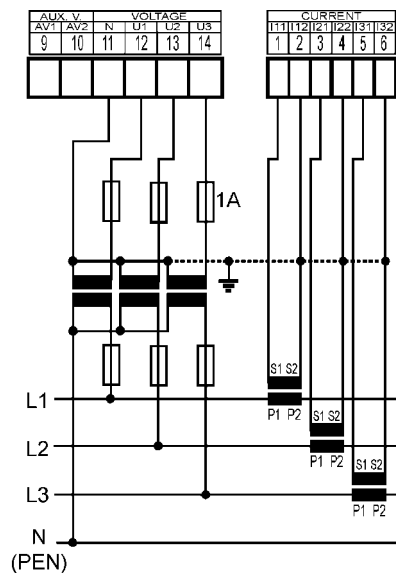
Síť IT

Přímé Aronovo připojení ("3A")



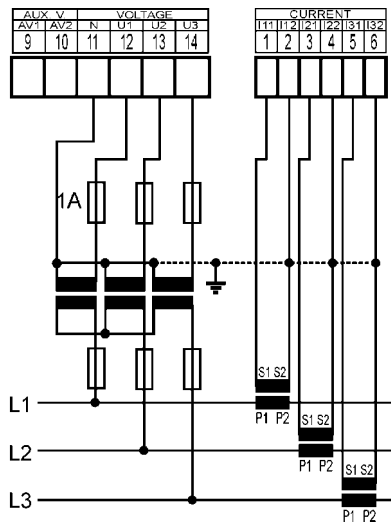
Síť TN

Připojení do hvězdy ("3Y") přes PTN



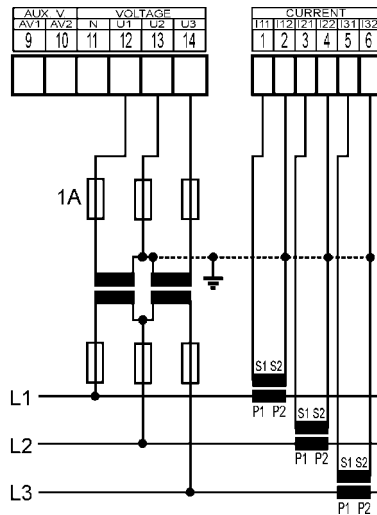
Síť IT

*Připojení do trojúhelníka ("3D") přes PTN
(fázové primární napětí)*



Síť IT

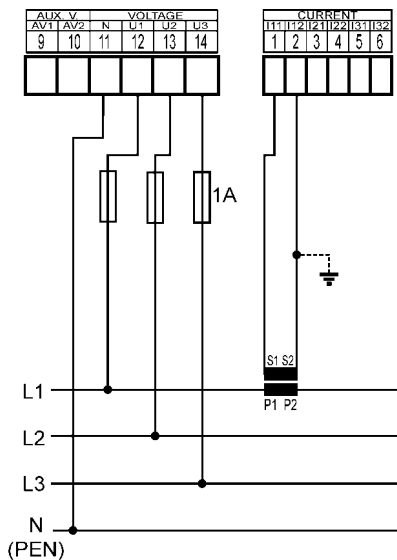
*Připojení do trojúhelníka ("3D") přes PTN
(sdružené primární napětí)*



Jednofázová připojení třífázových sítí

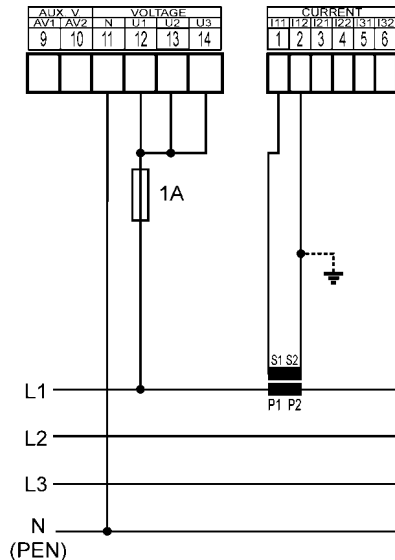
Síť TN

*typ zapojení 1Y3
(doporučené zapojení)*

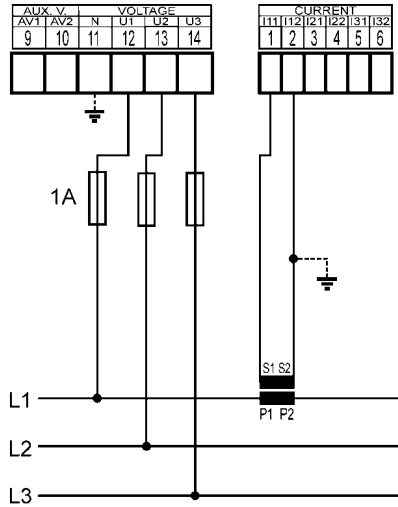


Síť TN

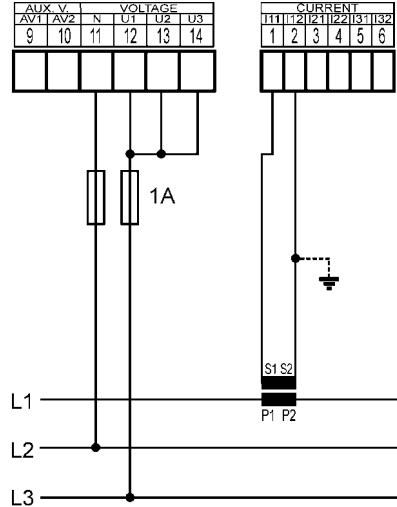
typ zapojení 1Y3



*Síť IT
typ zapojení 1Y3*

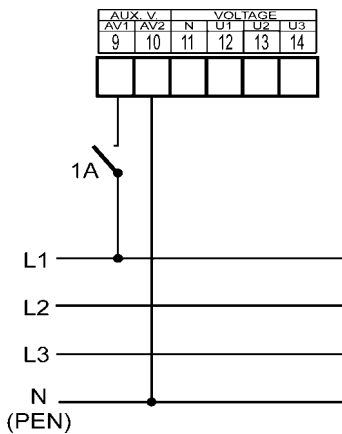


*Síť IT
typ zapojení 1D3*

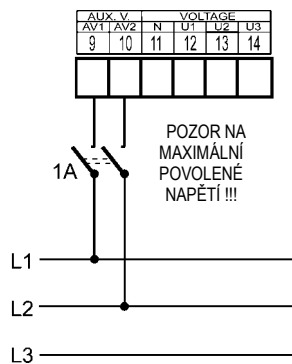


NOVAR 2400 – příklady napájení

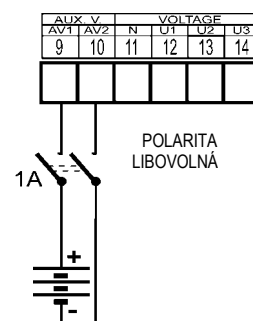
*Střídavé napájecí napětí
fázové*



*Střídavé napájecí napětí
sdružené*

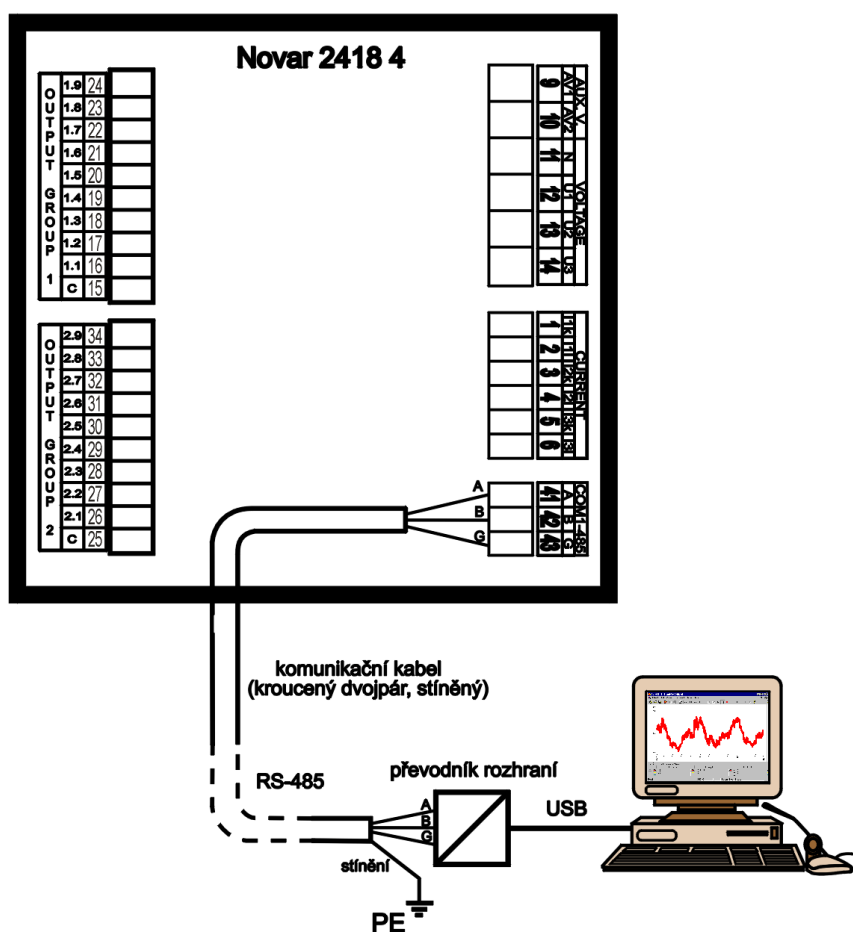


*Stojnosměrné
napájecí napětí*



NOVAR 2400 4

Připojení dálkové komunikační linky RS485



7. Vyráběné typy a značení

	NOVAR 2400	R18	E
Typ přístroje	NOVAR 2400 = Regulátor jalového výkonu, 3U, 3I, 144x144		
Výstupy	R09 = 9 reléových výstupů R16 = 16 reléových výstupů + 1 digitální vstup R18 = 18 reléových výstupů T18 = 18 tranzistorových výstupů		
Dálkové komunikační rozhraní	N = servisní USB 4 = servisní USB, RS-485 E = servisní USB, Ethernet		

8. Technické parametry

Pomocné napájecí napětí	
rozsah jmenovitého napájecího napětí	100 ÷ 415 V _{STŘ} / 40 ÷ 100 Hz nebo 100 ÷ 500 V _{SS} , polarita libovolná
rozsah napájecího napětí	75 ÷ 500 V _{STŘ} / 40 ÷ 100 Hz nebo 90 ÷ 600 V _{SS} , polarita libovolná
příkon	20 VA / 8 W
kategorie přepětí pro napětí do 300 V _{STŘ} pro napětí nad 300 V _{STŘ}	III II
stupeň znečištění	2
zapojení	galvanicky izolované, polarita libovolná

Měřené veličiny	
Frekvence	
f _{NOM} – nominální	50 / 60 Hz
měřicí rozsah	40 ÷ 70 Hz
nejistota měření	± 10 mHz
Napětí	
měřicí rozsah (fázové, UL-N)	10 ÷ 625 V _{STŘ}
měřicí rozsah (sdruž., UL-L)	20 ÷ 1090 V _{STŘ}
nejistota měření (t _A =23±2°C)	+/- 0.05 % z hodnoty +/- 0.02 % z rozsahu
teplotní drift	+/- 0.03 % z hodnoty +/- 0.01 % z rozsahu / 10 °C
kategorie měření	300V CAT III 600V CAT II
trvalé přetížení (UL-N)	1000 V _{STŘ}
špičkové přetížení (UL-N / 1 sekunda)	2000 V _{STŘ}
příkon (impedance)	< 0.05 VA R _i = 6 MΩ
Napěťová nesymetrie	
měřicí rozsah	0 ÷ 10 %
nejistota měření	± 0.3
Harmonické, meziharmonické (do řádu 50)	
referenční podmínky	ostatní harmonické až do 200 % třídy 3 dle IEC 61000–2-4 ed.2
měřicí rozsah	10 ÷ 100 % třídy 3 dle IEC 61000–2-4 ed.2
nejistota měření	dvojnásobek úrovně třídy II dle IEC 61000–4-7 ed.2
THDU	
měřicí rozsah	0 ÷ 20 %
nejistota měření	± 0.5

Měřené veličiny	
Proud	
měřicí rozsah	0.005 ÷ 7 A _{STR}
nejistota měření (t _A =23±2°C)	+/- 0.05 % z hodnoty +/- 0.02 % z rozsahu
teplotní drift	+/- 0.03 % z hodnoty +/- 0.01 % z rozsahu / 10 °C
kategorie měření	150V CAT III
trvalé přetížení	7.5 A _{STR}
špičkové přetížení 1 sekunda, maximální perioda opakování > 5 minut	70 A _{STR}
příkon (impedance)	< 0.5 VA (Ri < 10 mΩ)
Proudová nesymetrie	
měřicí rozsah	0 ÷ 100 %
nejistota měření	± 1 % z hodnoty nebo ± 0.5
Harmonické, mezipharmonické (do řádu 50)	
referenční podmínky	ostatní harmonické až do 1000 % třídy 3 dle IEC 61000–2-4 ed.2
měřicí rozsah	500 % třídy 3 dle IEC 61000–2-4 ed.2
nejistota měření	I _h ≤ 10% I _{NOM} : ± 1% I _{NOM} I _h > 10% I _{NOM} : ± 1% z hodnoty
THDI	
měřicí rozsah	0 ÷ 200 %
nejistota měření	THDI ≤ 100% : ± 0.6 THDI > 100% : ± 0.6 % z hodnoty

Měřené veličiny - Teplota	
Ti - interní teplotní senzor (naměřená hodnota ovlivněna tepelnou ztrátou přístroje)	
měřicí rozsah	- 40 ÷ 80°C
nejistota měření	± 2 °C

Měřené veličiny – výkony, účinník, energie	
Činný / jalový výkon, účinník (PF), cos φ (P_{NOM} = U_{NOM} x I_{NOM})	
referenční podmínky "A" : teplota okolí (t _A) U a I pro činný v., PF, cos φ pro jalový výkon	23 ± 2 °C U = 80 ÷ 120 % U _{NOM} , I = 1 ÷ 120 % I _{NOM} PF = 1.00 PF = 0.00
nejistota činného / jalového v.	± 0.5 % z hodnoty ± 0.005 % P _{NOM}
nejistota PF, cos φ	± 0.005
referenční podmínky "B" : teplota okolí (t _A) U a I pro činný v., PF, cos φ pro jalový výkon	23 ± 2 °C U = 80 ÷ 120 % U _{NOM} , I = 1 ÷ 120 % I _{NOM} PF ≥ 0.5 PF ≤ 0.87
nejistota činného / jalového v.	± 1 % z hodnoty ± 0.01 % P _{NOM}
nejistota PF, cos φ	± 0.005
teplotní drift výkonů	+/- 0.05 % z hodnoty +/- 0.02 % P _{NOM} / 10 °C
Energie	
měřicí rozsah	odpovídá měřicím rozsahům U, I 4 čítače odpovídající 4 kvadrantům pro činnou i jalovou energii zvlášť
nejistota měření činné energie	třída 0.5S dle EN 62053 – 22
nejistota měření jalové energie	třída 1S dle EN 62053 – 24

Třídy funkční výkonnosti podle IEC 61557-12				
$U_{NOM} = 300 \div 415 \text{ V}_{STR}$, $I_{NOM} = 5 \text{ A}$				
Značka	Funkce	Třída	Měřicí rozsah	Pozn
P	celkový činný výkon	0.5	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ W}$	
QA, QV	celkový jalový výkon	1	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ var}$	
SA, SV	celkový zdánlivý výkon	0.5	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ VA}$	
Ea	celková činná energie	0.5	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ Wh}$	
ErA, ErV	celková jalová energie	2	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ varh}$	
EapA, EapV	celková zdánlivá energie	0.5	$0 \div (21.6 * U_{NOM}) \text{ VAh}$	
f	frekvence	0.05	$40 \div 70 \text{ Hz}$	
I	fázový proud	0.5	$0.005 \div 6 \text{ A}_{STR}$	
IN	měřený neutrální proud	–	–	
Inc	vypočítaný neutrální proud	0.5	$0.005 \div 18 \text{ A}_{STR}$	2)
ULN	fázové napětí	0.5	$0.2 \div 1.2 * U_{NOM}$	
ULL	sdužené napětí	0.5	$0.2 \div 1.2 * U_{NOM} * \sqrt{3}$	
PFA, PFV	účinnost	0.5	$0 \div 1$	
Pst, PIt	flikr	–	–	
Udip	krátkodobé poklesy napětí	–	–	
Uswl	krátkodobá zvýšení napětí	–	–	
Utr	přechodné napětí	–	–	
Uint	napětí přerušení	–	–	
Unba	nesymetrie napětí (amplitudy)	0.5	$0 \div 10 \%$	2)
Unb	nesymetrie napětí (fáze a amplitudy)	0.5	$0 \div 10 \%$	2)
Uh	napětíové harmonické	2	do řádu 50	1)
THDu	celkové harmonické zkreslení napětí (vztahované k základní harmonické složce)	2	$0 \div 20 \%$	1)
THD-Ru	celkové harmonické zkreslení napětí (vztahované k efektivní hodnotě)	2	$0 \div 20 \%$	1, 2)
Ih	proudové harmonické	2	do řádu 50	1)
THDi	celkové harmonické zkreslení proudu	2	$0 \div 200 \%$	
THD-Ri	celkové harmonické zkreslení proudu	2	$0 \div 200 \%$	1, 2)
Msv	napětí signálů v síti			

Poznámky : 1) ... klasifikace dle IEC 61000-4-7 ed.2

2)... údaj dostupný pouze prostřednictvím vizualizačního programu ENVIS

Vlastnosti přístroje podle IEC 61557-12	
funkce hodnotící kvalitu elektrické energie	–
klasifikace přístroje dle kap. 4.3 přímé připojení napětí připojení napětí PTN	SD SS
teplotní třída dle kap. 4.5.2.2	K55
vlhkost + nadmořská výška dle kap. 4.5.2.3	< 95 % - bez kondenzace < 3000 m
třída výkonnosti činného výkonu a činné energie	0.5

Výstupy a digitální vstup		
Relé (modely „R“)		
typ	spínací kontakt	
maximální zatížení	250 V _{STR} / 4 A 30 V _{SS} / 4 A	
Tranzistory (modely „T“)		
typ	Opto-MOS	
maximální zatížení	max. 100 V _{SS} / 100 mA	
Digitální vstup		
	modely „R“	modely „T“
typ	opticky izolovaný, bipolární	
maximální napětí	265 V _{STR} (460 V _{STR} pro kat. přepětí II)	80 V _{SS} / 50 V _{STR}
napětí pro hodnotu “log. 0“ / “log.1“	<= 30 V _{STR} / >= 90 V _{STR}	< 3 V _{SS} / > 10 V _{SS}
příkon (impedance)	< 0.4 VA (Ri = 200 kΩ)	1 mA @ 10V / 5 mA @ 24V / 10 mA @ 48V

Ostatní parametry	
klasifikace přístroje	třída B dle IEC 61000-4-30 ed. 2
rychlost odezvy alarmů $U_{<<}$ a EXT (odpojení výstupů)	≤ 20 ms
pracovní teplota :	$- 20 \div 60^{\circ}\text{C}$
skladovací teplota	$- 40 \div 80^{\circ}\text{C}$
provozní a skladovací vlhkost	< 95 %, nesrážlivé prostředí
EMC – odolnost	EN 61000 – 4 - 2 (4kV / 8kV) EN 61000 – 4 - 3 (10 V/m do 1 GHz) EN 61000 – 4 - 4 (2 kV) EN 61000 – 4 - 5 (2 kV) EN 61000 – 4 - 6 (3 V) EN 61000 – 4 - 11 (5 period)
EMC – vyzařování	EN 55011, třída A EN 55022, třída A (není určen do bytového prostředí)
servisní komunikační rozhraní	USB 2.0, galvanicky neoddělené
dálková komunikační rozhraní (volitelně)	RS-485 (2400÷460800 Bd) / protokoly KMB, Modbus-RTU Ethernet 100 Base-T / DHCP, webserver, Modbus-TCP
displej	segmentový LCD-FSTN, podsvětlený
krytí přední panel zadní panel	IP 40 (IP 54 s krycím štítkem) IP 20
rozměry přední panel zástavná hloubka montážní výřez	144 x 144 mm 70 mm $138^{+1} \times 138^{+1}$ mm
hmotnost	max. 0.5 kg

9. Údržba, servis

Přístroje NOVAR 2400 nevyžadují během svého provozu žádnou údržbu. Pro spolehlivý provoz přístroje je pouze nutné dodržet uvedené provozní podmínky a nevystavovat jej hrubému zacházení a působení vody nebo různých chemikálií, které by mohlo způsobit jeho mechanické poškození.

V případě poruchy výrobku je třeba uplatnit reklamaci u dodavatele či výrobce na adrese:

Dodavatel :

Výrobce :

KMB systems, s.r.o.

Dr. M. Horákové 559

460 06 LIBEREC 7

Česká republika

Tel. : +420 485 130 314

Fax +420 482 736 896

E-mail: kmb@kmb.cz

Web : www.kmb.cz

Výrobek musí být řádně zabalen tak, aby nedošlo k poškození při přepravě. S výrobkem musí být dodán popis závady, resp. jejího projevu.

Pokud je uplatňován nárok na záruční opravu, musí být zaslán i záruční list. V případě mimozáruční opravy je nutno přiložit i objednávku na tuto opravu.

Záruční list

Na přístroj je poskytována záruka po dobu 24 měsíců ode dne prodeje, nejdéle však 30 měsíců od vyskladnění od výrobce. Vady vzniklé v těchto lhůtách prokazatelně vadným provedením, chybnou konstrukcí nebo nevhodným materiálem, budou opraveny bezplatně výrobcem nebo pověřenou servisní organizací.

Záruka zaniká i během záruční lhůty, provede-li uživatel na přístroji nedovolené úpravy nebo změny, zapojí-li přístroj na nesprávně volené veličiny, byl-li přístroj porušen nedovolenými pády nebo nesprávnou manipulací, nebo byl-li provozován v rozporu s uvedenými technickými parametry.

Typ výrobku : **NOVAR**.....

V.č. :

Datum vyskladnění :

Výstupní kontrola :

Razítko výrobce :

Datum prodeje :

Razítko prodejce :